瞬锐智控

www.shunrui.cn

联网型 IO 控制器

SC-NI 8822 ETH 说明书

RS485+以太网接口 | 标准 Modbus 协议

瞬启智能　锐控互联

轻量级工业智能控制专家

目录

1. 用户须知 5
1.1. 引言 5
1.2. 手册说明 5
1.3. 略缩词介绍 6
2. 产品概述 7
2.1. 产品选型 7
2.2. 产品简介 7
2.3. 功能特点 7
2.4. 规格参数 8
2.5. 产品尺寸 10
2.6. 安装方式 10
3. 快速入门 12
3.1. 硬件准备 12
3.2. 资料下载 12
3.3. 供电描述 12
3.4. 接线方式 13
3.5. 指示灯按键 15
3.6. 拨段开关 15
3.7. USB 接口 15
3.8. 简单使用 16
4. 产品功能 22
4.1. 设备系统参数 22
4.1.1. 读取所有参数 22
4.1.2. 修改从机地址 22
4.1.3. 重启设备 23
4.1.4. 恢复出厂设置 23
4.1.5. 恢复出厂按钮管控 24
4.2. 设备串口参数 25
4.2.1. 串口默认参数 25
4.2.2. 修改串口参数 25
4.2.3. 配置串口心跳 25
4.3. 设备网络参数 26
4.3.1. 网络默认参数 26
4.3.2. 修改网络参数 26
4.4. DI 输入 27
4.4.1. 定时上报 27
4.4.2. 变化上报 28
4.5. DO 输出 29
4.5.1. 开启和关闭 29
4.5.2. 上电默认状态 30
4.5.3. 开关存储和记忆 31
4.5.4. 联动和反向联动 32
4.5.5. 开关循环 33
4.5.6. 开固定时长和关固定时长 34
4.5.7. 翻转 35
4.6. AI 输入 36

4.6.1. 数据变化曲线 36
4.6.2. 定时上报 37
4.6.3. 变化上报 37
4.7. AO 输出 38
4.7.1. AO1 输出电压 38
4.7.2. AO2 输出电流 39
4.7.3. 上电默认状态 39
4.7.4. 开关存储和记忆 40
4.8. Socket 通信 41
4.8.1. 配置注册包和 Modbus RTU 模式 42
4.8.2. 配置心跳包和 JSON 模式 43
4.8.3. 配置 Modbus TCP<-->RTU 模式 45
4.9. MQTT 及云平台 47
4.9.1. 瞬锐云 47
4.9.2. 代理子设备接入瞬锐云 49
4.9.3. MQTT 通信 51
4.10. 设备发现协议 59
4.10.1. 设备搜索和发现 59
4.10.2. 修改设备联网参数 60
4.10.3. 参数配置和状态查看 61
4.10.4. 发现协议参数修改和功能开关 62
4.11. 设备时间管理 63
4.11.1. 查看设备时间 63
4.11.2. 设置设备时间 64
4.11.3. 设置自动同步网络时间 64
4.12. 定时控制设置 65
4.12.1. 配置 DO 1 定时打开 65
4.12.2. 配置 AO 1 定时输出电压 66
4.12.3. 配置设备定时重启 66
4.13. 跨设备联动 67
4.13.1. DO 跨设备联动 DI 67
4.13.2. AO 跨设备联动 AI 69
4.13.3. 跨设备变量映射 71
4.13.4. 通过云平台实现跨设备联动 73
4.14. 自动逻辑控制 77
4.14.1. DO 联动 DI 77
4.14.2. DI 逻辑与控制 DO 78
4.14.3. AI 数值控制 DO 79
4.14.4. AI 数值触发主动上报 80
4.15. 从机监测 81
4.15.1. 配置下挂设备 81
4.16. 批量配置参数 82
4.16.1. 从原始设备读取所有参数 82
4.16.2. 导入配置到新设备 83
4.17. 固件升级 84
4.17.1. 串口升级固件 84
4.17.2. 网络升级固件 86
4.17.3. 本地网络升级固件 87
4.18. 关键参数获取 90

5. 通讯协议 91
5.1. 通讯帧格式 91
5.2. 寄存器地址和说明 91
5.2.1. IO 参数寄存器 92
5.2.2. 串口参数寄存器 94
5.2.3. 系统参数寄存器 95
5.2.4. 自动控制寄存器 100
5.2.5. 网络应用寄存器 103
5.3. 通讯协议示例及解释 108
5.4. 公共 JSON 读写协议 112
5.4.1. 数据收发规范 112
5.4.2. 云平台查询协议（下行） 113
5.4.3. DO/AO 控制协议（下行） 115
5.4.4. 设备应答协议（上行） 117
5.4.5. 数据上报协议（上行） 120
6. 常见问题 122
7. 产品保修 123
8. 版本记录 124

1. 用户须知

1.1. 引言

感谢您购买瞬锐智控 SC-NI 8822 ETH 产品，本产品为 ModBus 协议 RS485 接口加以太网联网型 IO 控制器，本产品提供 8 路数字量输入、8 路数字量输出、2 路模拟量输入、2 路模拟量输出接口，可以方便实现远程采集和远程控制等应用，为您提供经济、高效、可靠且易于维护的理想解决方案。

瞬锐智控秉承“赋能工业智能化，打造可靠产品基石”的企业使命，聚焦于工业工控、工业物联网、AI 智能网关三大领域，专注于工业智能化场景，为用户打造可靠的采集控制终端和智能网关，期望用稳健的产品为客户提供优质的服务。

瞬锐智控将持续深耕轻量化工控场景，强化 AI 与工业物联网的技术融合，聚焦产品的高稳定性及边缘计算能力突破，推动产品在不同工业领域的场景化落地，为工业客户提供更高效、更可靠的服务，践行“成为工业智能化领域轻量化场景首选伙伴”的愿景，推动工业控制智能化升级。

欢迎访问瞬锐智控官方网站 www.shunrui.cn，获取产品应用说明和其他系列产品资料。由于产品功能不断升级，部分操作或界面效果可能与本说明书中的描述和演示有所不同。瞬锐智控保留对本说明书中印刷错误、不准确或遗漏信息进行修订与更新的权利，恕不另行通知，敬请见谅！

1.2. 手册说明

1、本说明书旨在为用户提供关于本公司产品的详细信息，包括产品的功能、特点、参数、接线方法以及通讯协议等。通过阅读本说明书，用户将能够全面了解产品的性能和操作方法，确保正确安装、配置和使用产品，以满足工业自动化和监测控制等领域的应用需求。此外，本说明书还提供了公司信息和联系方式，以便用户在使用过程中遇到任何问题时能够及时获得技术支持和业务咨询。

2、本产品采用高性能微处理器，搭载功能丰富的嵌入式软件，结合公司在专业领先的丰富技术积累，确保了产品的高速率、高精度、高可靠性和工业级性能。本产品采用 RS485 通用配置接口加以太网联网接口，支持标准 Modbus-RTU 协议，以及灵活的通讯参数设置功能。确保了操作的便捷性和系统的稳定性。此外，我们提供配套的 PC 端设置与测试软件，方便用户进行测试和参数修改。

3、产品广泛适用于工业自动化、电力系统、智能交通、物联网、矿产能源、安防系统和智慧农业等多个领域，满足不同行业的严格要求。产品设计考虑了工业级应用的复杂环境，具备防反接、防静电和防雷击浪涌功能，电源支持过压、过流保护，确保产品的长期稳定运行。

4、此说明书旨在为您提供全面的产品介绍、特点、参数、接线方法、通讯协议以及公司信息，帮助您更好地理解和使用我们的产品。如在使用过程中有任何疑问，请随时联系我们的技术支持团队，我们将竭诚为您服务！

1.3. 略缩词介绍

略缩词	解释
DI	数字量输入（Digital input）：用于接收离散的数字信号，通常用于检测开关状态或传感器的开关信号。
DO	数字量输出（Digital output）：用于将数字信号输出到外部设备，通常由开关晶体管或继电器构成，用于控制电机或其他执行单元。
AI	模拟量输入（Analog input）：用于接收连续变化的模拟信号，并将其转换为可以处理的数字信号，例如传感器输出的电压或电流信号。
AO	模拟量输出（Analog output）：用于将处理后的数字信号转换为模拟信号，以控制外部设备，如调节电机速度或温度。
A 型继电器	DO 输出部件类型之一，有“NO”和“COM”两个端子。
C 型继电器	DO 输出部件类型之一，有“NO”、“NC”和“COM”三个端子。
NO	DO 输出常开（Normally Open）端，DO 输出 ON 时和 COM 端连通，输出 OFF 时与 COM 端断开。
NC	DO 输出常闭（Normally Closed）端，DO 输出 OFF 时和 COM 端连通，输出 ON 时与 COM 端断开。
COM	DO 输出公共端子，一般接直流电的正极或交流电的火线。
TCP	Transmission Control Protocol，传输控制协议,面向连接、可靠传输，三次握手建立连接，数据确认、重传、拥塞控制，保证数据完整有序到达；开销大，速度相对慢。
UDP	User Datagram Protocol，用户数据报协议,属于传输层协议,无连接、不可靠，开销小、延迟低。
MQTT	Message Queuing Telemetry Transport，消息队列遥测传输协议,属于应用层协议，基于 TCP。轻量、低带宽、低功耗，发布 / 订阅 (Pub/Sub) 模型，专门为物联网设备设计；支持 QoS 服务质量等级，控制消息送达可靠性。

2. 产品概述

2.1. 产品选型

本公司联网型 IO 控制器，除 SC-NI 8822 ETH 外，还有十几款，具体 IO 数量和命名规则如下：

系列标识	分隔符	DI 数量	DO 数量	AI 数量	AO 数量	分隔符	联网类型
SC-NI	“空格”	0	0	2	2	“空格”	4G 通信：LTE 以太网：ETH
		0	0	4	4		
		0	3	0	0		
		0	8	0	0		
		2	2	0	0		
		4	4	0	0		
		4	4	2	0		
		8	8	0	0		
		8	8	2	2		

2.2. 产品简介

(1) 本产品具有 **8 路 DI、8 路 DO、2 路 AI、2 路 AO 接口**。

(2) 本产品通讯采用 RS485 通用配置接口、以太网型联网接口，遵循标准 ModBus-RTU/TCP 以及 MQTT 协议，可使用上位机软件灵活查看数据及修改参数。

(3) 本产品 DO 接口采用 **6 路 A 型继电器**和 **2 路 C 型继电器**。

(4) 本产品 AI、AO 接口采用高精度运算芯片，可精确测量和输出**电压（0~10V）**或**电流（0~20mA）**信号，满足各种行业客户的应用需求。

(5) 本产品还具有丰富易用的特色软件功能，支持 DO、AO 掉电记忆，支持 DO 开关循环，支持 DI-DO 联动，支持 AI-AO 联动；支持 DI 和 AI 主动上报，支持跨设备联动。

(6) 支持定时控制，可配置星期、时、分、秒时间点，当到达指定时间点后 DO 或 AO 自动输出预配置值。

(7) 支持 2 路 socket 和 1 路 MQTT 通道，**支持接入瞬锐云或客户自建云平台**。

(8) 可下挂 RS485 型 IO 控制器设备，方便将下挂设备数据接入互联网和云平台。

2.3. 功能特点

(1) 工业级设计，工作温度范围-40~85℃。

(2) 采用高精度运放芯片和高性能控制芯片。

(3) 采用宽电压直流 8~36V 供电设计，整机功耗小于 4 瓦。

(4) 电源和通讯接口具备多重防护设计，具备防浪涌、防静电、防干扰、防反接以及过流、过压保护。

(5) 采用内外置双看门狗设计，保证设备稳定运行，避免系统崩溃。

(6) 通用 RS485 接口，支持最长 1200 米传输，采用标准 Modbus-RTU/TCP 协议通讯。

(7) 以太网口采用标准 RJ45 插座，10M/100M 自适应，交叉和直连线自适应。

(8) 设有复位按钮，支持重启和恢复出厂设置，支持恢复出厂按钮软件管控。

(9) **DI 接口采用高灵敏度双向光耦隔离，接入输入信号不分正负极，7V ~ 36V 信号均可激活。**

(10) **8 路 DO 接口（6A+2C），C 型继电器最高支持 10A 电流，A 型继电器支持 5A 电流，支持 500 万次开关动作。**

(11) AI、AO 每一路电压、电流采集和输出，均在**出厂前进行了数据校准**，确保数据的高准确性。

(12) **DO 和 AO 都支持掉电记忆，支持跨设备联动。**

(13) 丰富的配置寄存器，用户可灵活修改设备地址（1 ~ 247）、波特率（4800bps ~ 230400bps）、校验位（无校验、奇校验或偶校验）停止位（1 ~ 2）等，设置参数断电保存。

(14) **DI 和 AI 均支持定时上报和变化上报，上报通道 RS485、socket 或 MQTT 可选。**

(15) **具有自动逻辑控制功能，支持多达 32 组逻辑规则，**方便客户定制个性化应用场景。

(16) **具有串口心跳功能，支持多达 16 组串口心跳数据，**方便客户实现串口数据采集。

(17) 两路 Socket 可配置工作模式为 TCP server、TCP client、UDP server 和 UDP client。

(18) MQTT 可接入客户自建云平台，支持多达 3 路订阅和 3 路发布主题，每个主题可配置不同的工作模式。

(19) 两路 Socket 和三个 MQTT 主题均支持 Modbus RTU 模式、Modbus RTU 转 TCP 模式，JSON 读写模式。

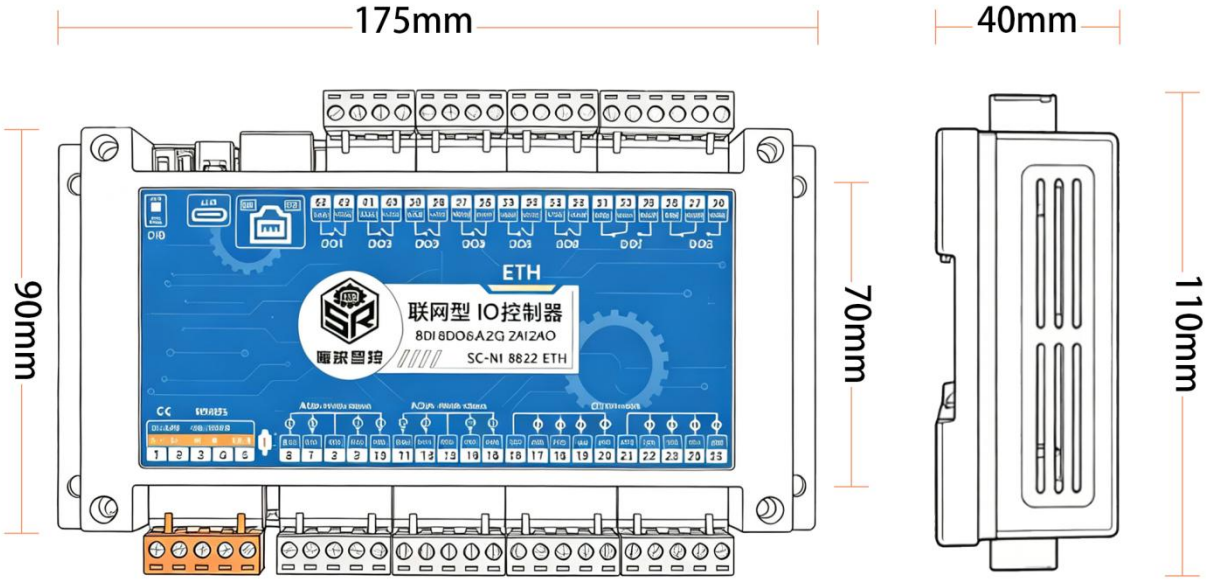
(20) 提供上位机调试软件，可灵活查看数据及修改参数，支持查看数据变化曲线，支持给设备升级固件，支持重启和恢复出厂操作。

2.4. 规格参数

电源供电	DC 8 ~ 36V
典型电流	0.4A (DC 12V)
最大功耗	小于 4W
联网接口	Ethernet 有线以太网
通讯接口	RS485
通讯口参数	波特率：4800~230400（默认 9600） 数据位：8 位 校验位：无校验、奇校验、偶校验（默认无校验） 停止位：1 位、2 位（默认 1 位）
传输距离	0 ~ 1200 米
响应速度	≤ 200 毫秒
从机地址	1 ~ 247，默认 48（0x30）
DI 接口数量	8 路
DI 输入类型	NPN/PNP/干接点
DI 电气特性	光耦隔离
DO 接口数量	8 路
DO 输出类型	6 路 A 型继电器，2 路 C 型继电器
DO 最大负载	A 型继电器： 5A 30VDC/250VAC

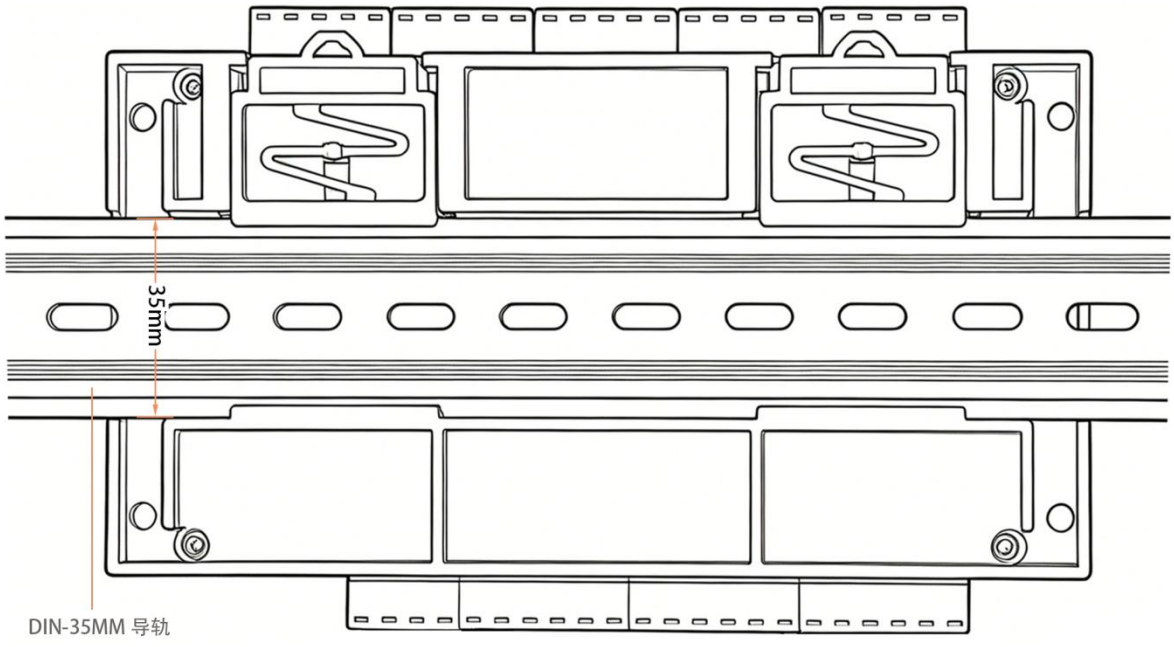
	C 型继电器 NO：10A 30VDC/250VAC C 型继电器 NC：5A 30VDC/250VAC
AI 接口数量	2 路
AI 输入类型	电压：0 ~ 10V 电流：0 ~ 20mA
AI 分辨率	电压：0.001V 电流：0.001mA
AI 精确度	电压：±5‰ （最大量程） 电流：±5‰ （最大量程）
AO 接口数量	2 路
AO 输出类型	电压：0 ~ 10V 电流：0 ~ 20mA
AO 分辨率	电压：0.01V 电流：0.01mA
AO 精确度	电压：±5‰ （最大量程） 电流：±5‰ （最大量程）
工作条件	温度：-40 ~ 85℃ 湿度：5 ~ 95%RH（无凝结）
储存条件	温度：-40 ~ 105℃ 湿度：0 ~ 95%RH（无凝结）
防护等级	静电：接触 4KV 空气 4KV 浪涌干扰：电源回路 1KV 电快速脉冲群：电源回路 1KV 信号回路 0.5KV
产品尺寸	175 * 90 * 40 mm（手工测量，稍有误差）
安装方式	标准 35mm 导轨，支持固定螺丝桌面安装

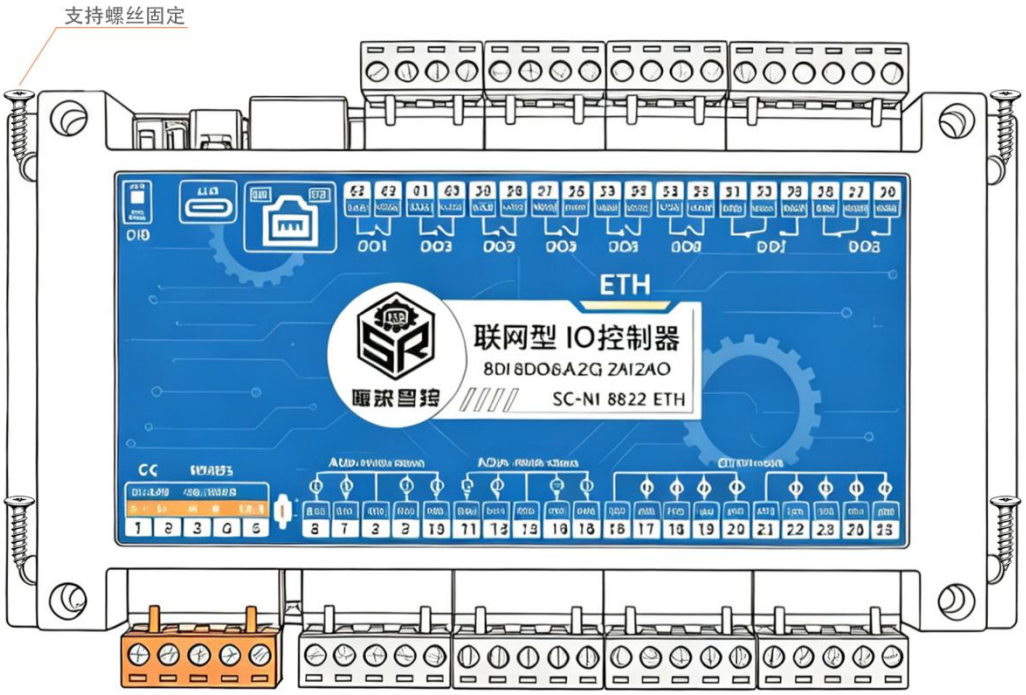
2.5. 产品尺寸



*L*W*H因手工测量，会有微小偏差。

2.6. 安装方式




支持螺丝固定
ETH
联网型 IO控制器
8DI 8DO 6A 2G 2AI 2AO
SC-NI 8822 ETH

3. 快速入门

3.1. 硬件准备

(1) USB 转 RS485 调试器（或者其他可以实现 UART 转 RS485 的通信转换器），购买渠道：

https://item.taobao.com/item.htm?ft=t&id=1055269224154

(2) 12V 1A 电源适配器（或者其他符合 8~36V 的直流电源），购买渠道：

https://item.taobao.com/item.htm?ft=t&id=1055270916598

(3) IO 控制器 SC-NI 8822 ETH，购买渠道：

https://item.taobao.com/item.htm?ft=t&id=1093450112708&sku_properties=1627207%3A44945307459

3.2. 资料下载

(1) 上位机软件，下载链接：

https://doc.shunrui.cn/doc/272/

(2) USB 转 RS485 调试器驱动程序，下载链接：

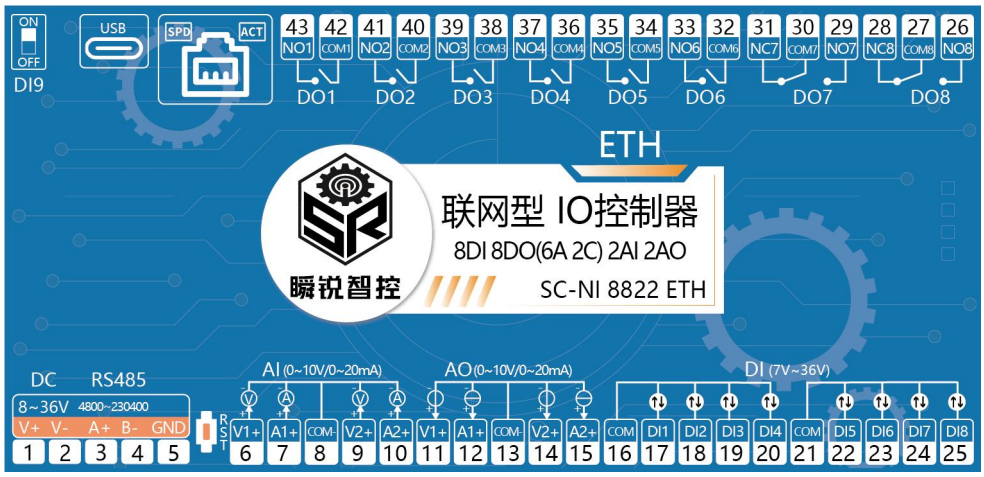
https://doc.shunrui.cn/doc/22/

3.3. 供电描述

本产品采用宽电压直流 8~36V 供电，额定电流小于 0.4A，功率小于 4 瓦。

建议使用 DC12/24V 1A 的电源适配器给设备供电。

3.4. 接线方式

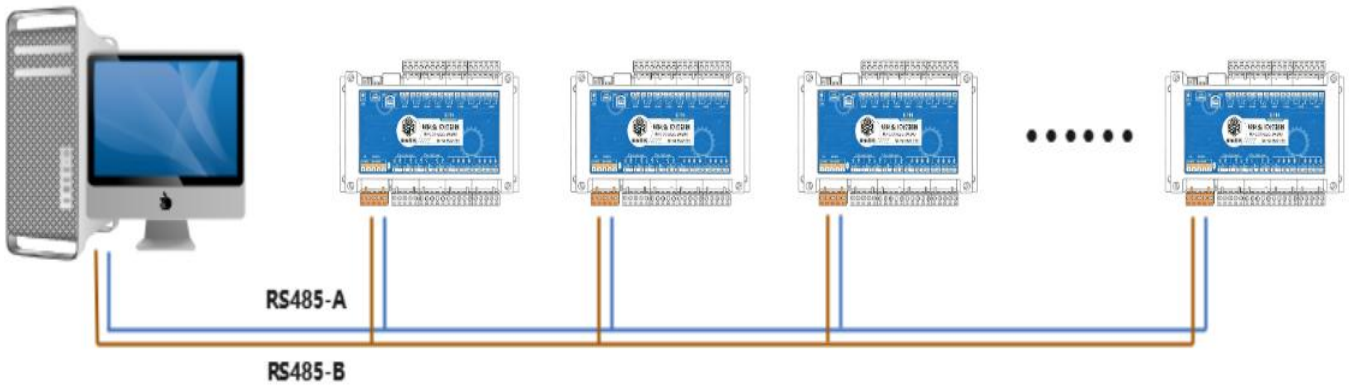


(1) SC-NI 8822 ETH 一共有 47 个接线端子，信号定义如下表：

序号	端子名称	信号定义	备注
1	V+	供电电源正	电源与通信
2	V-	供电电源负	
3	A+	RS485 A	
4	B-	RS485 B	
5	GND	RS485 接地（可不接）	
6	V1+	第 1 路 AI 电压输入	AI 端子
7	A1+	第 1 路 AI 电流输入	
8	COM-	AI 公共端	
9	V2+	第 2 路 AI 电压输入	
10	A2+	第 2 路 AI 电流输入	
11	V1+	第 1 路 AO 电压输出	AO 端子
12	A1+	第 1 路 AO 电流输出	
13	COM-	AO 公共端	
14	V2+	第 2 路 AO 电压输出	
15	A2+	第 2 路 AO 电流输出	
16	COM	第 1 组 DI 输入公共端	第一组 DI
17	DI1	第 1 路 DI 信号输入	
18	DI2	第 2 路 DI 信号输入	
19	DI3	第 3 路 DI 信号输入	
20	DI4	第 4 路 DI 信号输入	
21	COM	第 2 组 DI 输入公共端	第二组 DI
22	DI5	第 5 路 DI 信号输入	

23	DI6	第 6 路 DI 信号输入	
24	DI7	第 7 路 DI 信号输入	
25	DI8	第 8 路 DI 信号输入	
26	NO8	第 8 路 DO 常开端	C 型继电器
27	COM8	第 8 路 DO 公共端	
28	NC8	第 8 路 DO 常闭端	
29	NO7	第 7 路 DO 常开端	C 型继电器
30	COM7	第 7 路 DO 公共端	
31	NC7	第 7 路 DO 常闭端	
32	COM6	第 6 路 DO 公共端	A 型继电器
33	NO6	第 6 路 DO 常开端	
34	COM5	第 5 路 DO 公共端	A 型继电器
35	NO5	第 5 路 DO 常开端	
36	COM4	第 4 路 DO 公共端	A 型继电器
37	NO4	第 4 路 DO 常开端	
38	COM3	第 3 路 DO 公共端	A 型继电器
39	NO3	第 3 路 DO 常开端	
40	COM2	第 2 路 DO 公共端	A 型继电器
41	NO2	第 2 路 DO 常开端	
42	COM1	第 1 路 DO 公共端	A 型继电器
43	NO1	第 1 路 DO 常开端	

(2) 本系列产品遵从标准 ModBus-RTU 协议，支持最多 247 个采集器或控制器接入 RS485 总线，每台设备根据从机地址进行区分。



3.5. 指示灯按键

本系列产品具有丰富的信号指示灯方便指示设备的工作状态；同时具有恢复出厂按键，方便在用户忘记关键参数时将设备恢复至出厂状态。

序号	对象名称	位置描述	状态或功能说明
1	**运行灯**	电源接线座附近	亮 200 毫秒、灭 200 毫秒的频率闪烁表示设备正在升级或等待升级中 亮 400 毫秒、灭 400 毫秒的频率闪烁表示设备正常运行 熄灭代表设备供电或运行异常，常亮表示设备器件损坏或运行异常
2	**通讯灯**	RS485 接线座附近	RS485 有数据接收或发送时闪烁
3	**DI 指示灯**	DI 接线座附近	DI 触发的时候点亮，DI 未触发的时候熄灭
4	**DO 指示灯**	DO 接线座附近	DO 为 ON 的时候点亮，DO 为 OFF 的时候熄灭
5	**网口数据灯**	网口座上黄灯	网口有数据接收或发送时闪烁
6	**网口速率灯**	网口座上绿灯	网口工作在 100M 速率时点亮
7	**恢复出厂按钮**	RS485 接线座右方	按下 1 ~ 3 秒松开，设备重启 按下 6 ~ 15 秒松开，设备恢复到出厂状态

3.6. 拨段开关

设备的拨段开关映射到了最后一路 DI 上，如 SC-NI 8822 ETH 就是 DI9，可以通过 Modbus 读取离散寄存器地址值 8 来获取 ON/OFF 状态。在自动逻辑控制场景下可非常方便使用拨段开关来区分设备形态。



3.7. USB 接口

设备支持一个 Type-C 形式的 USB 接口，使用 USB 数据线将设备连上电脑，会在电脑上虚拟出一个 COM 口，该串口支持 Modbus 数据读写，上位机也可通过该串口对设备进行配置和状态查看。

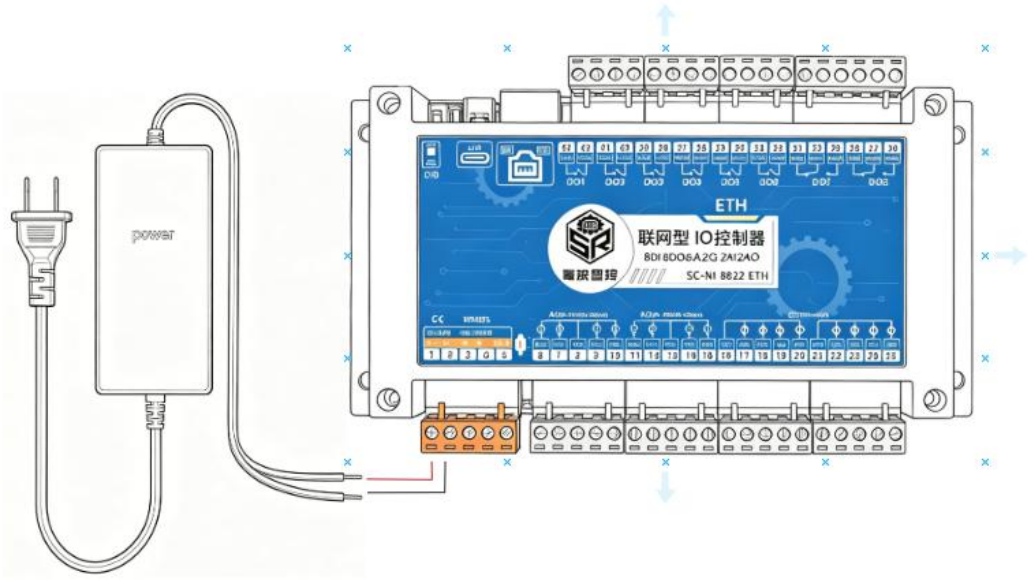


3.8. 简单使用

(1) **连接电源线：**

本演示采用 12V1A 电源，产品支持 8~36V 直流供电，可根据自己的需要选择其他规格的电源；

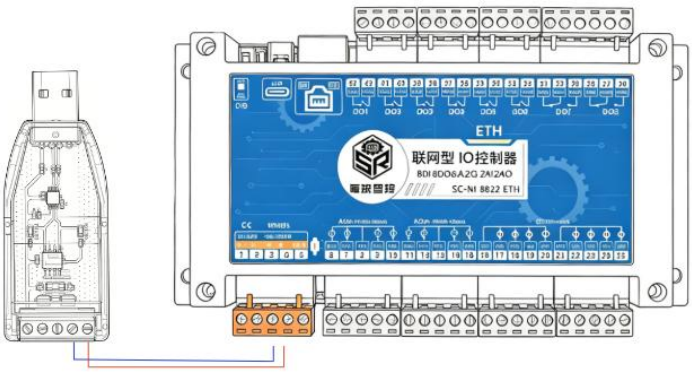
将电源适配器输出正极连接设备“V+”电源正端子，适配器负极连接设备“V-”电源负端子。

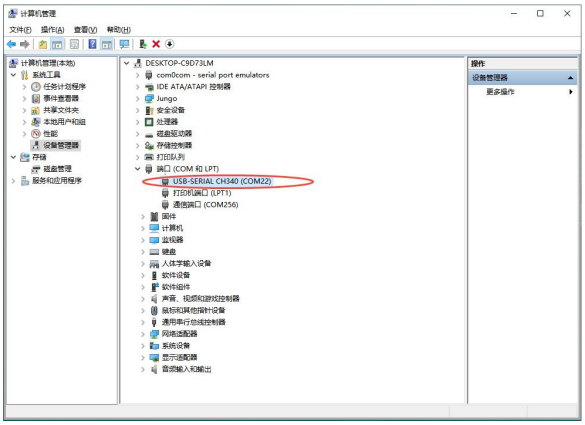


(2) **连接 RS485 并确认串口号：**

本次演示采用 USB 转 RS485 通信转换器进行演示，将 485 通信接口 A 信号连接设备 RS485-A 端子，B 信号连接设备 RS485-B 端子，正常情况下调试器 GND 信号可以不与设备“GND 端子”相接，如果现场 RS485 总线干扰较大，通信不稳定也可以考虑接上。

将 USB 转 RS485 调试器插入电脑 USB 接口，打开“设备管理器”并记录串口对应的 COM 序号，本演示串口号为图示“COM22”。

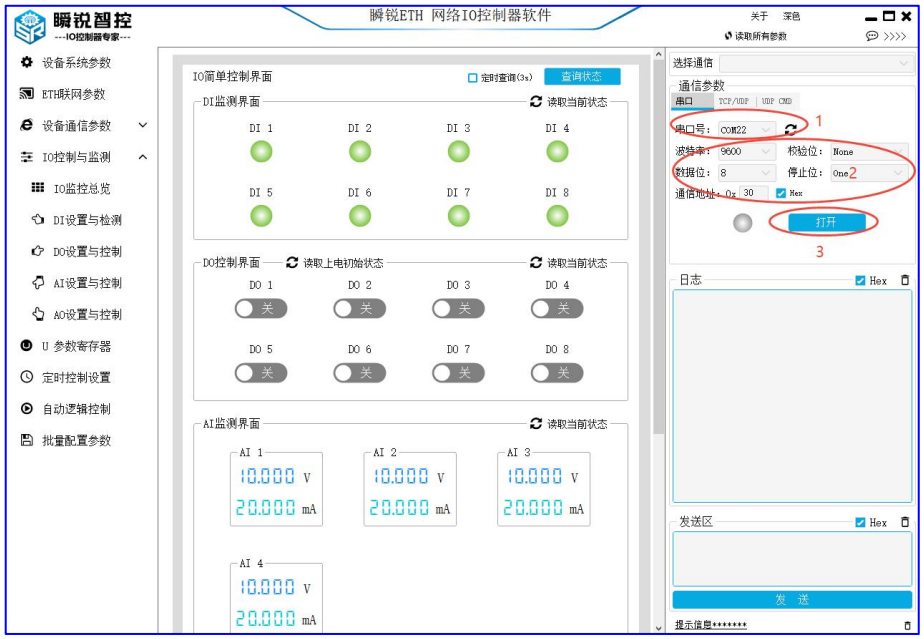




(3) **连接网口：**使用网线将设备网口和电脑直连，或者把设备连接至和电脑同一交换机或同一路由器上。

(4) **供电并查看工作是否正常：**接通电源适配器给设备供电，等待设备正常运行，设备正常运行时运行灯会按照亮 400 毫秒、灭 400 毫秒的频率闪烁。设备网口连接正常时，网口座附件的绿灯常亮，黄灯闪烁。

(5) **运行上位机并打开串口：**运行上位机“瞬锐 NI ETH 系列 IO 控制器软件”，在右上角“电脑通信参数”处选择第三步记录下的串口号，其他参数保持和下图一致，点击“打开”按钮。

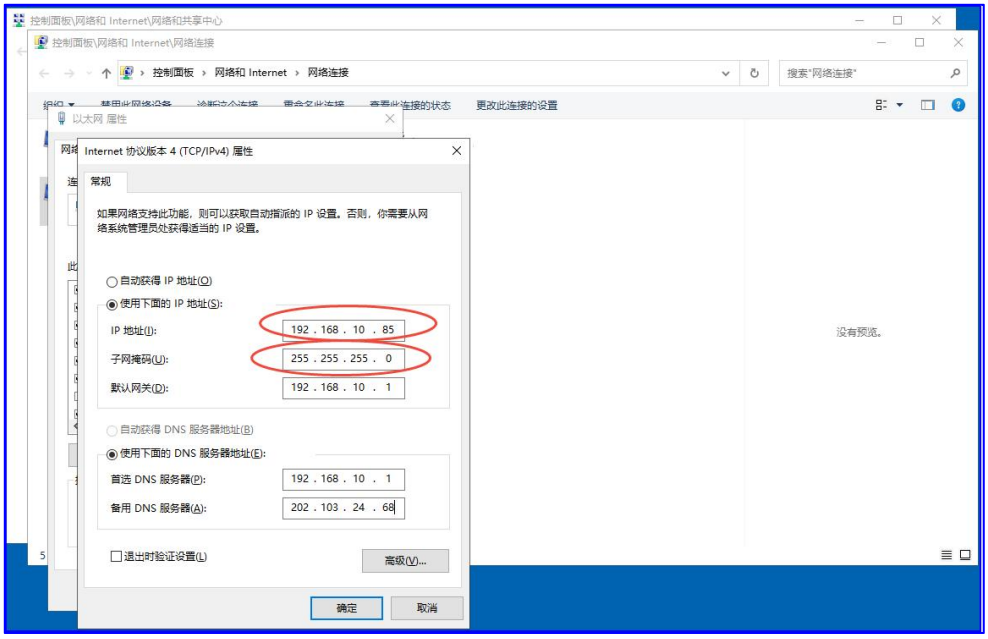


备注：点击后如“打开”按钮左侧的圆圈不由灰色变为蓝色或上位机右下角提示“串口打开失败”时，请关闭其他占用该串口的软件或者重启电脑。

(6) **上位机软件通过网络和设备连接：**

如果没有 USB 转 RS485 调试器，上位机也可以通过网络和设备通信，完成状态查询和参数配置。设备默认开启两路 socket 通信， 一路为 TCP server 开放端口为 2546、一路为 UDP server 开放端口为 2547，两路 socket 都可以和设备进行通信，完成 Modbus 寄存器读写。

将和设备互联的网口配置 192.168.10.xx 静态 IP 地址，子网掩码为 255.255.255.0。



运行上位机“瞬锐 NI ETH 系列 IO 控制器软件”，在右上角“电脑通信参数”处选择“TCP/UDP”标签，在“TCP/UDP”右侧下拉框选择“TCP Client”，“目标地址”右侧的输入框输入设备默认 IP 地址“192.168.10.100”，“目标端口”右侧输入框填入“2546”，确认“通信网卡”和“通信地址”参数，点击“建立连接”按钮。



(7) **通过上位机软件查看设备系统参数：**

点击上位机左侧“设备系统参数”导航条，再在中间区域“设备系统参数”下方点击“读取设备系统参数”按钮。上位机右侧“日志”栏会展示和设备交互指令，待设备正确回应后会在中间状态栏展示窗口展示“设备型号”“软硬件版本”“设备 SN 编码”等信息。

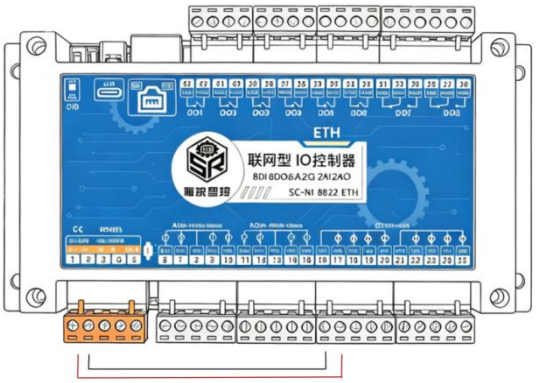


(8) **DI 输入检测：**

把 DI COM 端子与设备供电接地端子 V-相连，将 DI-1 端子与设备供电端子 V+相连。

点击上位机左侧“IO 监控总览”导航条，在“IO 简单控制界面”右上角点击“查询状态”按钮。

在“DI 监测界面”可以看到“DI 1”的状态灯由灰色变为绿色，代表 DI1 输入被触发。以此类推，可以顺序测试 DI2 ~ DI4，如需测试 DI5 ~ DI8 时记得使用其对应的公共端 COM 端子。





(9) **DO 输出控制：**

点击上位机左侧“IO 监控总览”导航条，在“DO 控制界面”点击“DO-1”-“DO-8”下方的“开/关”按钮即可控制 DO 输出。

当 DO 开关打开或关闭时可以听见继电器吸合和弹开的声音。DO 打开时 DO 指示灯点亮，用万用表“通断”档位测试 COM 端子和 NO 端子是联通的，DO 关闭时 DO 指示灯熄灭，NO 端子和 COM 端子是断开的。





(10) **AI 电压/电流采集：**

找一节 5 号或 7 号干电池（其他有电压输出的方式也可以），把电池负极接在 AI COM 端子上，电池正极接在 V1+端子上

点击上位机左侧“IO 监控总览”导航条，勾选“定时查询（3S）”，上位机会每 3 秒向设备查询一次测量数据，并在中间“AI 监测界面”状态栏展示测得的电压信息。



说明：AI 接口的电压和电流测量电路是同一套模数转换器，为了方便客户使用，产品设计时对接线端子和读取寄存器进行了区分。当设备接入电压时会根据对应的换算关系计算出电流值，如输入 1.491V 电压时电流会展示出 2.982mA。同理，电流端子输入的信号也会对应计算并记录电压值，用户根据自己的应用场景只能选择其中一种类型作为输入采集，不要在电压和电流端子上同时接入信号，这样会导致测量数据错乱。

(11) AO 输出控制

点击上位机左侧“IO 监控总览”导航条在“AO 控制界面”的“AO 1”下方找到电压输入框（输入框右侧标记电压单位“V”），在输入框内填入数字“3.00”点击输入框上方的保存图标按钮。

使用万用表 20V 直流电压档测试 V1+和 COM-之间的电压，约为 3 伏左右。



AO 接口输出电流的方法类似，在电压输入框的正下方为电流输入框（输入框右侧标记电流单位“mA”），在输入框内填入数字“10.00”点击输入框上方的保存图标按钮。使用万用表 20mA 直流电流档（请注意更换万用表档位和红色表笔插孔）测试 A1+和 COM-之间的电流，约为 10mA 左右。

说明：AO 接口的电压和电流源头电路是同一套数模转换器，为了方便客户使用，产品设计时对接线端子和读取寄存器进行了区分。配置电压输出时电流端子会按照固定比例输出对应的电流，如输出 3V 电压时电流端

子会输出 6mA 电流；同理，配置电流输出 10mA 时，电压端子会输出 5V 的电压。客户根据自己的应用场景选择其中一种类型作为 AO 输出。不要在电压和电流端子上同时接输出信号线，这样有可能会相互干扰。

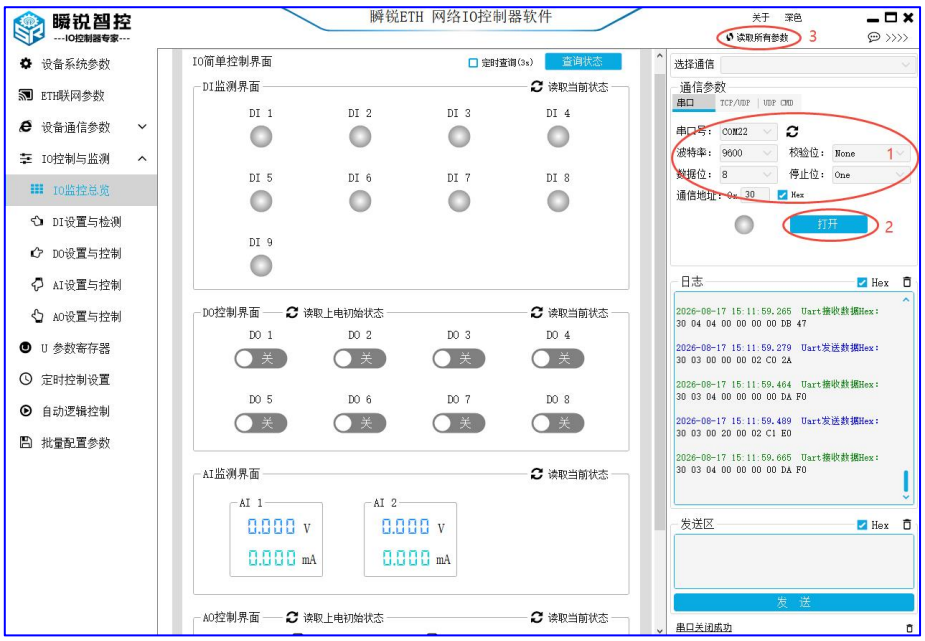
4. 产品功能

通过我们提供的配套上位机调试软件，在上一章节“快速入门”中介绍的步骤，我们已经将设备接入电脑，在电脑上查看 DI、AI 数据并控制 DO 和 AO 输出。 本章节介绍通过操作上位机软件，修改“设备串口参数”和“从机地址”等产品功能。也可以通过其他串口调试软件，基于 ModBus-RTU 协议进行参数查询和修改，请查看“通讯协议”章节相关内容。

4.1. 设备系统参数

4.1.1. 读取所有参数

参考第 3 章节，给设备上电并运行上位机，配置好“电脑通信参数”，打开串口，点击“读取所有参数”，即可获取设备所有参数。



4.1.2. 修改从机地址

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在中间位置找到“设备 Modbus 地址”输入框，输入框中默认数据为“30”，代表十六进制数 0x30，也可去掉右侧“Hex”选择框对勾，去掉后从机地址输入框就为十进制数 48。出厂默认参数设备地址为 48（0x30），可配置为 1~247。

(3) 更改从机地址数据后点击“保存设备系统参数”按钮。



注意：在修改完设备从机地址后需要重启设备生效

4.1.3. 重启设备

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在中间位置找到“重启设备”按钮并点击一下。

(3) 在弹出确认重启提示框中点击“确认”按钮。

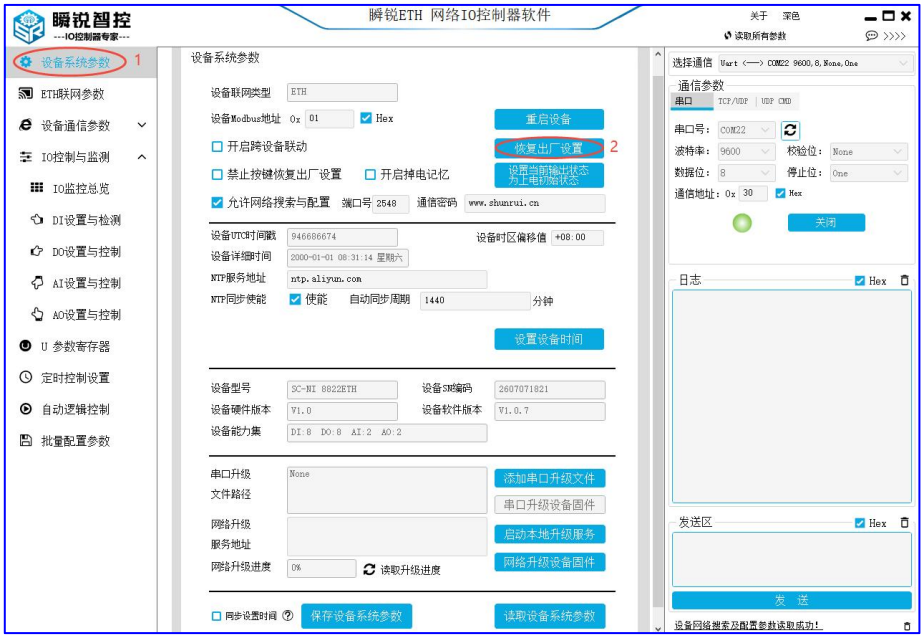


4.1.4. 恢复出厂设置

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在中间位置找到“恢复出厂设置”按钮并点击一下，在弹出确认恢复出厂提示框中点击“确认”按钮。

(3) 设备恢复出厂设置后会自动重启。



注意：恢复出厂设置会清除所有用户下发过的配置数据。

4.1.5. 恢复出厂按钮管控

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在中间位置找到“禁止按键恢复出厂设置”选中框并点击一下激活为选中状态。

(3) 上位机会弹出“提示”弹框进行提示，点击弹框中“已知悉”按钮。

(4) 点击“保存设备系统参数”按钮。



说明：禁止按键恢复出厂设置后，将不能通过按键操作恢复出厂设置，若需要恢复出厂设置，则需要通过软件发送命令来恢复。

4.2. 设备串口参数

4.2.1. 串口默认参数

下表展示的参数为出厂默认参数，其中波特率可配置 4800~230400（4800、9600、19200、38400、57600、115200、230400 可选），其他非常规波特率可联系客服指导配置。校验位可配置无校验、奇校验、偶校验，停止位可配置为 1 位或 2 位。

波特率	9600
数据位	8
校验位	无校验（None）
停止位	1 位

4.2.2. 修改串口参数

(1) 点击上位机左侧“设备串口参数”导航条。

(2) 在中间位置找到“波特率”选择栏点击 9600 右侧的向下箭头，在弹出的一串常用波特率中选择需要修改的波特率数字。

(3) 点击“保存设备串口参数”按钮。其他串口参数如“数据位”，“校验位”，“停止位”配置方法类似。



注意：在修改完串口参数后需要重启设备生效

4.2.3. 配置串口心跳

(1) 点击上位机左侧“设备串口参数”导航条。

(2) 在“串口心跳包”区域下方第一条心跳包配置行里激活“启用”选择对勾。

(3) 在心跳间隔输入框中填入数字“5”。

(4) 在心跳包字节数输入框中填入数字“8”。

(5) 在心跳包内容输入框中填入数据“00 AA 00 BB 00 CC 00 DD”。

(6) 点击“保存设备串口参数”按钮。



(7) 观察右侧“日志”窗口，每 5 秒钟可接收到设备发送过来的 8 个字节心跳包数据。

4.3. 设备网络参数

4.3.1. 网络默认参数

本产品网口采用标准 RJ45 接口，支持 10/100M 自适应，支持交叉线和直连网线自适应。网口默认 IP 为 192.168.10.100，默认子网掩码为 255.255.255.0。

4.3.2. 修改网络参数

(1) 点击上位机左侧“ETH 联网参数”导航条。

(2) 点击“读取 ETH 联网参数”按钮查看设备 IP 地址相关信息。



(3) 找到“IP 获取方式”选择栏点击向下箭头，在弹出下选择框中选择“手动设置”，按需修改“IP 地址”，“子网掩码”，“默认网关”，“主用 DNS”，“备用 DNS”等各项配置。注意“MAC 地址”为产品出厂固化配置并确保设备唯一性，不可修改。

(4) 点击“保存 ETH 联网参数”按钮。



注意：在修改完网络参数后需要重启设备生效

4.4. DI 输入

4.4.1. 定时上报

(1) 点击上位机左侧“DI 设置与检测”导航条。

(2) 在中间位置找到“DI 上报模式”选择框，默认为“不启动”，点击“不启动”右侧的向下箭头，选择“定

时上报”。

(3) 在右侧“上报通道”下拉框中选择“上报-->RS485”。

(4) 右侧出现“DI 上报周期”输入框，修改数据为“50”，结合上报周期输入框右侧的“*100ms”字样，50 乘以 100 毫秒等于 5 秒，代表每 5 秒上报一次 DI 数据。

(5) 用户确认好上报周期数据后点击“保存”按钮。

(6) 在右侧的日志窗口可以看到设备按照用户设定的周期通过 RS485 主动上报 Modbus 通讯帧。



4.4.2. 变化上报

(1) 点击上位机左侧“DI 设置与检测”导航条。

(2) 在中间位置找到“DI 上报模式”选择框，选择“变化时上报”。

(3) 在右侧“上报通道”下拉框中选择“上报-->RS485”。

(4) 点击“保存”按钮。

(5) 给 DI1 和 COM 端子间施加信号触发 DI 变化，在右侧的日志窗口可以看到 DI 变化时上报 Modbus 通讯帧。



说明：DI 上报模式还支持“变化+定时上报”，在检测到 DI 变化时立刻上报，当 DI 没有变化时，设备会按照设定周期定时上报数据。

4.5. DO 输出

4.5.1. 开启和关闭

(1) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条。

(2) 在“DO 监测控制界面”先点击“读取”按钮同步一下设备 DO 配置状态，可以看到 DO 默认工作模式为普通模式，延时时长为 0。

(3) 通过“DO 1”下方的“打开”按钮即可控制 DO 输出开启，此时打开 DO 是立即执行的。



(4) 点击“DO 1”右边的刷新小图标同步设备 DO 实时开关状态。



(5) 修改“延时时长”输入框里的数字为 10，结合输入框右侧的“*100ms”字样，10 乘以 100 毫秒等于 1 秒。

(6) 并点击“DO 1”右边的保存小图标。

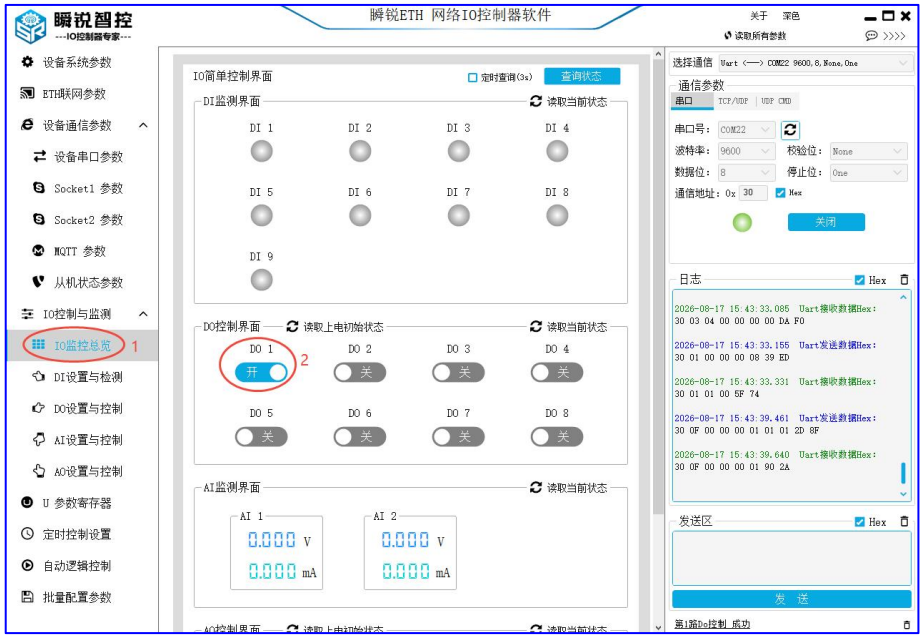
(7) 此时上位机通过控制开关按钮控制 DO 输出开或关时，设备会自动加上用户配置的延时时长 1 秒后再执行动作。



4.5.2. 上电默认状态

(1) 点击上位机左侧“IO 监控总览”导航条。

(2) 通过“DO 1”下方的“打开”按钮打开 DO。



(3) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(4) 点击“设置当前输出状态为上电初始状态”按钮，在弹出“提示”框中阅读相关提示信息，再点击“确认”按钮。



(5) 设备每次重启后，DO1 默认就是打开状态。

4.5.3. 开关存储和记忆

为了保护设备内部的存储单元，提高设备的可靠性，DO 开、关配置默认是不会存储和记忆的。用户如希望设备断电恢复或重启后能恢复之前的 DO 状态，则需要打开设备的“掉电记忆功能”，注意打开此功能需确保 DO 输出值平均更新频率不能超过 1 次/每小时。

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 点击“读取设备系统参数”按钮。

(3) 点击中间状态栏“开启掉电记忆”前面的勾选框使其处于对勾选中状态，在弹出“提示”对话框中阅读提示风险内容并点击“已知悉”按钮。

(4) 点击下方的“保存设备系统参数”按钮。打开此功能后在“DO 设置与控制”页面配置的 DO 开关状态才会被存储，并在设备重启后恢复配置。



4.5.4. 联动和反向联动

DO 支持联动同序号 DI，即当 DI-1 触发时 DO-1 为 ON，DI-1 未触发时 DO-1 为 OFF。反向联动和联动相对对应，当 DI-1 触发时 DO-1 为 OFF，DI-1 未触发时 DO-1 为 ON。

(1) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条。

(2) 点击“读取”按钮。

(3) 修改 DO-1“工作模式”为“联动模式”。

(4) 点击“DO 1”右边的保存小图标。

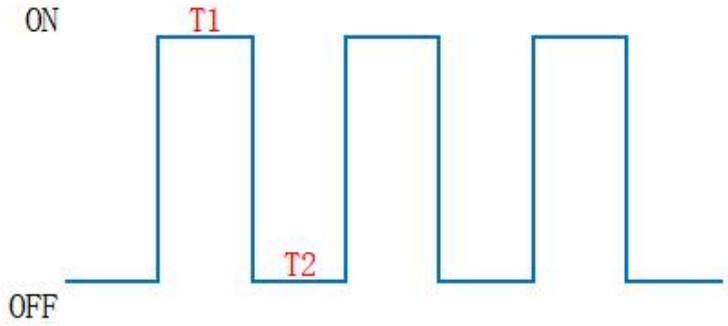
(5) 给 DI-1 和 COM 之间施加电压触发 DI-1，DO-1 会同步打开，移除触发电压，DO-1 会同步关闭。



4.5.5. 开关循环

用户使用场景如果是希望 DO 开一定的时间然后再关一定的时间并以此循环往复，无需手动干预，可以通过配置 DO 开关循环模式来实现。

开关循环模式分为**快速开关模式**和**慢速开关模式**，两者配置方法类似，都支持“开时长”和“关时长”单独配置，不同的是快速开关模式支持最小时长为 100 毫秒、最大时长为 6553500 毫秒（约 1.8 小时）；慢速开关模式支持最小时长为 1 秒、最大时长为 65535 秒（约 18 小时）。



T1：开时长　　T2：关时长

配置快速开关循环模式：

(1) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条。

(2) 点击“读取”按钮。

(3) 修改 DO1“工作模式”为“快速开关循环模式”。

(4) 填入“开 时长”对应的数据为 10。

(5) 填入“关 时长”对应的数据为 10。

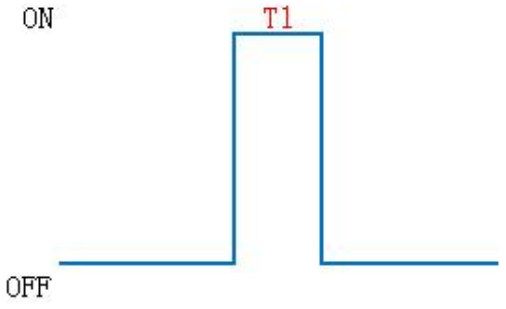
(6) 点击“DO 1”右边的保存小图标。

(7) 等待一定的时间可以看到设备的 DO 按照客户设定的时长在反复执行开关动作。

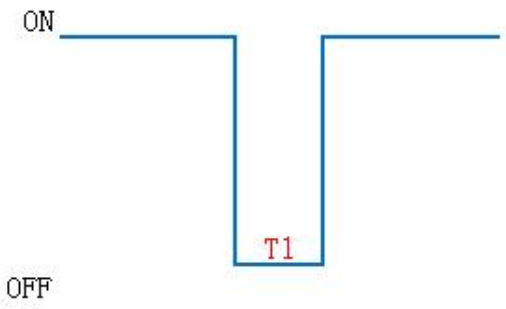


4.5.6. 开固定时长和关固定时长

用户使用场景如果是希望 DO 保持关闭状态，需要时开一定的时间后自动关闭，或者，保持打开状态，关一定的时间后自动打开，就可以使用开固定时长和关固定时长配置模式。



开固定时长，T1 为开时长



关固定时长，T1 为关时长

配置 DO 开固定时长模式：

(1) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条。

(2) 修改 DO1“工作模式”为“开固定时长模式”。

(3) 填入“开 时长”对应的数据为 10。

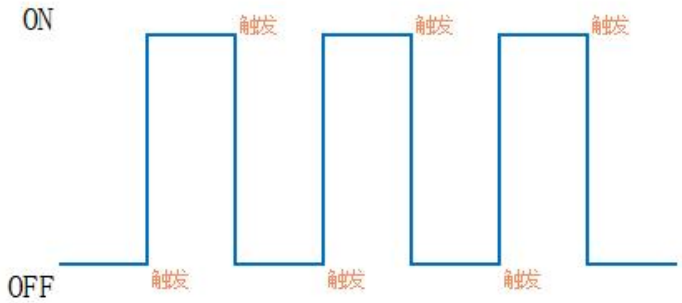
(4) 点击“DO 1”右边的保存小图标，保存时会自动关闭 DO。

(5) 点击下方的“触发”按钮，设备立刻执行 DO 开启动作并自动延时相应时长后再关闭 DO。

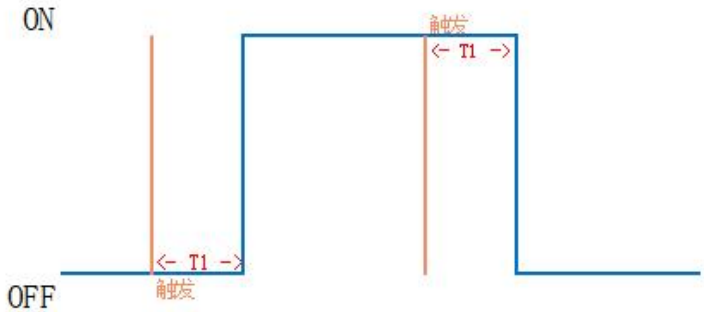


4.5.7. 翻转

用户使用场景如果是希望配置触发一下就把 DO 的开关状态进行翻转，即当前为开启时就将 DO 关闭、当前为关闭时就将 DO 打开，就可以使用翻转模式。



《DO 接收到翻转触发指令后，立即翻转》



《DO 接收到翻转触发指令后，延时 T1 时间后，翻转》

设置过程如下：

(1) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条。

(2) 修改 DO1“工作模式”为“翻转模式”。

(3) 填入“延时时长”对应的数据，为 0 代表立即翻转，非 0 就为延时翻转。

(4) 点击“DO 1”右边的保存小图标。

(5) 点击下方的“触发”按钮，设备就会根据客户配置的时长数据执行延时翻转动作。



4.6. AI 输入

4.6.1. 数据变化曲线

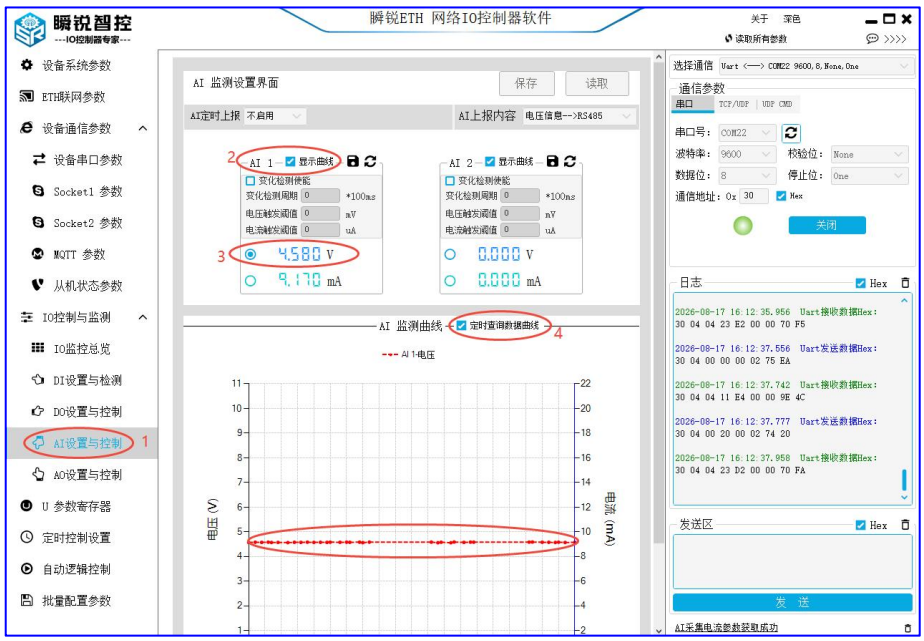
(1) 点击上位机左侧“AI 设置与检测”导航条。

(2) 在中间位置找到 AI1 ~ AI2 各自的“显示曲线”选择框，确保为勾选选中状态。

(3) 根据需要点击电压或电流数组前面的选择圆点选择框激活选中。

(4) 找到下方的“定时查询数据曲线”在前面的选择框中点击一下激活选中对勾。

(5) 上位机会定时向设备查询数据信息并在“AI 监测曲线”状态栏中展示变化曲线。



4.6.2. 定时上报

(1) 点击上位机左侧“AI 设置与控制”导航条。

(2) 在中间位置找到“AI 定时上报”选择框，默认为“不启动”，点击“不启动”右侧的向下箭头，选择“定时上报”。

(3) 右侧出现“定时上报周期”输入框，修改数据为“50”，结合上报周期输入框右侧的“*100ms”字样，50 乘以 100 毫秒等于 5 秒，代表每 5 秒上报一次 AI 数据。

(4) 在右侧“AI 上报内容”下拉框选择“电压信息-->RS485”。

(5) 确认好上报周期和数据内容后点击“保存”按钮。

(6) 在右侧的日志窗口可以看到设备按照用户设定的周期通过 RS485 上报 Modbus 通讯帧。



4.6.3. 变化上报

(1) 点击上位机左侧“AI 设置与控制”导航条。

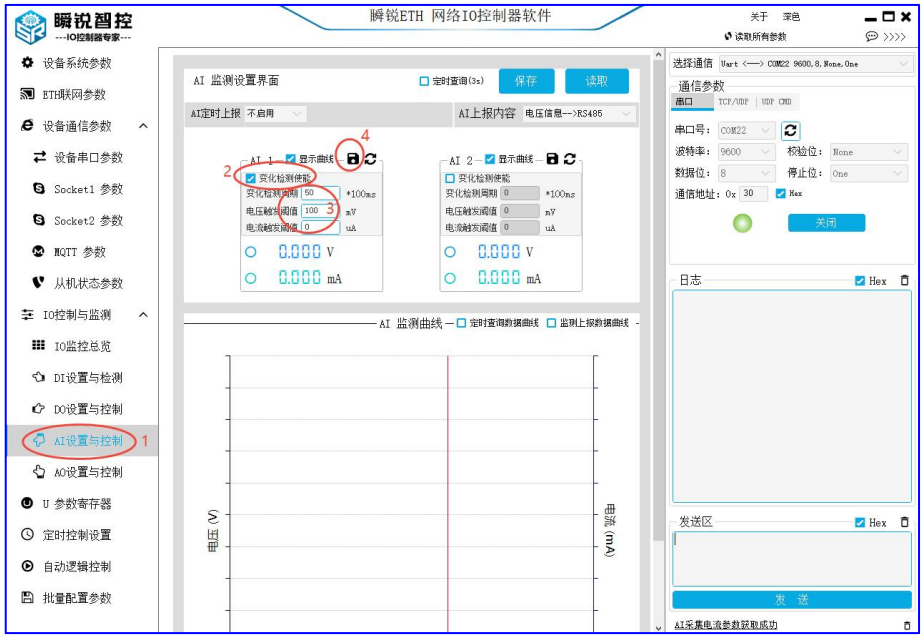
(2) 在中间位置找到 AI-1，点击“变化检测使能”激活选中状态。

(3) 右边“变化检测周期”修改数据为“50”，输入框右侧的“*100ms”字样，50 乘以 100 毫秒等于 5 秒，代表每 5 秒检测一次数据。

(4) 下边“电压触发阈值”修改数据为“100”，结合输入框右侧的“mV”字样，100 乘以 1mV 等于 0.1V，上述两个参数代表每 5 秒检测一次电压数据如果变化范围大于 0.1V 时触发一次主动上报。

(5) 用户根据需要更改上述两个参数后点击“保存”按钮。

(6) 触发 AI-1 输入幅值变化，在右侧的日志窗口可以看到设备通过 RS485 上报带有电压数据的 Modbus 通讯帧。



4.7. AO 输出

4.7.1. AO1 输出电压

(1) 点击上位机左侧“AO 设置与控制”导航条。

(2) 在“AO 1”下方点击电压控制单选圈激活选中状态，在电压值输入框内填入 5.00。

(3) 在“AO 1”右侧点击一下“保存”小图标。



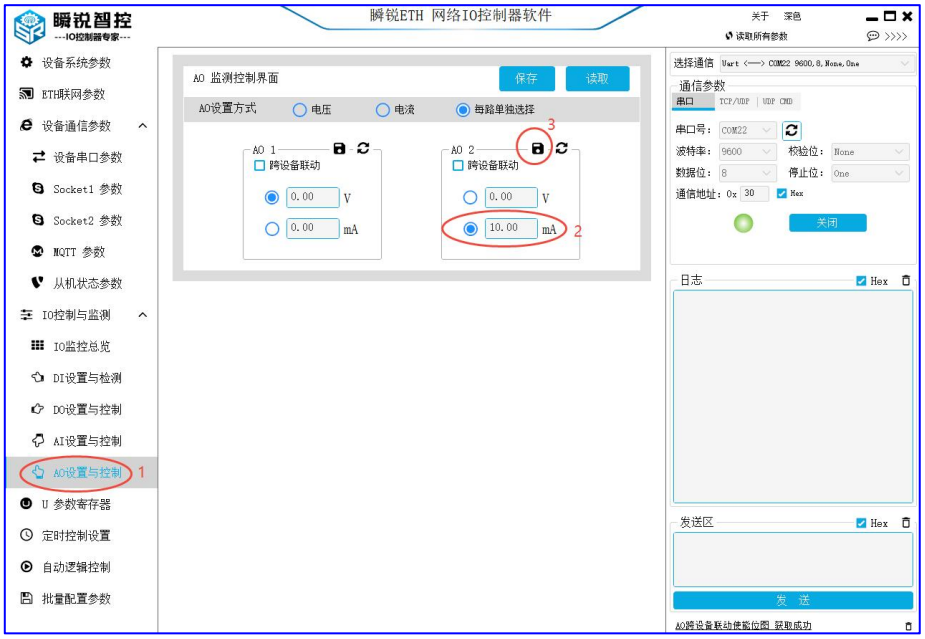
(4) 待配置生效后在 AO1 对应的“V1+”和“COM-”两个端子上会输出 5V 直流电压，由于 AO 接口的电压和电流源头电路是同一套数模转换器，在“A1+”和“COM-”两个端子上会输出约为 10mA 的直流电流。

4.7.2. AO2 输出电流

(1) 点击上位机左侧“AO 设置与控制”导航条。

(2) 在“AO 2”下方点击电流控制单选圈激活选中状态，在电流值输入框内填入 16.00。

(3) 在“AO 2”右侧点击一下“保存”小图标。



(4) 待配置生效后在 AO2 对应的“A2+”和“COM-”两个端子上会输出 16mA 直流电流，由于 AO 接口的电压和电流源头电路是同一套数模转换器，在“V2+”和“COM-”两个端子上会输出约为 8V 的直流电压。

4.7.3. 上电默认状态

(1) 点击上位机左侧“AO 设置与控制”导航条。

(2) 配置 AO1 输出 5V 电压，AO2 输出 16mA 电流。

(3) 点击“保存”按钮。



(4) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(5) 点击“设置当前输出状态为上电初始状态”按钮，在弹出“提示”框中阅读相关提示信息，再点击“确认”按钮。



(6) 设备每次重启后，AO1 默认会输出 5V 电压，AO2 默认会输出 16mA 电流。

4.7.4. 开关存储和记忆

为了保护设备内部的存储单元，提高设备的可靠性，AO 电压或电流配置输出值默认是不会存储和记忆的。用户如希望设备断电恢复或重启后能恢复之前的 AO 状态，则需要打开设备的“掉电记忆功能”，注意打开此功能需确保 AO 输出值平均更新频率不能超过 1 次/每小时。

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 点击“读取设备系统参数”按钮。

(3) 点击中间状态栏“开启掉电记忆”前面的勾选框使其处于对勾选中状态，在弹出“提示”对话框中阅读提示风险内容并点击“已知悉”按钮。

(4) 点击下方的“保存设备系统参数”按钮。打开此功能后在“AO 设置与控制”页面配置的 AO 输出状态才会被存储，并在设备重启后恢复配置。



4.8. Socket 通信

本产品支持 2 路 Socket，每路 socket 都可以配置为 TCP Server、TCP Client、UDP Server 或 UDP Client 类型。每路 socket 都可以配置为 Modbus RTU 模式、JSON 解析模式以及 Modbus TCP 转 RTU 模式。每路 socket 都独立支持注册包和心跳包。

Modbus RTU 模式：设备识别 Modbus RTU 和 Modbus TCP 格式的报文，如果请求从机地址和设备地址匹配，会根据请求报文响应。如果请求报文是 Modbus RTU 格式并且从机地址和设备地址不匹配，判断串口映射开关是否打开，打开则将报文转发 RS485 下游设备，并且把下游设备回应数据转发至数据来源端。

Modbus TCP 转 RTU 模式：设备识别 Modbus TCP 格式的报文，不满足规范的数据帧都会丢弃。如果请求从机地址和设备地址匹配，会根据请求报文响应。如果请求从机地址和设备地址不匹配，判断串口映射开关是否打开，打开则将报文转换成 Modbus RTU 格式发给 RS485 下游设备，并且把下游设备回应数据转换成 Modbus TCP 再发至数据来源端。

JSON 解析模式：设备识别符合公共读写协议的 JSON 格式报文，如果请求地址和 SN 与设备匹配，根据请求帧内容采集和配置本机接口并组装 Json 回应帧响应。如果请求地址和 SN 与设备不匹配，判断串口映射开关是否打开，如果打开则根据请求帧内容采集和配置下挂设备接口，并代理下挂组装 Json 回应帧响应。

注册包支持连接发送和随数据发送两种发送方式，“连接发送”代表设备和云服务器或云平台建立连接时主动

发送一包设备特征数据，多用于上线注册；“随数据发送”代表设备每次向云服务器或云平台发送数据时都把注册信息添加在数据净荷前面，多用于标注数据来源。

4.8.1. 配置注册包和 Modbus RTU 模式

(1) 点击上位机左侧“Socket1 参数”导航条。

(2) 选择“Socket 类型”为“TCP Client”。

(3) 填写“目标地址”为电脑 IP 地址“192.168.10.85”，目标端口为“22345”。

(4) 选择“Socket 模式”为“Modbus RTU 模式”。

(5) 选择“注册包类型”为“设备名称”，选择“发送模式”为“连接发送” 。

(6) 点击“保存 Socket1 参数”按钮并重启设备以生效 Socket 配置。



(7) 点击上位机右上角“TCP/UDP”标签。

(8) 选择“TCP/UDP”为“TCP Server”。

(9) 查看“本机地址”为电脑 IP 地址“192.168.10.85”，填写“本机端口”为“22345”。

(10) 去掉“日志”窗口上方“HEX”单选框对勾。

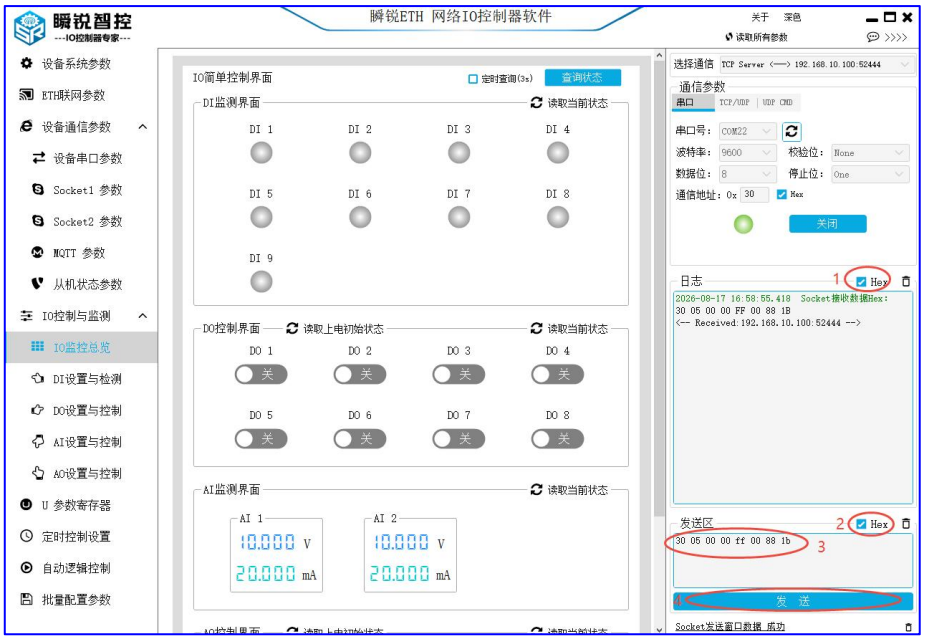
(11) 点击“开始监听”按钮，可以收到设备发送过来的注册包，注册包内容为设备名称。



(12)点击“日志”窗口上方“HEX”单选框激活选中对勾。

(13)保持“发送区”窗口上方“HEX”单选框对勾。

(14)在发送内容区填写“30 05 00 00 FF 00 88 1B”，点击“发送”按钮，可以观察到设备第一路 DO 被打开。



4.8.2. 配置心跳包和 JSON 模式

(1) 点击上位机左侧“Socket2 参数”导航条。

(2) 选择“Socket 类型”为“UDP Client”。

(3) 填写“目标地址”为电脑 IP 地址“192.168.10.85”，目标端口为“19000”。

(4) 选择“Socket 模式”为“Json 解析模式”。

(5) 点击“心跳包使能”单选框激活选中对勾，填写“心跳包间隔”为“5” 。

(6) 选择“心跳包类型”为“SN”

(7) 点击“保存 Socket2 参数”按钮并重启设备以生效 Socket 配置。



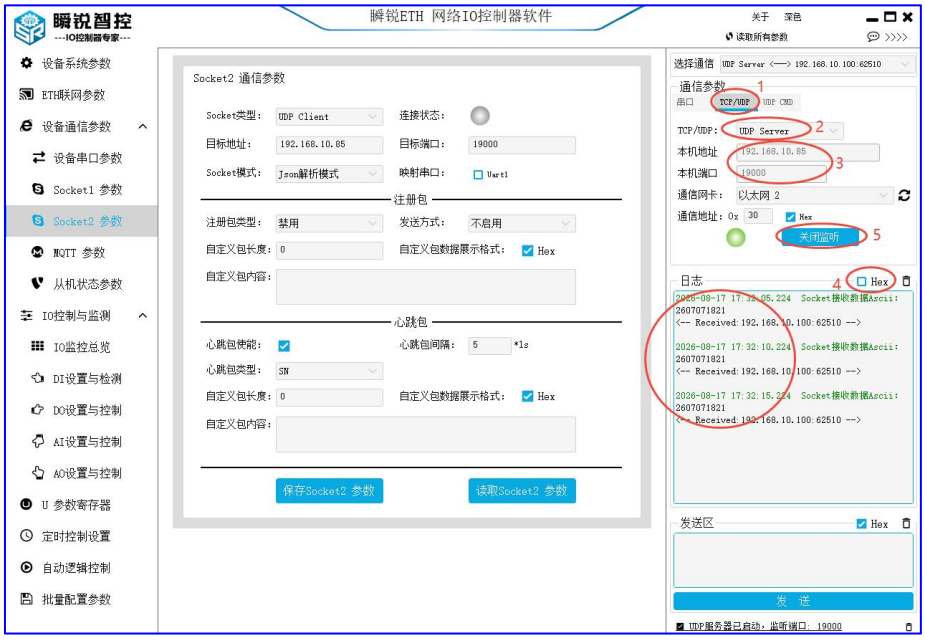
(8) 点击上位机右上角“TCP/UDP”标签。

(9) 选择“TCP/UDP”为“UDP Server”。

(10) 查看“本机地址”为电脑 IP 地址“192.168.10.85”，填写“本机端口”为“19000”。

(11) 去掉“日志”窗口上方的“HEX”单选框对勾。

(12) 点击“开始监听”按钮，可以收到设备每 5 秒钟发送过来的心跳包，心跳包内容为设备 SN。



(13) 去掉“发送区”窗口上方“HEX”单选框对勾。

(14) 在发送内容区填写

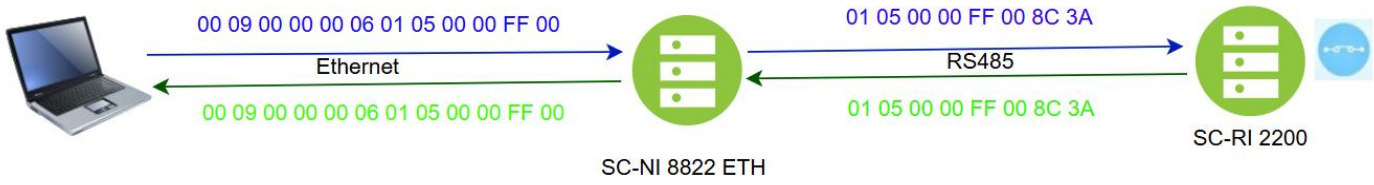
{"cmd":"set","id":0,"sn":"2607071821","ts":1748928000,"ver":"1.0","data":{"do":{"DO1":1}}}，注意 SN 字段需要用设备真实 SN 替换，点击“发送”按钮，可以观察到设备第一路 DO 被打开并且可以收到设备回应的 JSON 格式数据。



说明：详细 JSON 读写格式和内容说明请阅读“公共 JSON 读写协议”章节。

4.8.3. 配置 Modbus TCP<-->RTU 模式

由于 SC-RI 系列产品不支持联网和 Modbus TCP 协议，Modbus TCP<-->RTU 模式可以使用联网型 IO 控制器将 Modbus TCP 数据帧转换为 Modbus RTU 并通过 RS485 发送给下挂设备并将下挂设备回应的 Modbus RTU 报文转换成 Modbus TCP 数据回应给云电脑或服务器。



(1) 按上图提示连接好网线和 RS485 接线，配置 SC-RI 2200 从机地址为 1 并重启生效。

(2) 点击上位机左侧“Socket2 参数”导航条。

(3) 选择“Socket 类型”为“UDP Server”。

(4) 目标端口为“2547”。

(5) 选择“Socket 模式”为“Modbus TCP<-->RTU”，点击“映射串口”右侧“Uart1”单选框激活选中对勾。

(6) 点击“保存 Socket2 参数”按钮，然后重启设备以便 socket 配置生效。



(7) 点击上位机右上角“TCP/UDP”标签。

(8) 选择“TCP/UDP”为“UDP Client”。

(9) 填写“目标地址”为设备 IP 地址，填写“目标端口”为“2547”。

(10) 点击“开始通信”按钮。

(11) 确认“发送区”和“日志”窗口上方“HEX”单选框对勾。

(12) 在发送内容区填写 00 09 00 00 00 06 01 05 00 00 FF 00。

(13) 点击“发送”按钮。

(14) 数据发送完成后，SC-RI 2200 设备 DO1 闭合，socket 接收日志显示接收到 Modbus TCP 回应帧。



4.9. MQTT 及云平台

本产品支持 1 路 MQTT 连接，默认接入瞬锐云，可配置为接入客户私有云平台。当接入私有云时 MQTT 支持 3 路订阅和发布。每路会话都可以配置为 Modbus RTU 模式、JSON 解析模式以及 Modbus TCP 转 RTU 模式。每路会话都支持 QOS 值独立配置，支持注册包和心跳包，支持遗嘱消息。

4.9.1. 瞬锐云

(1) 点击上位机左侧“MQTT 参数”导航条。

(2) 点击“读取 MQTT 参数”按钮。

(3) 可以看到“MQTT 云服务”默认为“瞬锐云”，如果设备已连接至互联网，连接标志圆点为绿色。

(4) 瞬锐云工作在 MQTT 通信独占模式下，请不要修改任何 MQTT 参数。

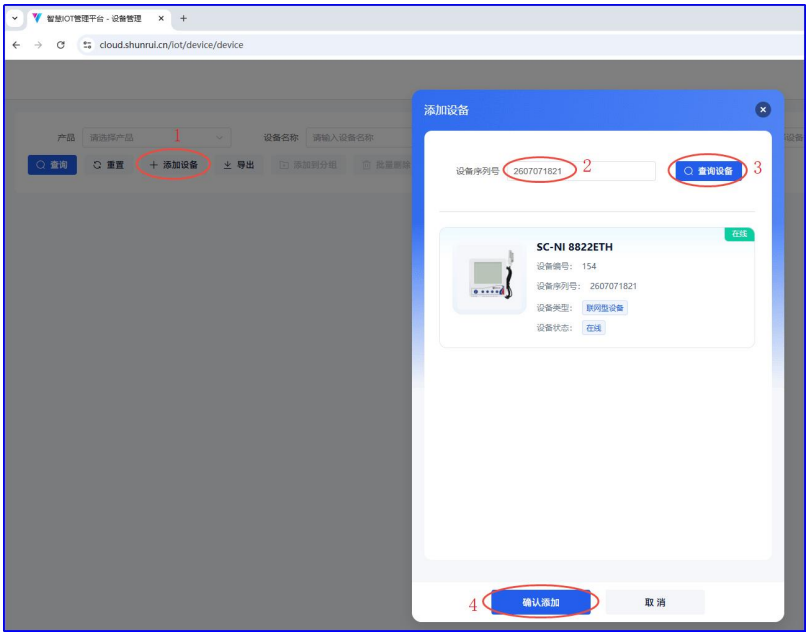


(5) 在个人电脑端使用浏览器访问“瞬锐云”官方网站“https://cloud.shunrui.cn”。

(6) 在“瞬锐云”官方网站注册个人账号并登录系统。

(7) 点击“添加设备”按钮，在弹出“添加设备”对话框中输入设备 SN 号（SN 号可在产品外壳标签上查看），点击“查询设备”按钮。

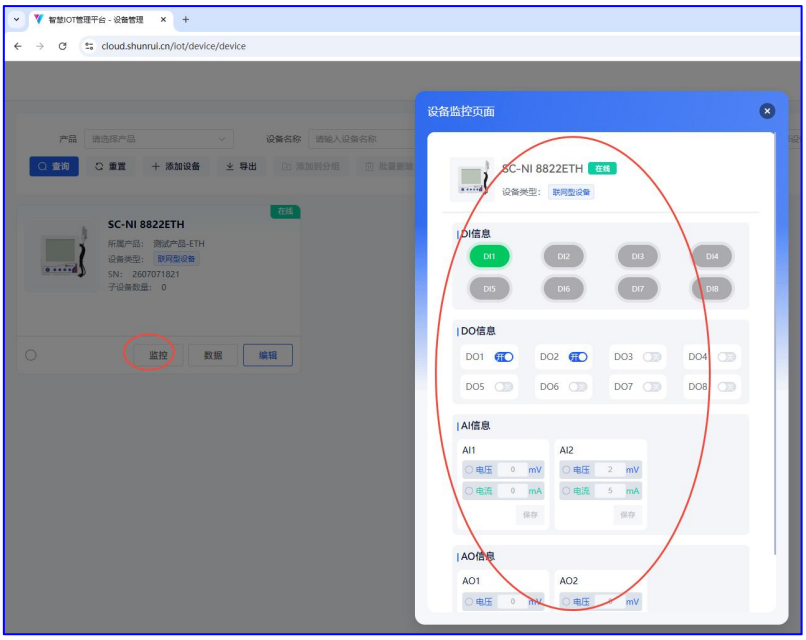
(8) 确认无误后点击“确认添加”按钮完成设备添加。



(9) 关闭“添加设备”对话框。

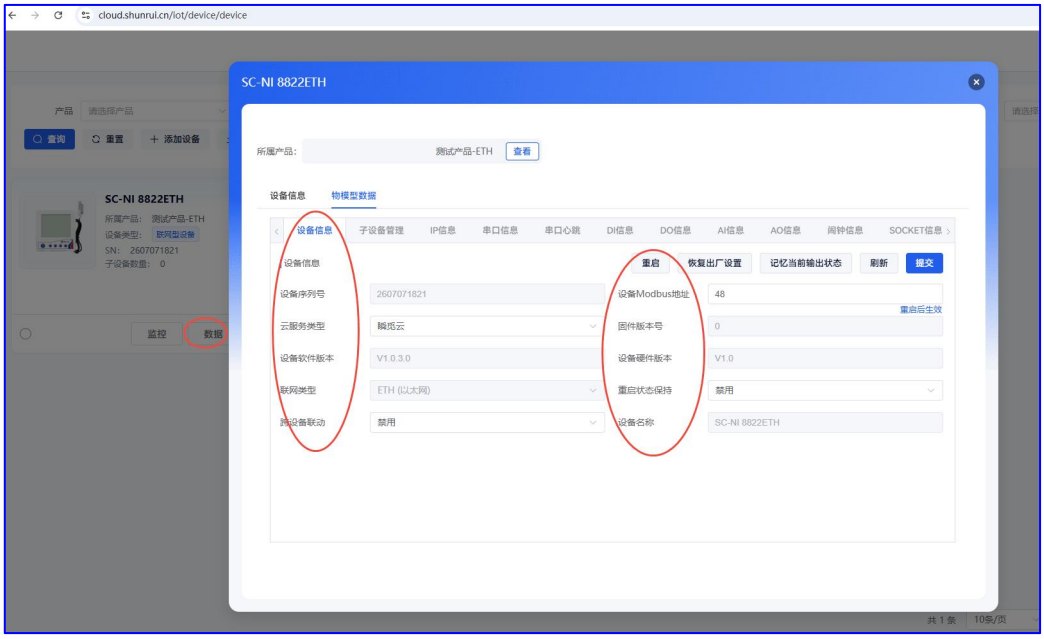
(10) 在刚刚添加的设备标签上点击“监控”按钮，系统弹出“设备监控页面”对话框。

(11) “设备监控页面”对话框可以查看 DI 和 AI 采集值以及控制 DO 和 AO。

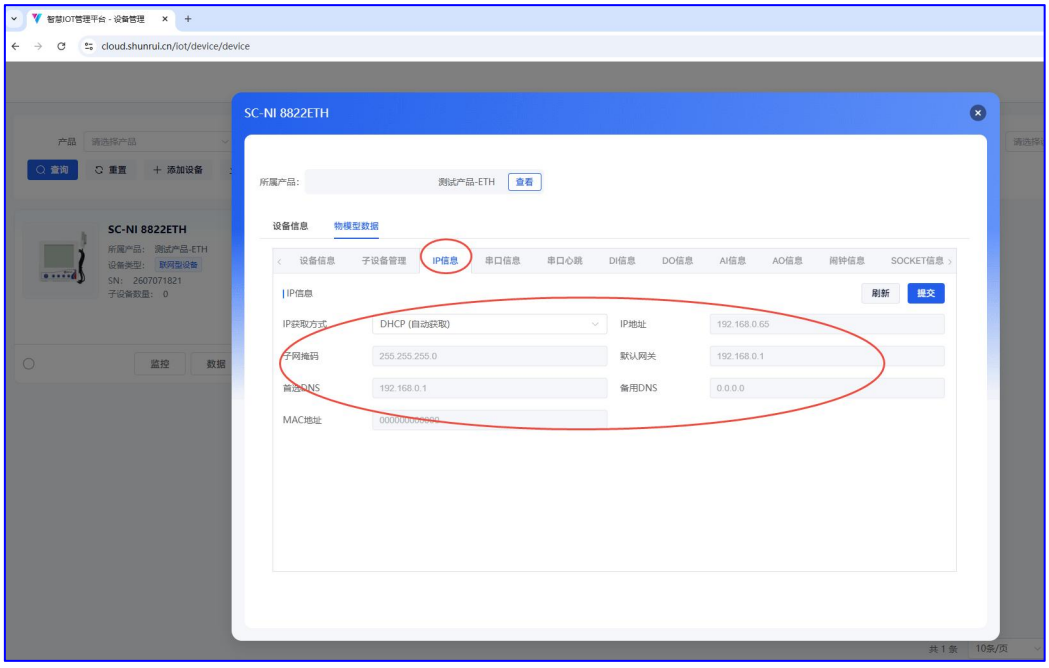


(12) 关闭“设备监控页面”对话框。

(13) 在刚刚添加的设备标签上点击“数据”按钮，系统弹出设备详细配置对话框，默认激活“设备信息”标签页，在此标签页下可以查看“设备序列号”、“设备 Modbus 地址”、“设备软件版本”以及“设备硬件版本”等信息，同时也可以对一些系统级参数进行修改。



(14)点击“IP 信息”标签页，在此标签页下可以查看系统 IP 信息也可对网络参数进行修改。



(15)依次点击“串口信息”、“DI 信息”“DO 信息”“AI 信息”“AO 信息”标签页，查看各类实时信息以及对相关配置进行修改。

4.9.2. 代理子设备接入瞬锐云

本章节以 SC-RI 6622 为例介绍使用联网产品代理 RS485 型 IO 控制器（子设备）接入瞬锐云，前提是需要保持子设备 Modbus 从机地址和联网型产品不能相同。

(1) 使用拨码开关或上位机将 SC-RI 6622 设备从机地址改为 49(0x31)。

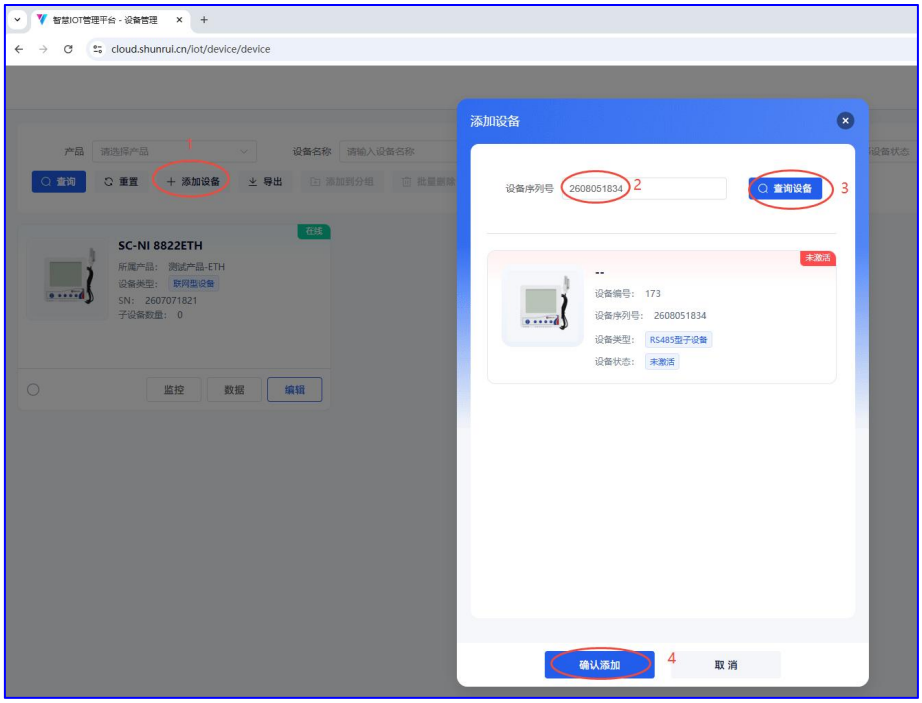
(2) 使用导线将 RS485 型子设备和联网型设备 RS485 接口连接上，给两台设备上电。

(3) 在个人电脑端使用浏览器访问“瞬锐云”官方网站“https://cloud.shunrui.cn”。

(4) 在“瞬锐云”官方网站注册个人账号并登录系统。

(5) 点击“添加设备”按钮，在弹出“添加设备”对话框中输入子设备 SN 号（SN 号可在产品外壳标签上查看），点击“查询设备”按钮。

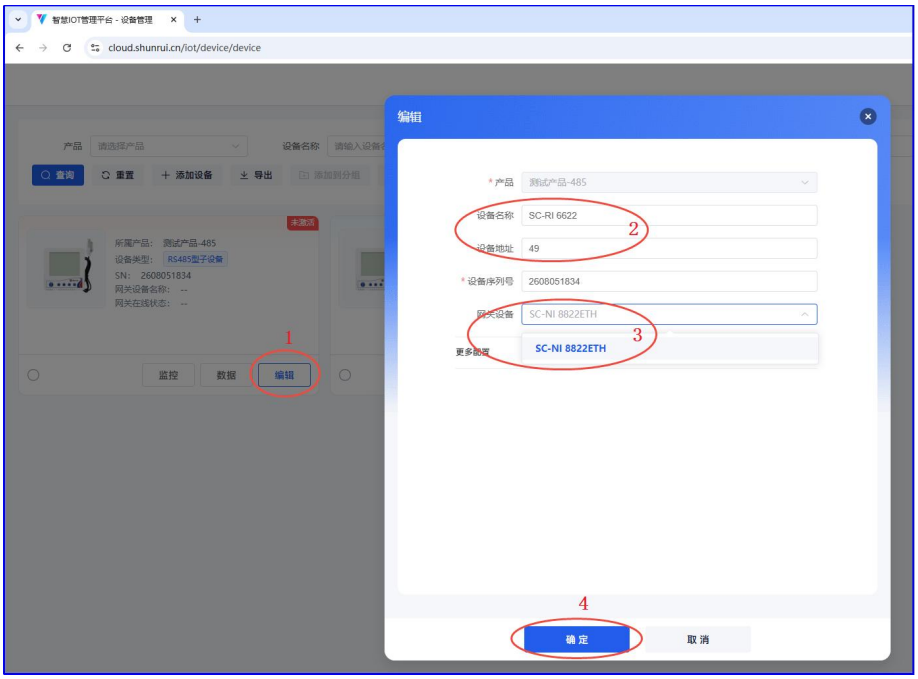
(6) 确认无误后点击“确认添加”按钮完成设备添加。



(7) 点击“编辑”按钮。

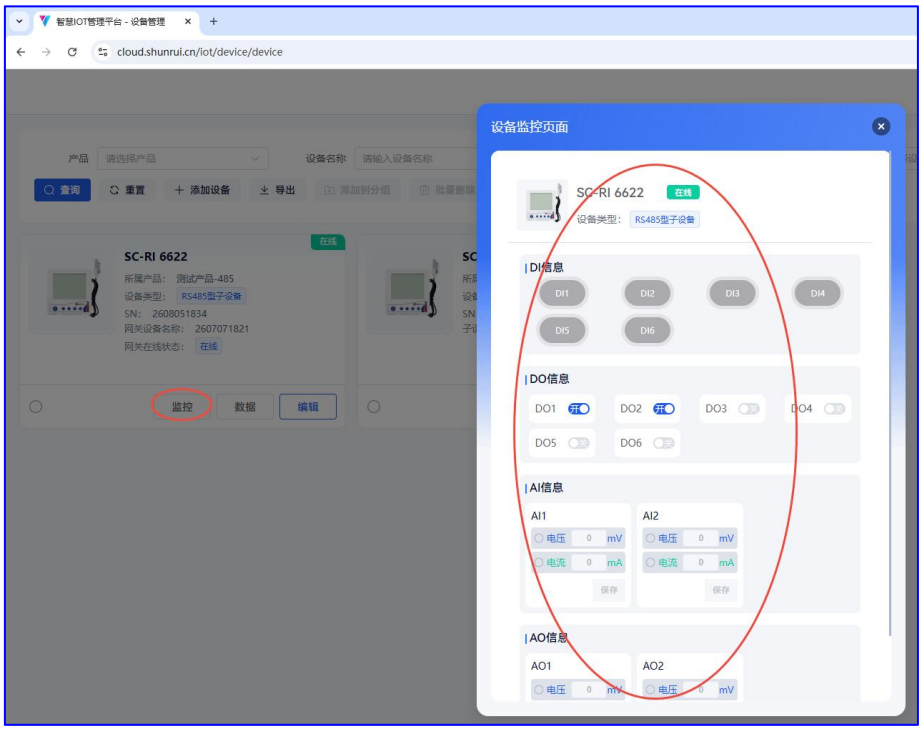
(8) 修改“设备名称”为“SC-RI 6622”，修改“设备地址”为“49”。

(9) 选择正确的联网型产品为其代理设备，点击“确定”按钮。



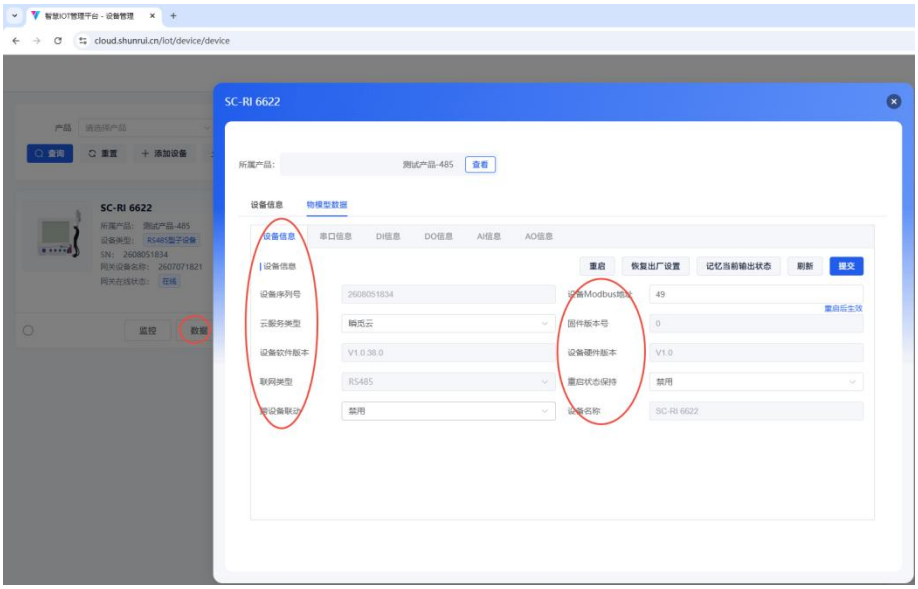
(10) 在刚刚添加的设备标签上点击“监控”按钮，系统弹出“设备监控页面”对话框。

(11) “设备监控页面”对话框可以查看 DI 和 AI 采集值以及控制 DO 和 AO。



(12)关闭“设备监控页面”对话框。

(13)在刚刚添加的设备标签上点击“数据”按钮，系统弹出设备详细配置对话框，默认激活“设备信息”标签页，在此标签页下可以查看“设备序列号”、“设备 Modbus 地址”、“设备软件版本”以及“设备硬件版本”等信息，同时也可以对一些系统级参数进行修改。



(14)依次点击“串口信息”、“DI 信息”“DO 信息”“AI 信息”“AO 信息”标签页，查看各类实时信息以及对相关配置进行修改。

4.9.3. MQTT 通信

(1) 点击上位机左侧“MQTT 参数”导航条。

(2) 修改“MQTT 云服务”为“私有云”。

(3) “客户端 ID”为设备唯一识别码，为方便演示此处修改“客户端 ID 类型”为“SN”。

(4) 填写“服务器地址”为“broker.emqx.io”，注意此服务器提供公益测试服务，请勿用于生产环境。

(5) 填写“服务器端口”为“1883”。



(6) 在“主题 1”区域选择“Topic1 模式”为“Modbus RTU 模式”。

(7) 填写“订阅 Topic”内容为“dev_1785226211_Modbus_req”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据实际情况修改。

(8) 填写“发布 Topic”内容为“dev_1785226211_Modbus_res”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据实际情况修改。



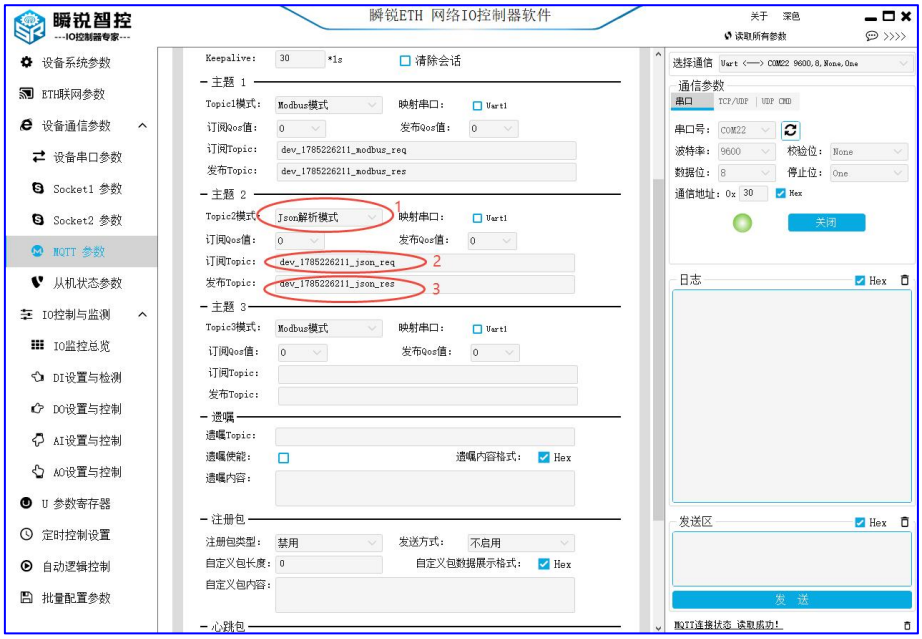
(9) 在“主题 2”区域选择“Topic2 模式”为“JSON 解析模式”。

(10) 勾选“主题 2 订阅”，“主题 2 发布”两处单选框，激活选中状态。

(11) 填写“订阅 Topic”内容为“dev_1785226211_json_req”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据

实际情况修改。

(12)填写“发布 Topic”内容为“dev_1785226211_json_res”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据实际情况修改。



(13)在“主题 3”区域选择“Topic3 模式”为“Modbus TCP<-->RTU”。

(14)在“映射串口”右侧勾选“Uart1”单选框激活选中状态。

(15)勾选“主题 3 订阅”，“主题 3 发布”两处单选框，激活选中状态。

(16)填写“订阅 Topic”内容为“dev_1785226211_tcprtu_req”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据实际情况修改。

(17)填写“发布 Topic”内容为“dev_1785226211_tcprtu_res”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据实际情况修改。



(18)填写“遗嘱 Topic”内容为“dev_1785226211_will_msg”，1785226211 为自定义主题识别码，注意根据

实际情况修改。

(19)在“遗嘱”区域勾选“遗嘱使能”单选框，激活选中状态。

(20)填写“遗嘱长度”内容“6”，点击“遗嘱内容格式”右侧“HEX”单选框，去掉选中状态。

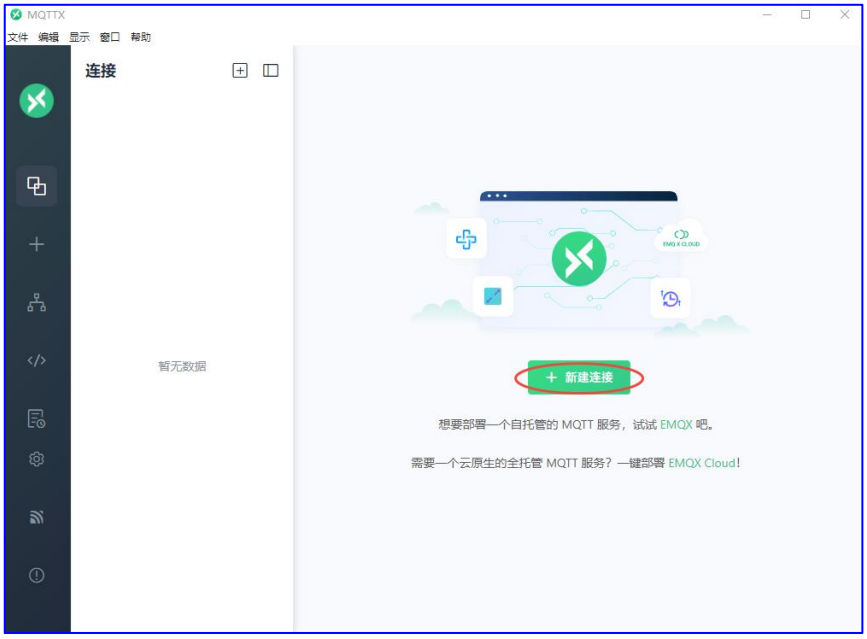
(21)填写“遗嘱内容”为“Byebye”。

(22)点击“保存 MQTT 参数”按钮。

(23)请重启设备以便配置生效。



(24)在电脑上安装 MQTT 测试工具 MQTTX 并打开软件，点击“新建连接”。



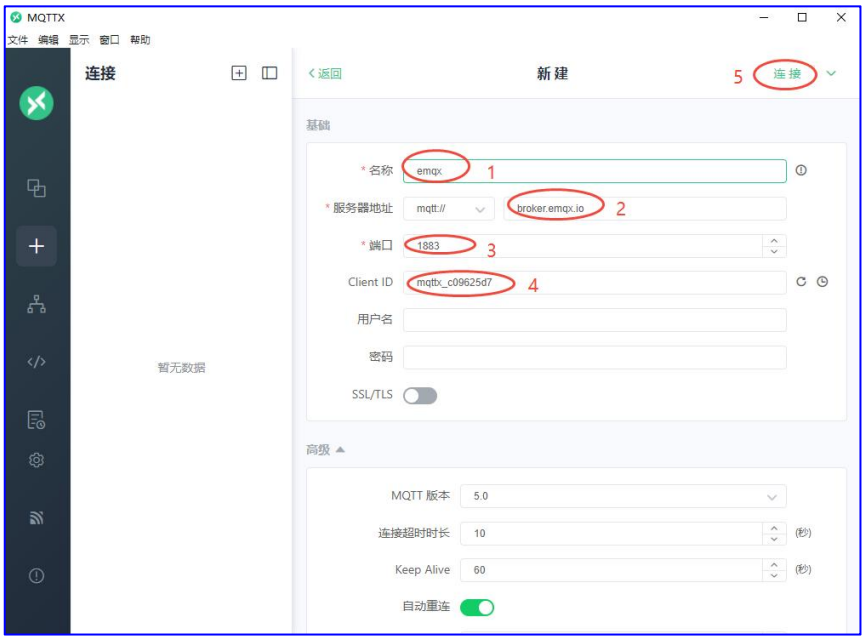
(25)在“名称”栏输入“emqx”。

(26)在“服务器地址”栏输入“broker.emqx.io”。

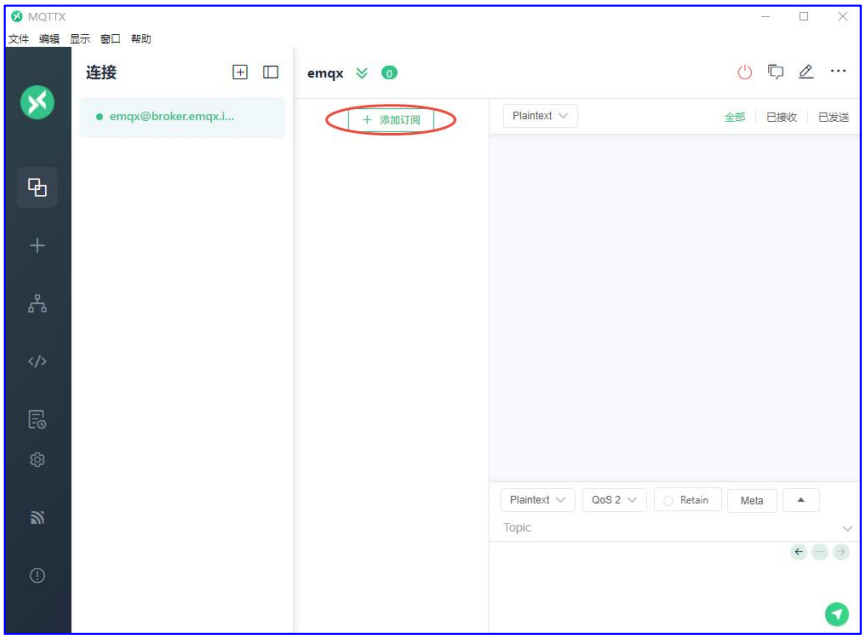
(27)在“端口”栏输入“1883”。

(28)“Client ID”栏软件会自动生成随机字符串。

(29)点击“连接”按钮。

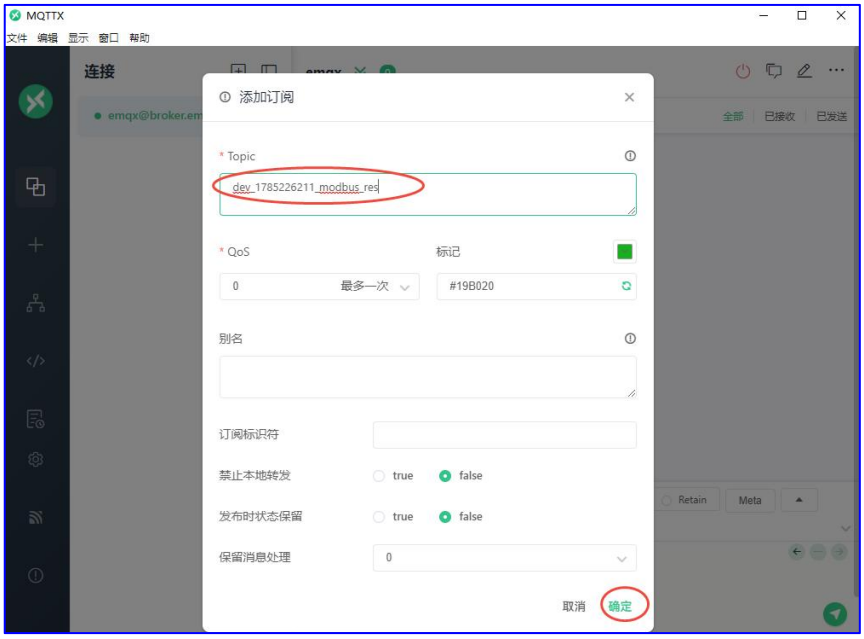


(30)点击“添加订阅”按钮。



(31)在“Topic”栏输入“dev_1785226211_Modbus_res”，此处需和设备主题 1 发布 Topic 相同。

(32)点击“确定”按钮。



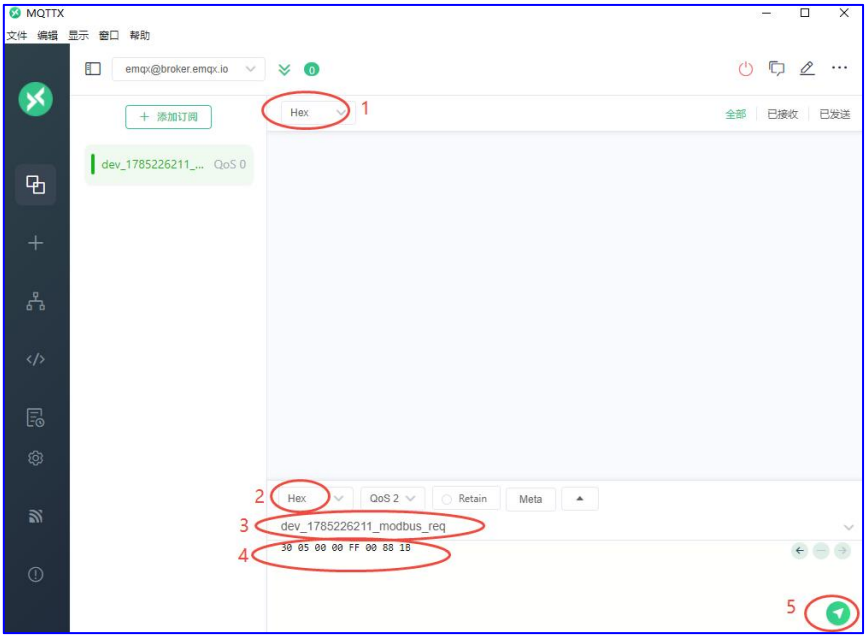
(33)选择“接收数据格式”为“HEX”。

(34)选择“发送数据格式”为“HEX”。

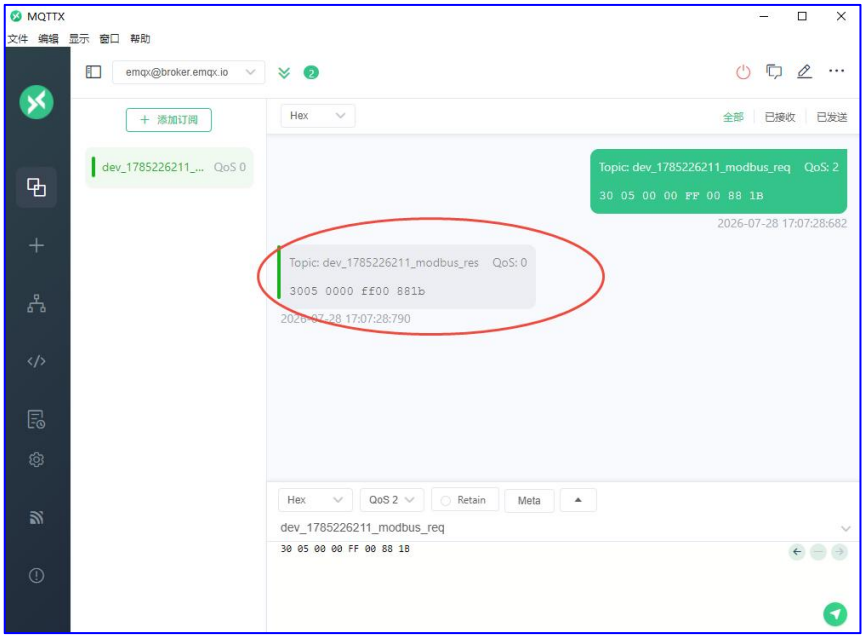
(35)在发送区“Topic”栏输入“dev_1785226211_Modbus_req”，此处需和设备主题 1 订阅 Topic 相同。

(36)在发送数据内容栏输入“30 05 00 00 FF 00 88 1B”。

(37)点击“发送”图标。



(38)设备第一个 DO 继电器会吸合，同时 dev_1785226211_Modbus_res 主题能收到设备的 Modbus 回应数据。



(39)点击“添加订阅”按钮。

(40)在“Topic”栏输入“dev_1785226211_json_res”，此处需和设备主题 2 发布 Topic 相同。

(41)点击“确定”按钮。

(42)选择“接收数据格式”为“JSON”。

(43)选择“发送数据格式”为“JSON”。

(44)在发送区“Topic”栏输入“dev_1785226211_json_req”，此处需和设备主题 2 订阅 Topic 相同。

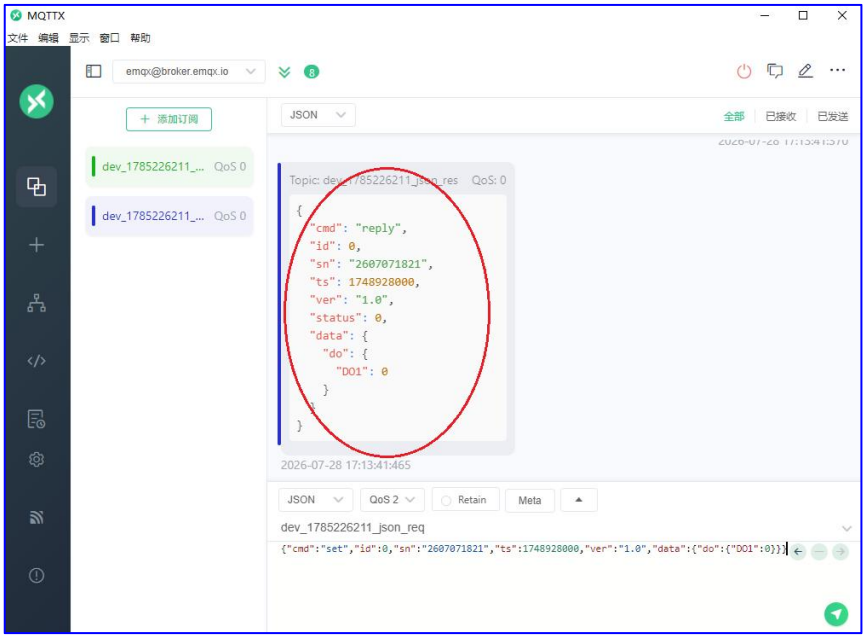
(45)在发送数据内容栏输入

{"cmd":"set","id":0,"sn":"2607071821","ts":1748928000,"ver":"1.0","data":{"do":{"DO1":0}}},

注意 SN 字段需要用设备真实 SN 替换。

(46)点击“发送”图标。

(47)刚刚打开的设备第一个 DO 继电器会断开，同时 dev_1785226211_json_res 主题能收到设备的 JSON 回应数据。



(48)在设备 RS485 接口上接上 1 台支持 DO 输出的 RS485 型 IO 控制器，配置其从机地址为 1 并重启生效配置。

(49)点击“添加订阅”按钮。

(50)在“Topic”栏输入“dev_1785226211_tcprtu_res”，此处需和设备主题 3 发布 Topic 相同。

(51)点击“确定”按钮。

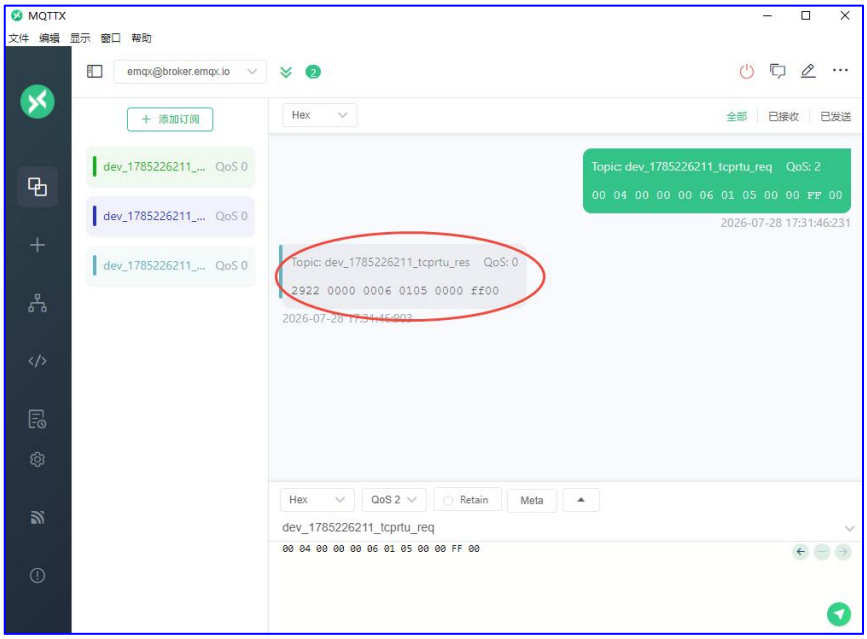
(52)选择“接收数据格式”为“HEX”。

(53)选择“发送数据格式”为“HEX”。

(54)在发送区“Topic”栏输入“dev_1785226211_tcprtu_req”，此处需和设备主题 3 订阅 Topic 相同。

(55)在发送数据内容栏输入“00 04 00 00 00 06 01 05 00 00 FF 00”。

(56)点击“发送”图标。



(57)下挂设备第一个 DO 继电器会吸合，同时在 dev_1785226211_tcprtu_res 主题上能收到联网设备将 Modbus RTU 数据转换成 Modbus TCP 格式的回应帧。

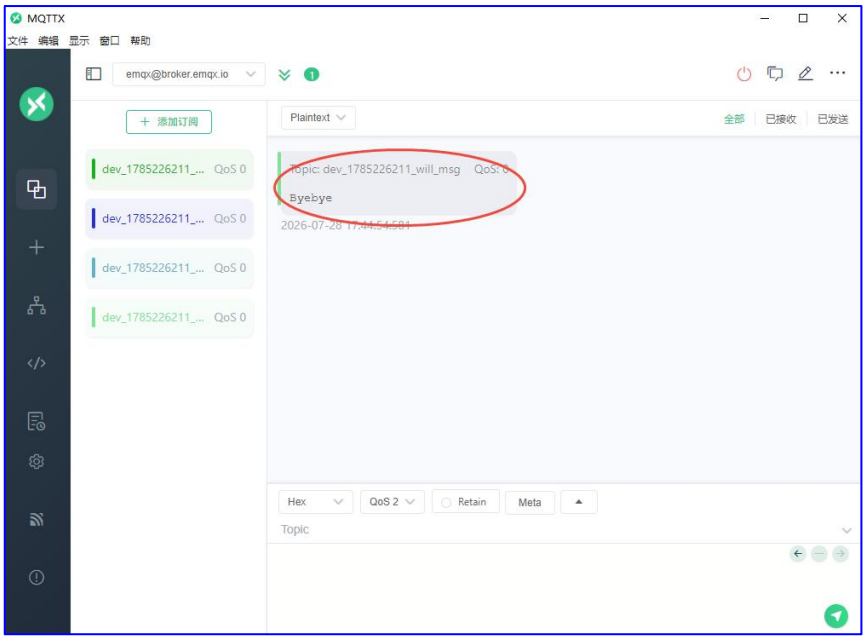
(58)点击“添加订阅”按钮。

(59)在“Topic”栏输入“dev_1785226211_will_msg”，此处需和设备遗嘱 Topic 相同。

(60)点击“确定”按钮。

(61)选择“接收数据格式”为“Plaintext”。

(62)将设备断电，等待 1 分钟左右。



(63)可在 dev_1785226211_will_msg 主题上收到遗嘱消息“Byebye”。

4.10. 设备发现协议

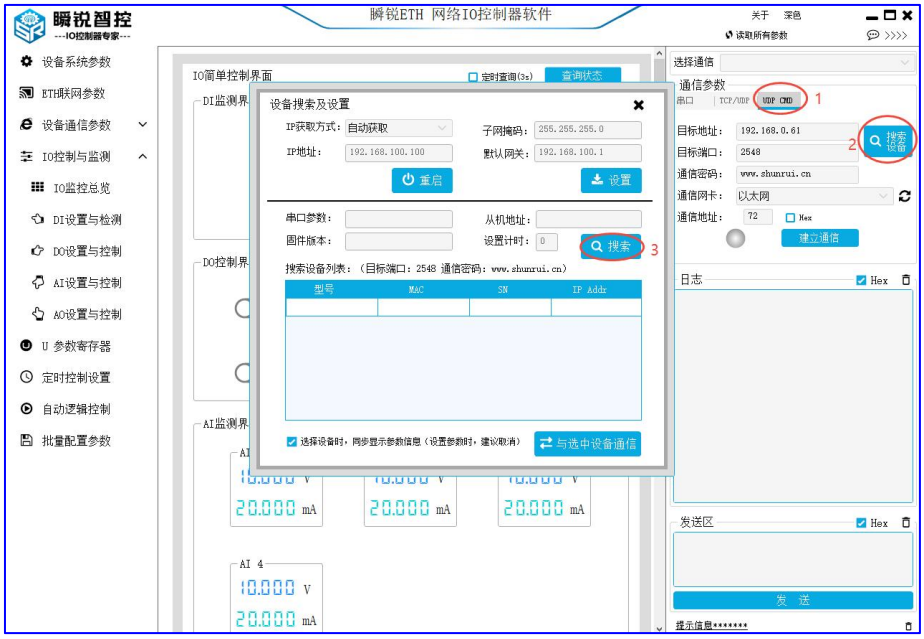
本产品支持设备发现协议，方便快速发现局域网内所有的联网型设备，特别是自动获取 IP 地址的设备，展示设备 IP 地址和串口参数。电脑可以通过设备发现协议跨网段快速配置设备联网信息，也可以通过设备发现协议让设备重启。

4.10.1. 设备搜索和发现

(1) 点击上位机右上角“UDP CMD”标签。

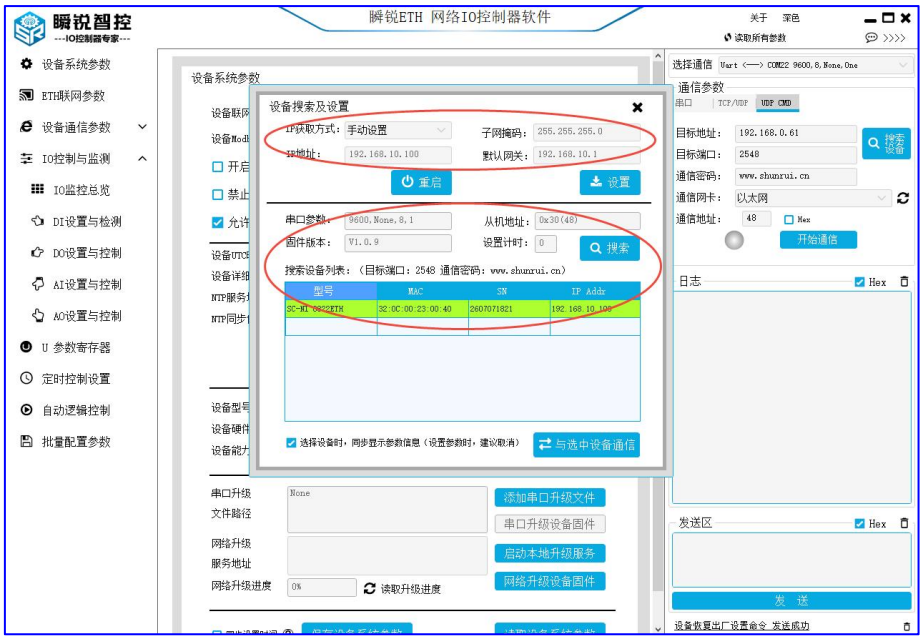
(2) 点击“搜索设备”按钮。

(3) 在弹出“设备搜索及设置”对话框中点击“搜索”按钮。



(4) 在“搜索设备列表”窗口可以看到成功搜索到 1 台新设备。

(5) 点击或切换列表中搜索到的设备所在行，使其处于选中状态，在其上方可以看到当前设备“串口参数”、“从机地址”以及“固件版本”信息。



4.10.2. 修改设备联网参数

(1) 点击上位机右上角“UDP CMD”标签。

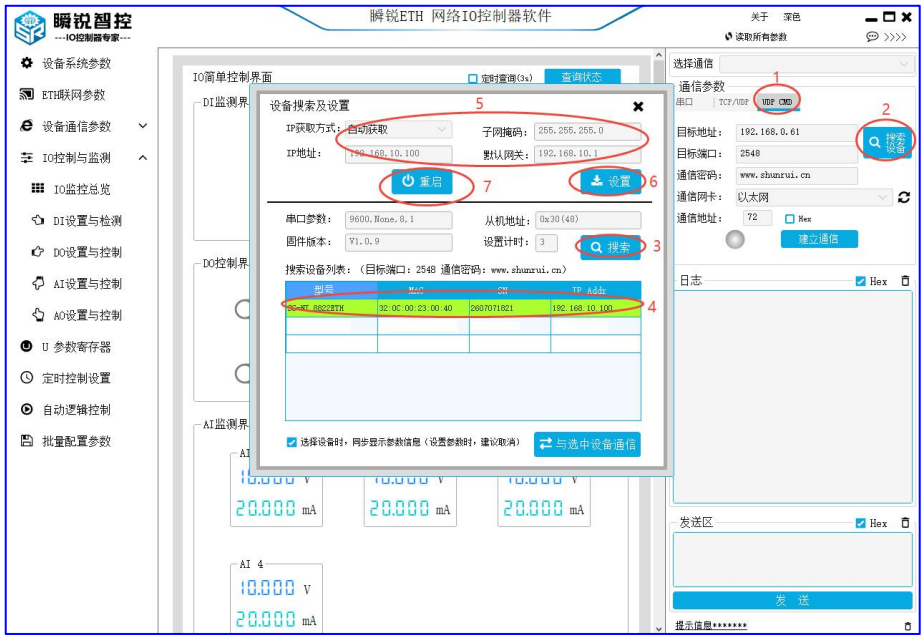
(2) 点击“搜索设备”按钮。在弹出“设备搜索及设置”对话框中点击“搜索”按钮。

(3) 在“搜索设备列表”窗口可以看到成功搜索到 1 台新设备。

(4) 点击或切换列表中搜索到的设备所在行使其处于选中状态，在“设置计时”窗口有 10 秒钟倒计时，到倒计时未到 0 前修改“IP 获取方式”、“IP 地址”、“子网掩码”、“默认网关”等信息。如果未在 10 秒倒计时内完成修改，可以再次点击“搜索”按钮激活配置时间窗口。

(5) 点击“设置”按键，在弹出配置状态提示框中点击“已知悉”按钮。

(6) 需要点击“重启”按钮让设备重启，以便将网口参数生效。



4.10.3. 参数配置和状态查看

(1) 点击上位机右上角“UDP CMD”标签。

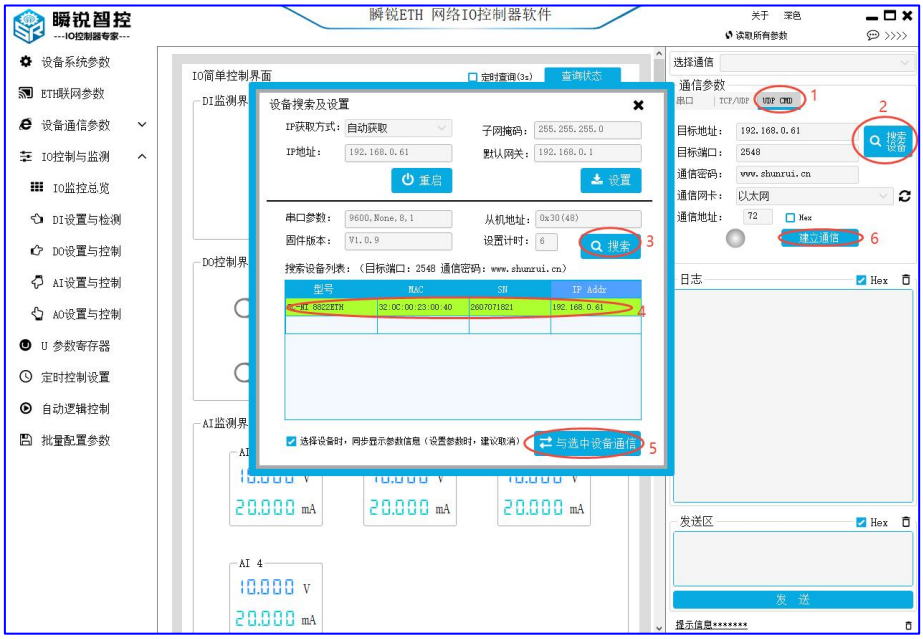
(2) 点击“搜索设备”按钮。

(3) 在弹出“设备搜索及设置”对话框中点击“搜索”按钮。

(4) 在“搜索设备列表”窗口可以看到成功搜索到 1 台新设备，点击或切换列表中搜索到的设备所在行使其处于选中状态。

(5) 在“设置计时”窗口有 10 秒钟倒计时，到倒计时未到 0 前，点击“与选中设备通信”按钮。

(6) 点击“建立通信”按钮。



(7) 上位机和设备建立通信后，按钮左侧的圆点由灰色变为绿色。

(8) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(9) 点击“读取设备系统参数”按钮，可以看到上位机使用设备搜索通道和设备进行了 Modbus 通信。



注意：使用设备搜索通道和设备进行 Modbus 通信需要保持设备 IP 和电脑 IP 在同一网段内。

4.10.4. 发现协议参数修改和功能开关

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 修改“端口号”和“通信密码”输入框参数。

(3) 点击“保存设备系统参数”按钮，保存设备发现协议参数。

(4) 点击“重启设备”按钮以便配置生效。



(5) 如需关闭设备发现功能，先去掉“允许网络搜索与配置”单选框选中对勾，再点击“保存设备系统参数”

按钮。

(6) 点击“重启设备”按钮以便配置生效。



4.11. 设备时间管理

本产品设计有实时时钟(RTC)电路，支持手动校时和自动从网络上同步时间。设备内部设有纽扣电池，设备运输途中或掉电一段时间后再启动，时间信息不会错乱。

4.11.1. 查看设备时间

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 点击“读取设备系统参数”按钮。

(3) 查看“设备详细时间”状态栏，观察“年、月、日、时、分、秒、星期”是否和电脑时间基本一致。



4.11.2. 设置设备时间

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 点击“设置设备时间”按钮。



(3) 在按钮左侧弹出配置时间信息框，确认时钟和时区信息无误后，点击“保存时间到设备”按钮。



4.11.3. 设置自动同步网络时间

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 确认“NTP 服务器地址”、“NTP 同步使能”以及“自动同步周期”相关配置，NTP 默认配置基本不用修改，当设备连接网络后会自动每天从网络同步时间。

(3) 根据需要修改以上三个参数，点击“保存设备系统参数”按钮。



注意：修改完 NTP 参数后需要重启设备生效

4.12. 定时控制设置

本产品支持 8 组定时任务配置，可指定 DO 或 AO 在指定时间点输出预设值，也可以控制设备在定时重启。

4.12.1. 配置 DO 1 定时打开

(1) 点击上位机左侧“定时控制设置”导航条。

(2) 在第一组定时任务配置行，激活“使能”按钮，勾选“星期一”到“星期日”所有选择框触发每天生效，时间输入窗口设置为当前时间的后 1 分钟，“输出通道”选择“DO-1”，输出值选择“1”。

(3) 点击“保存定时任务参数”按钮。



(4) 等待约 1 分钟左右，可以听见 DO-1 继电器吸合的声音，同时 DO-1 指示点亮。

4.12.2. 配置 AO 1 定时输出电压

(1) 点击上位机左侧“定时控制设置”导航条。

(2) 在第一组定时任务配置行，激活“使能”按钮，勾选“星期一”到“星期日”所有选择框触发每天生效，时间输入窗口设置为当前时间的后 1 分钟，“输出通道”选择“AO-1 电压”，输出值填入数字“3000”。

(3) 点击“保存定时任务参数”按钮。



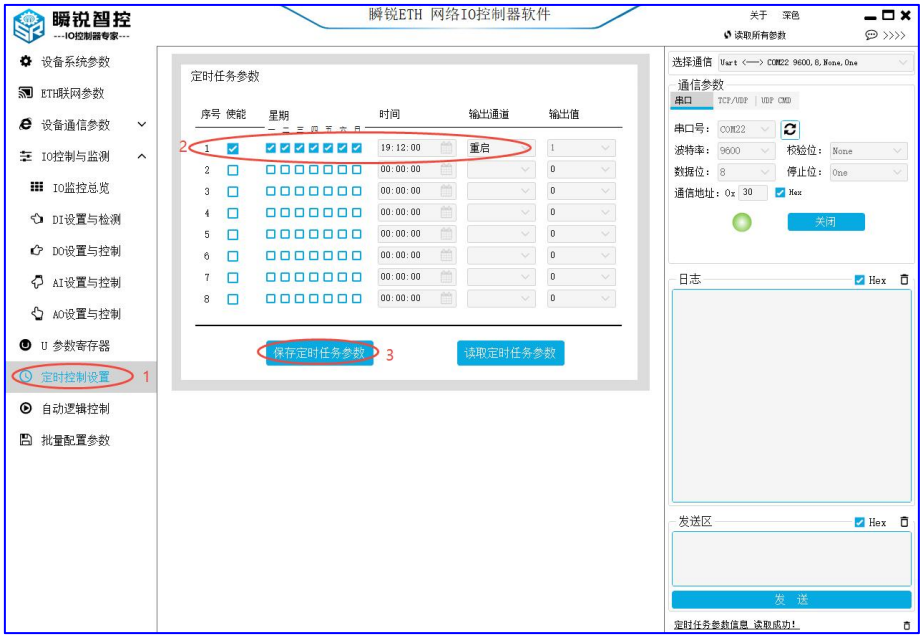
(4) 等待约 1 分钟左右，使用万用表直流电压档可以测得 AO 1 输出 3V 电压。

4.12.3. 配置设备定时重启

(1) 点击上位机左侧“定时控制设置”导航条。

(2) 在第一组定时任务配置行，激活“使能”按钮，勾选“星期一”到“星期日”所有选择框触发每天生效，时间输入窗口设置为当前时间的后 1 分钟，“输出通道”选择“重启”。

(3) 点击“保存定时任务参数”按钮。



(4) 等待约 1 分钟左右，设备会自动重启。

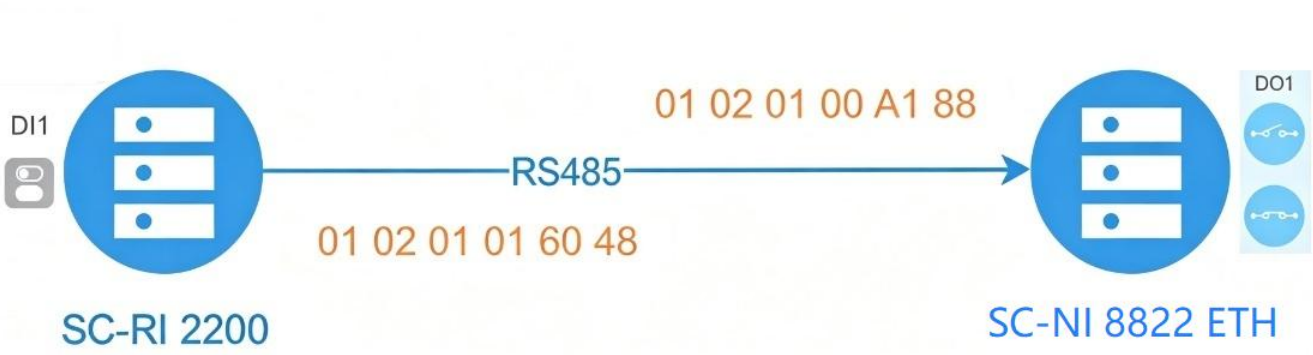
4.13. 跨设备联动

本产品 DO 支持联动其他设备的同序号 DI，AO 支持联动其他设备的同序号 AI，也支持将其他设备的 DI、AI 数据映射到中间变量寄存器，再通过自动逻辑控制进行联动。

注意：跨设备联动组网的两台设备从机地址不能相同。

4.13.1. DO 跨设备联动 DI

将本产品与 SC-RI 系列带有 DI 功能的设备（如 SC-RI 2200）通过 RS485 总线相连，配置被联动设备从机地址并开启 DI 主动上报或 DI 变化上报，当收到被联动设备主动上报数据帧时会解析被联动产品 DI-1 值并同步配置在本产品的 DO-1 上。



配置被联动设备（SC-RI 2200）：

(1) 将 SC-RI 2200 产品上电并通过 RS485 直连电脑，配置其从机地址为 1。

(2) 配置 SC-RI 2200 产品 DI 主动上报，上报周期为 1 秒。

(3) 配置 SC-RI 2200 产品重新启动，并确认主动上报是否生效。

配置 DO 跨设备联动 DI：

(4) 将本产品上电并通过 RS485 直连电脑，点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(5) 在中间位置找到“开启跨设备联动”点击选中框使其处于选中对勾状态。

(6) 修改右侧“联动设备 Modbus 地址”后面的输入框内容为 1。

(7) 点击下方“保存设备系统参数”按钮。



(8) 点击上位机左侧“DO 设置与控制”导航条，点击 DO 1 下方“跨设备联动”勾选框使其处于选中状态，再点击 DO1 右侧的“保存”图标。



(9) 给两台设备重新上电并使用导线将 RS485 接口进行互联。

(10) 在 SC-RI 2200 产品 DI1 两个端子上施加直流 7~36V 电压，当 DI1 触发时对应的指示灯会点亮，SC-NI 8822

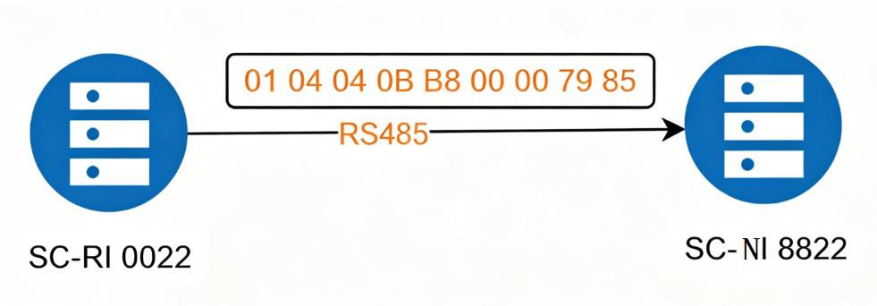
ETH 产品 DO1 会联动打开，DO1 指示也同步点亮。

(11)去掉 SC-RI 2200 产品 DI1 端子上施加的电压，其 DI1 指示灯熄灭。SC-NI 8822 ETH 产品 DO1 会联动关闭，DO1 指示也同步熄灭。

注意：修改完跨设备联动参数后需要重启设备生效。

4.13.2. AO 跨设备联动 AI

将本产品与 SC-RI 系列带有 AI 功能的设备（如 SC-RI 0022）通过 RS485 总线相连，配置被联动设备从机地址并开启 AI 定时上报，当收到被联动设备主动上报数据帧时会解析被联动产品 AI1 值并同步配置在本产品的 AO1 上。



配置被联动设备（SC-RI 0022）：

(1) 将 SC-RI 0022 产品上电并通过 RS485 直连电脑，配置其从机地址为 1。

(2) 配置 SC-RI 0022 产品 AI 主动上报，上报周期为 1 秒。

(3) 配置 SC-RI 0022 产品重新启动，并确认主动上报是否生效。

配置 AO 跨设备联动 AI：

(4) 将本产品上电并通过 RS485 直连电脑，点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

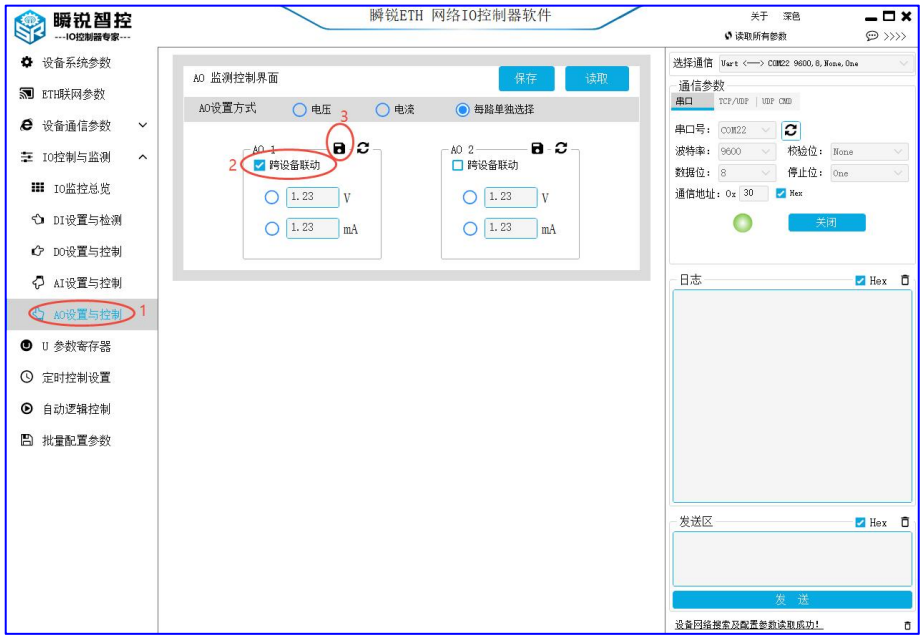
(5) 在中间位置找到“开启跨设备联动”点击选中框使其处于选中对勾状态。

(6) 修改右侧“联动设备 Modbus 地址”后面的输入框内容为 1。

(7) 点击下方“保存设备系统参数”按钮。



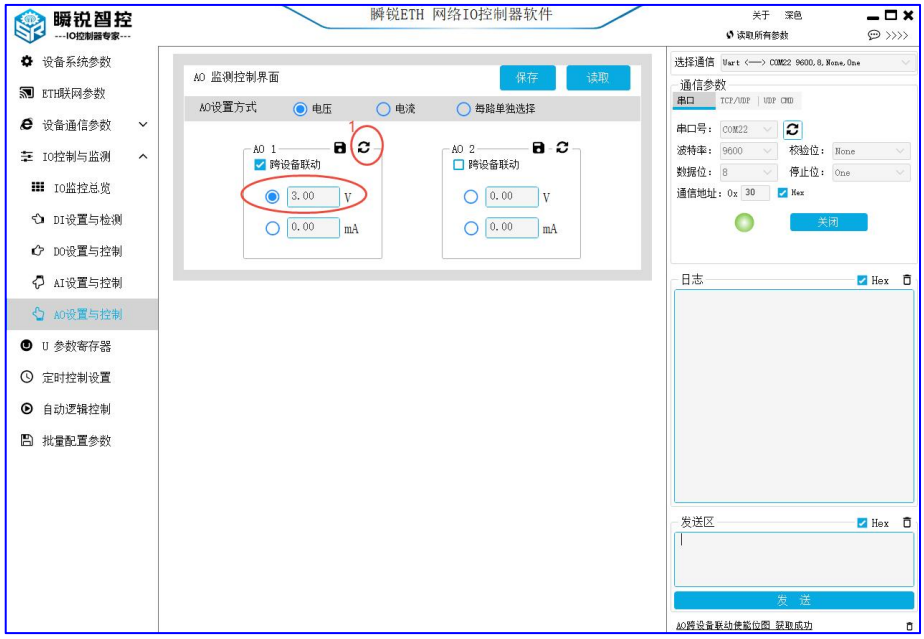
(8) 点击上位机左侧“AO 设置与控制”导航条，点击 AO 1 下方“跨设备联动”勾选框使其处于选中状态，再点击 AO1 右侧的“保存”图标。



(9) 给两台设备重新上电并使用导线将 RS485 接口进行互联。

(10) 在 SC-RI 0022 产品 AI1 电压输入两个端子上施加直流 3V 电压，使用万用表测试 SC-NI 8822 ETH 产品 AO1 输出的电压值应该在 3V 左右。

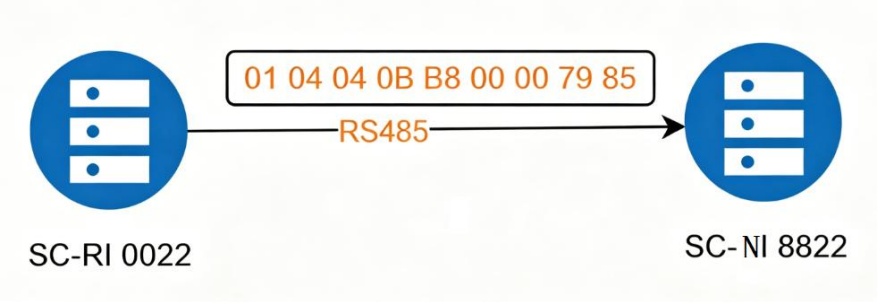
(11) 点击 AO1 右侧的“刷新”图标，其电压值栏配置值也在 3V 左右。



注意：修改完跨设备联动参数后需要重启设备生效。

4.13.3. 跨设备变量映射

本产品支持 10 组中间变量寄存器，记作 U 1 - U 10，可以作为自动逻辑输出对象存放临时数据，也可以作为自动逻辑输入对象，还可以作为跨设备联动映射单元存储其他设备的数据。



配置被联动设备：

(1) 在被联动设备（SC-RI 0022）上电并通过 RS485 直连电脑，配置其从机地址为 1。

(2) 配置被联动设备 AI 主动上报，上报周期为 1 秒。

(3) 配置被联动设备重新启动，并确认主动上报是否生效。

配置 AI 映射：

(4) 将本产品上电并通过 RS485 直连电脑，点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(5) 在中间位置找到“开启跨设备联动”点击选中框使其处于选中对勾状态，修改右侧“联动设备 Modbus 地址”后面的输入框内容为 1。

(6) 点击下方“保存设备系统参数”按钮。



(7) 点击上位机左侧“U 参数寄存器”导航条，点击“读取”按钮。

(8) 勾选 U 1 下方“AI 跨设备联动使能”选中框使其处于选中状态。

(9) 点击右侧“保存”图标。



(10) 给两台设备重新上电并使用导线将 RS485 接口进行互联，在 SC-RI 0022 产品 AI1 电压输入两个端子上施加直流 3V 电压。

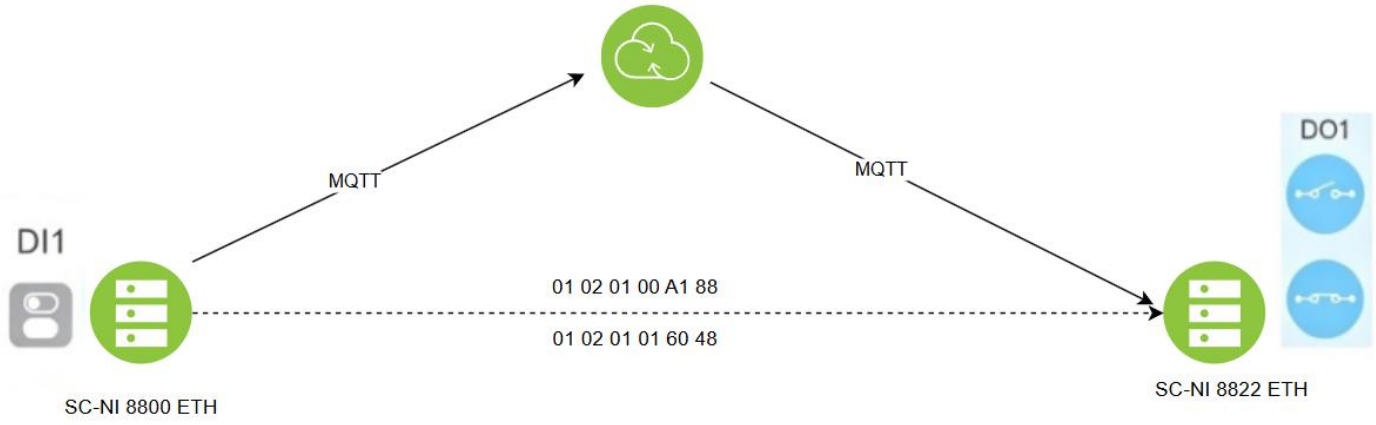
(11) 点击上位机左侧“U 参数寄存器”导航条，点击“读取”按钮，可以看到 U 1 下方“U 参数”右侧的值已经成功映射有数据值，该值除以 1000 后就是被联动设备的实际 AI 值。



(12)跨设备数据映射到中间变量 U 寄存器后，可以将 U 寄存器作为自动逻辑控制的输入通道或比较参数，详细介绍请阅读“自动逻辑控制”章节相关内容。

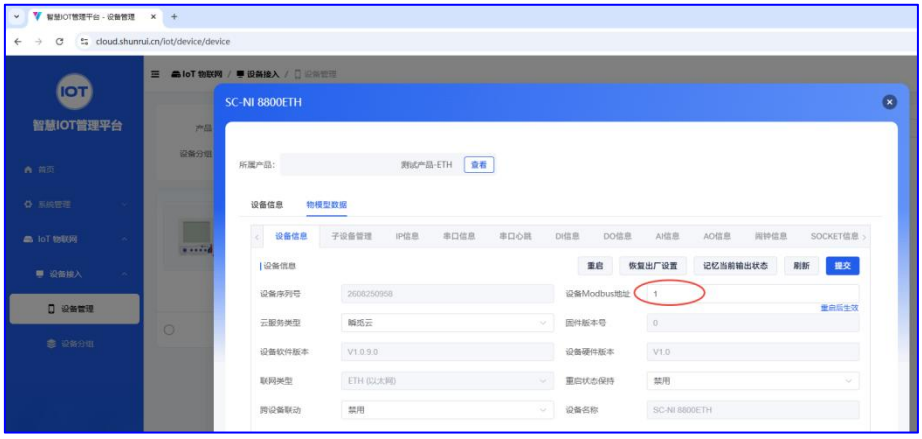
4.13.4. 通过云平台实现跨设备联动

本公司联网产品支持通过云平台实现跨地区、跨设备联动。将本产品与 SC-NI 系列带有 DI 功能的设备（如 SC-NI 8800 ETH）都接入互联网并在瞬锐云上添加设备，在瞬锐云上将两台设备加入到同一个设备分组，配置被联动设备从机地址并开启 DI 主动上报或 DI 变化上报，当收到被联动设备主动上报数据帧时会解析被联动产品 DI-1 值并同步配置在本产品的 DO-1 上。

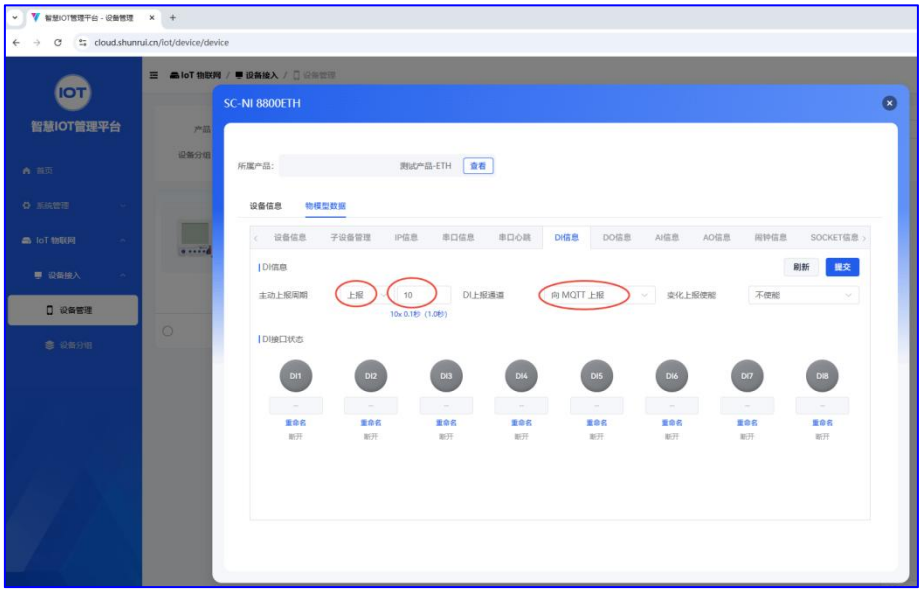


配置被联动设备（SC-NI 8800 ETH）：

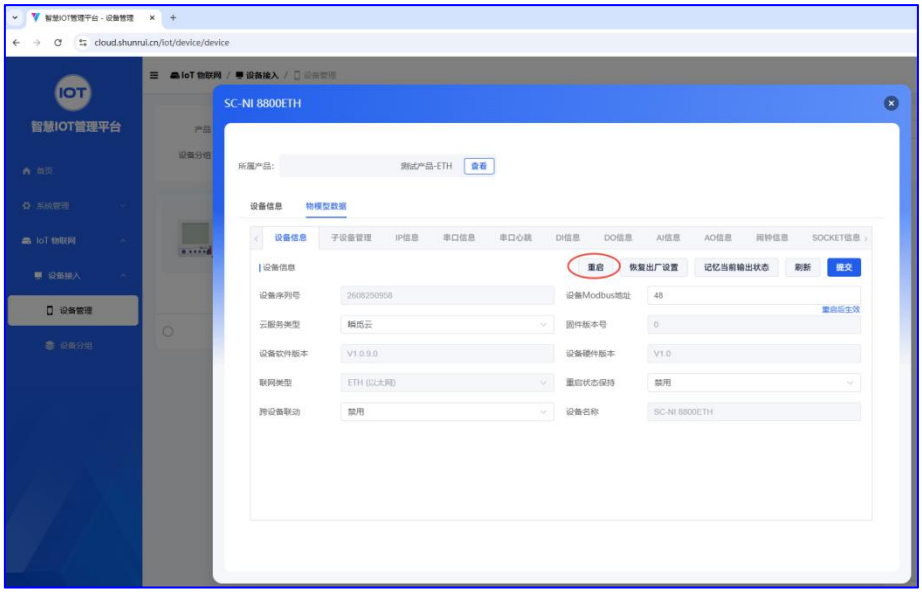
(1) 将 SC-NI 8800 ETH 产品上电并接入瞬锐云，配置其从机地址为 1，点击“提交”按钮。



(2) 配置 SC-NI 8800 ETH 产品 DI 主动向 MQTT 上报，上报周期为 1 秒，点击“提交”按钮。



(3) 点击“重启”按钮配置 SC-NI 8800 ETH 产品重新启动以生效配置。



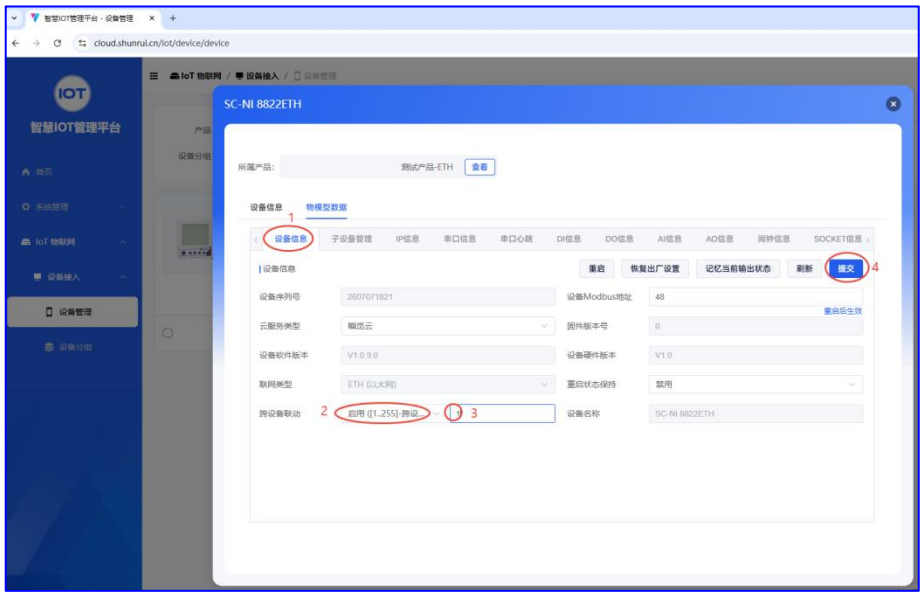
配置 DO 跨设备联动 DI：

(4) 将本产品上电并接入瞬锐云，点击“设备信息”导航条。

(5) 在中间位置找到“跨设备联动”点击下拉框选择启用。

(6) 修改右侧地址输入框填入内容为 1。

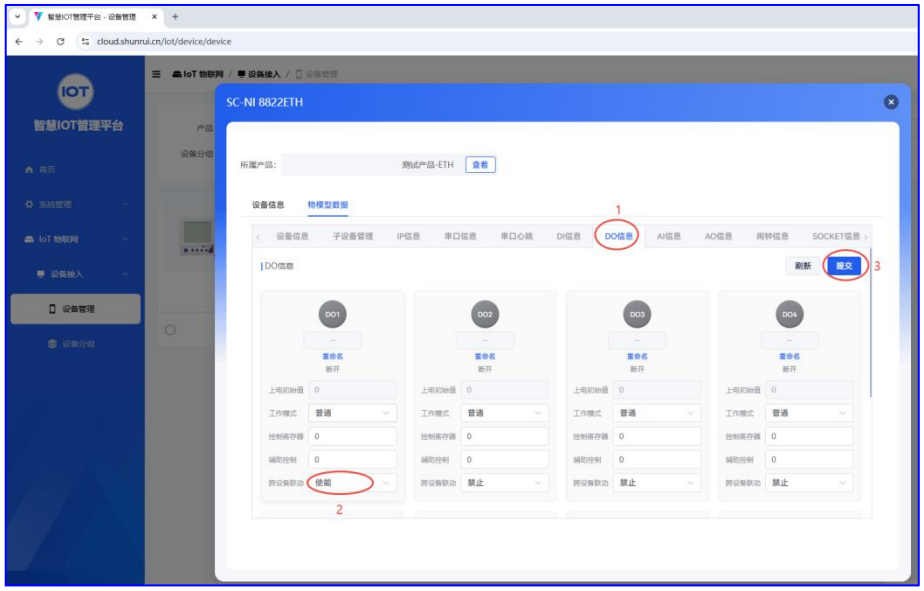
(7) 点击上方“提交”按钮。



(8) 点击“DO 信息”导航条。

(9) 点击 DO 1 下方“跨设备联动”下拉框选择“使能”。

(10) 点击“提交”按钮。



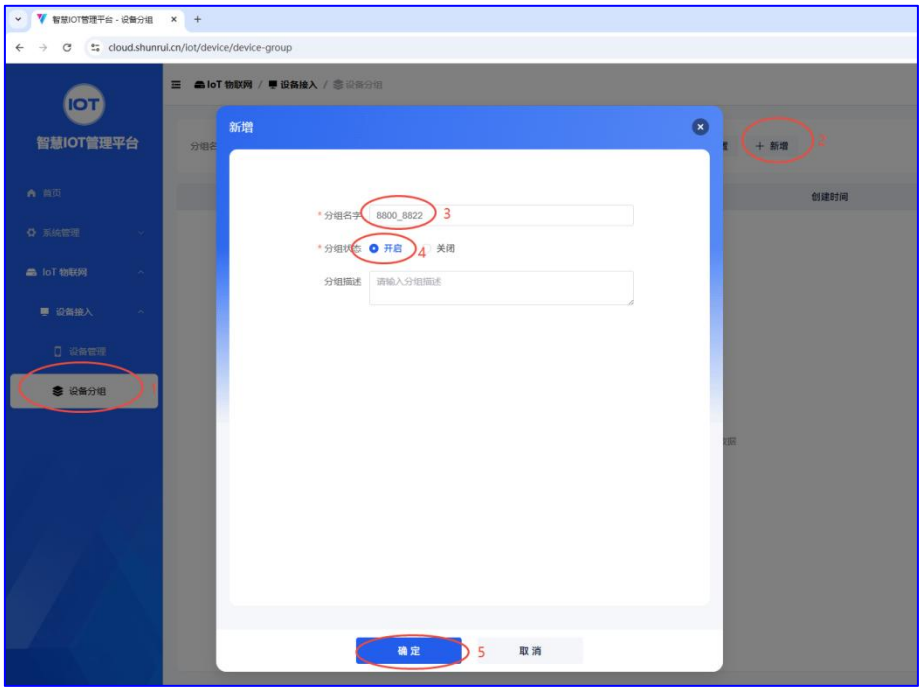
(11) 在左侧导航栏点击“设备分组”。

(12) 点击“新增”按钮。

(13) 填入“分组名字”。

(14) 点击“开启”选择框。

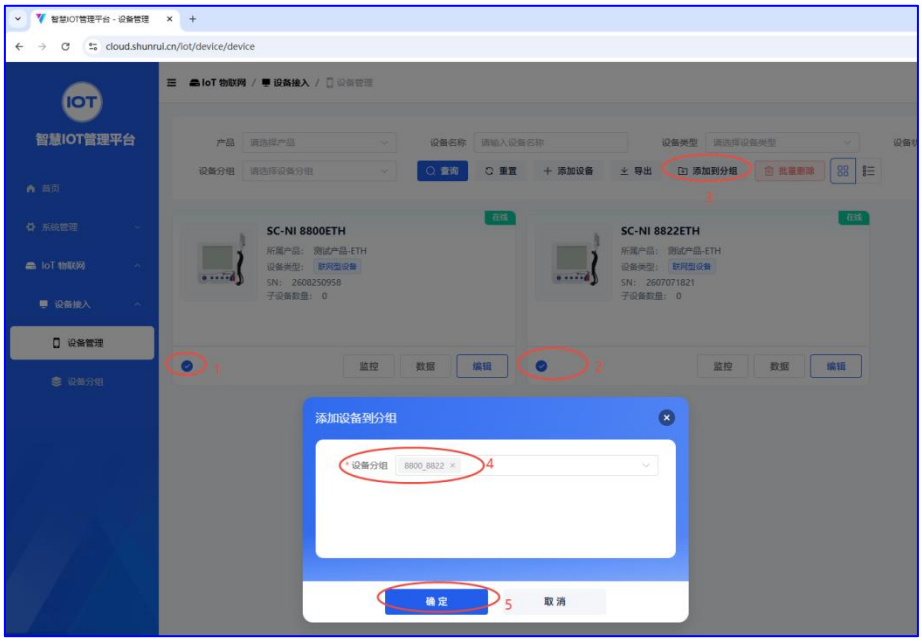
(15) 点击上方“提交”按钮,新增一个设备分组。



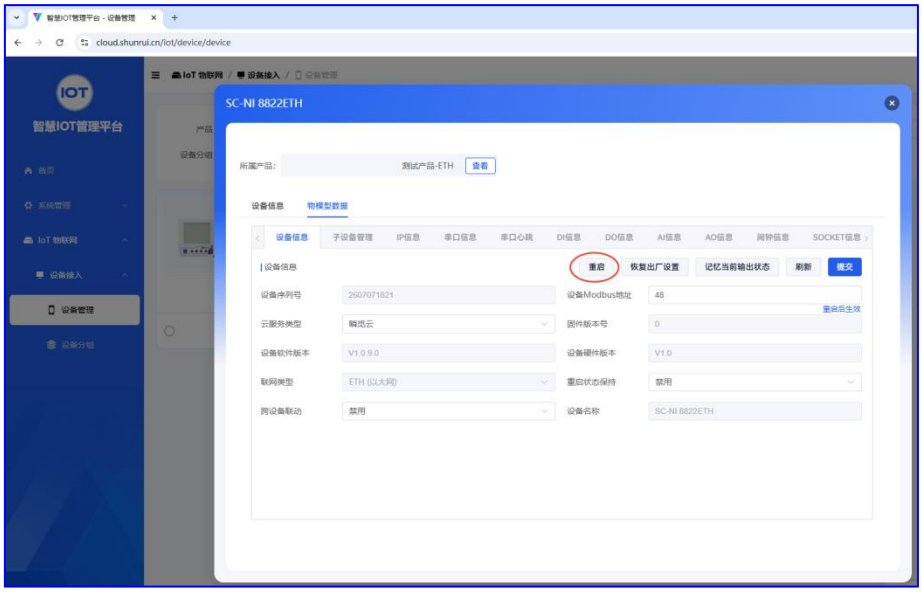
(16) 分别点击两台设备的选中框激活选中

(17) 点击“添加到分组”按钮

(18) 点击“确定”按钮将两台设备加入到同一个设备分组。



(19) 点击本设备“重启”按钮配置本产品重新启动以生效配置。



(20) 在 SC-NI 8800 ETH 产品 DI1 两个端子上施加直流 7~36V 电压，当 DI1 触发时对应的指示灯会点亮，SC-NI 8822 ETH 产品 DO1 会联动打开，DO1 指示也同步点亮。

(21) 去掉 SC-NI 8800 产品 DI1 端子上施加的电压，其 DI1 指示灯熄灭。SC-NI 8822 ETH 产品 DO1 会联动关闭，DO1 指示也同步熄灭。

4.14. 自动逻辑控制

自动逻辑控制功能可以将 DI 的数值进行与、或、异或运算；AI 的电压或电流数据和指定的数值进行比较判断；当判断条件达成时可以控制 DO 执行客户指定的动作，也可以控制 AO 输出指定的数值，还可以在条件达成时控制从 RS485 接口主动上报设备的 AI 数据。

自动逻辑控制功能还可以配置不同序号的 DO 正向或反向跟随 DI，也可以配置不同序号的 AO 正向或反向跟随 AI。

自动逻辑控制功能总体支持 32 条，每秒钟执行一次，方便用户定制自己的特色功能。

4.14.1. DO 联动 DI

配置第一条自动逻辑控制，DO1 反向跟随 DI3：

(1) 点击上位机左侧“自动逻辑控制”导航条。

(2) 在中间“自动逻辑控制”配置窗口右上角点击“读取”按钮同步设备配置信息。

(3) 在“序号 1”那一行：勾选“启用”单选框。

(4) “控制模式”选择“输出跟随模式”。

(5) “输入通道”选择“DI-3 值”。

(6) “判断条件”选择“DI/DO 负跟随”。

(7) “输出通道”选择“DO-1”。

(8) 点击右侧保存小图标按钮。



4.14.2. DI 逻辑与控制 DO

配置第 10 条自动逻辑规则，配置将 DI1 和 DI2 进行逻辑与操作（有 0 为 0，全 1 为 1），结果输出给 DO3：

(1) 点击上位机左侧“自动逻辑控制”导航条。

(2) 点击“9-16 条”标签，在“序号 10”那一行：勾选“启用”单选框。

(3) “控制模式”选择“逻辑判断模式”。

(4) “输入通道”选择“DI-1 值”。

(5) “判断条件”选择“与”。

(6) “比较参数类型”选择“通道值”。

(7) “比较参数”选择“DI-2 值”。

(8) “输出通道”选择“DO-3”。

(9) “输出参数类型”选择“逻辑结果”。

(10) 点击右侧保存小图标按钮。



(11)按照上图所示，配置好自动逻辑控制并保存至设备后，只有当 DI1 和 DI2 同时触发的时候，DO3 才输出 ON，其他情况都输出 OFF。

4.14.3. AI 数值控制 DO

配置 2 条自动逻辑规则，第 3 条 AI1 电压大于 3V 时打开 DO2，第 4 条当 AI1 电压小于等于 2.6V 时关闭 DO2：

(1) 点击上位机左侧“自动逻辑控制”导航条。

(2) 在“序号 3”那一行：勾选“启用”单选框。

(3) “控制模式”选择“比较判断模式”。

(4) “输入通道”选择“AI-1 电压值”。

(5) “判断条件”选择“大于”。

(6) “比较参数类型”选择“真实值”。

(7) “比较参数”输入“3000”此处 3000 为 3000 毫伏即 3V。

(8) “输出通道”选择“DO-2”。

(9) “输出参数类型”选择“真实值”。

(10)“输出参数”选择“True”。

(11)点击右侧保存小图标按钮。

(12)另一条配置方法和第一条类似，不再赘述。



(13) 按上图所示，配置好两条自动逻辑控制并保存至设备。

(14) 用可调电源给 AI1 的电压端子施加 3.3V 电压，在“AI 设置与检测”页面观察电压实时数据，当电压高于 3V 时 DO2 会自动开启。

(15) 向下调节可调电源，等在“AI 设置与检测”页面观察电压实时数据下降至 2.6V 及以下时，DO2 会自动关闭。

4.14.4. AI 数值触发主动上报

配置第 9 条自动逻辑规则，当 AI2 电流在 2.6mA 到 3.2mA 范围外时从 RS485 接口主动上报电流数据：

(1) 点击上位机左侧“自动逻辑控制”导航条。

(2) 点击“9-16 条”标签，在“序号 9”那一行：勾选“启用”单选框。

(3) “控制模式”选择“比较判断模式”。

(4) “输入通道”选择“AI-2 电流值”。

(5) “判断条件”选择“范围外”。

(6) “比较参数类型”选择“真实值”。

(7) “比较参数”输入“2600”。

(8) “辅助比较参数”输入“3200”。

(9) “输出通道”选择“AI 上报”。

(10) “输出参数类型”选择“上报 RS485”。

(11) “输出参数”选择“上报电流值”。

(12) 点击右侧保存小图标按钮。



(13)按照上图所示，配置好自动逻辑控制并保存至设备。

(14)用信号发生器或本设备自带的 AO 接口给 AI2 电流端子施加 1mA 电流，观察上位机右侧“日志”窗口可以看见每秒钟都有 AI 主动上报数据被接收到。

(15)向上调节信号发生器电流值，当电流高于 2.6mA 时会停止数据主动上报。

(16)继续调高电流，当其高于 3.2mA 时右侧“日志”窗口可以看见每秒钟又有主动上报数据被接收到。

4.15. 从机监测

本设备支持 RS485 口下挂本公司 RS485 型 IO 控制器设备，通过从机监测功能定时发起 Modbus 通信以识别设备是否在线。从机监测最多可以监测 8 台下挂设备，需要配置不同的从机地址，同时也不能与本设备从机地址重复。

4.15.1. 配置下挂设备

(1) 点击上位机左侧“从机状态参数”导航条。

(2) 点击“开启从机状态监测”单选框激活选中对勾。

(3) 在“从机 1”右侧的“地址”输入框输入“01”。

(4) 点击“保存从机地址参数”按钮。



(5) 等待 40 秒左右的时间，点击“读取从机状态参数”按钮。



(6) 如果 RS485 接口上正常连接从机地址为 1 的下挂设备，“从机 1”在线“状态”圆圈会由灰色变为绿色。

4.16. 批量配置参数

批量设备如果配置相同，可以使用上位机“批量配置参数”来实现配置导入，无需为每台设备单独修改配置，使用此功能可提高配置效率。

4.16.1. 从原始设备读取所有参数

使用 1 台设备作为原始设备，配置好参数并确认功能正确，按照以下操作读出所有配置：

(1) 点击上位机左侧“批量配置参数”导航条。

(2) 点击“读取所有参数时保存至配置文件”左侧的单选框激活选中对勾。

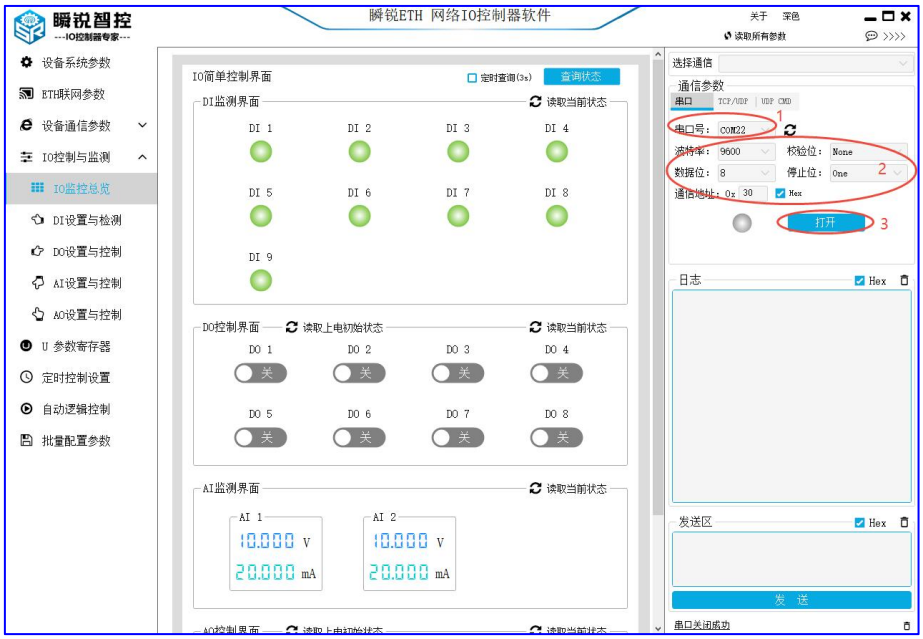
(3) 点击右上角“读取所有参数”按钮。



4.16.2. 导入配置到新设备

使用 1 台新设备作为目标设备，按照以下操作导入原始设备所有配置：

(1) 在上位机右上角“电脑通信参数”区域关闭串口，配置串口 9600-8-None-1，配置地址 0x30 并打开串口



(2) 点击上位机左侧“批量配置参数”导航条

(3) 点击“加载配置参数”按钮，确认按钮左侧“参数校验”图标转换成绿色对勾。



(4) 默认所有分类参数都处于选中状态，根据实际情况可去掉不需要下发的配置大类前面单选对勾。

(5) 点击“设置参数”按钮开始批量下发参数。

(6) 观察“配置结果”、“配置数量”和“成功数量”，没有异常报错重启设备即可。



(7) 可根据“文件路径”右侧提示的配置文件存放路径，将配置文件复制到别的目录备份或分享。

4.17. 固件升级

如果设备需要升级更高版本的固件，用户可以向业务人员咨询获取固件升级包。通过升级固件，可以获得更多前沿的应用。本公司产品均支持上位机软件升级固件。

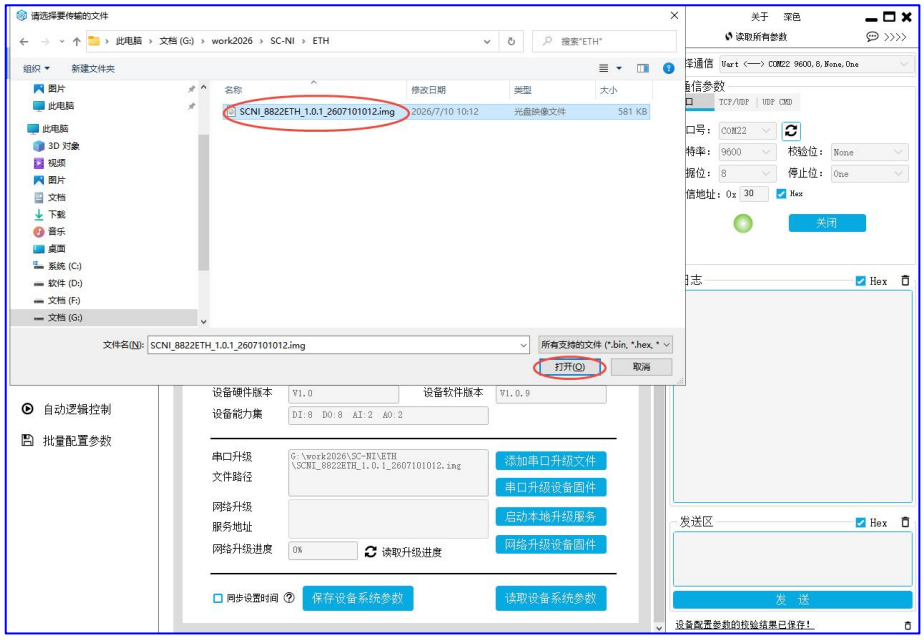
4.17.1. 串口升级固件

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在中间位置点击“添加串口升级文件”按钮。



(3) 在弹出“请选择要传输的文件”对话框里找到电脑中存储的.img 格式升级文件，点击“打开”按钮。



(4) 在中间位置找到“串口升级设备固件”按钮并点击一下。

(5) 在弹出确认升级提示框中点击“确认”按钮开始升级固件。

(6) 升级过程中可在右侧“日志”窗口观察固件升级进度。



(7) 等待固件升级完成后设备会自动重启并运行新版本固件。



4.17.2. 网络升级固件

网络升级固件需要云服务器支持公网 IP 或域名访问，首先在云服务器上搭建 HTTP 文件服务，上传.img 格式的升级固件至云服务器并生成访问链接。

(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 在“网络升级服务地址”右侧输入框内填写公网固件访问链接，必须以“http://”开头。

(3) 点击“保存设备系统参数”按钮。



(4) 点击“网络升级设备固件”按钮开始升级固件。

(5) 升级过程中可点击“读取升级进度”按钮查看固件升级百分比。



(8) 等待固件升级完成后设备会自动重启并运行新版本固件。

4.17.3. 本地网络升级固件

本地网络升级固件是上位机软件在本地电脑上启动 HTTP 服务，并下发升级链接，设备通过局域网从本地电脑获取升级目标文件并完成固件升级。

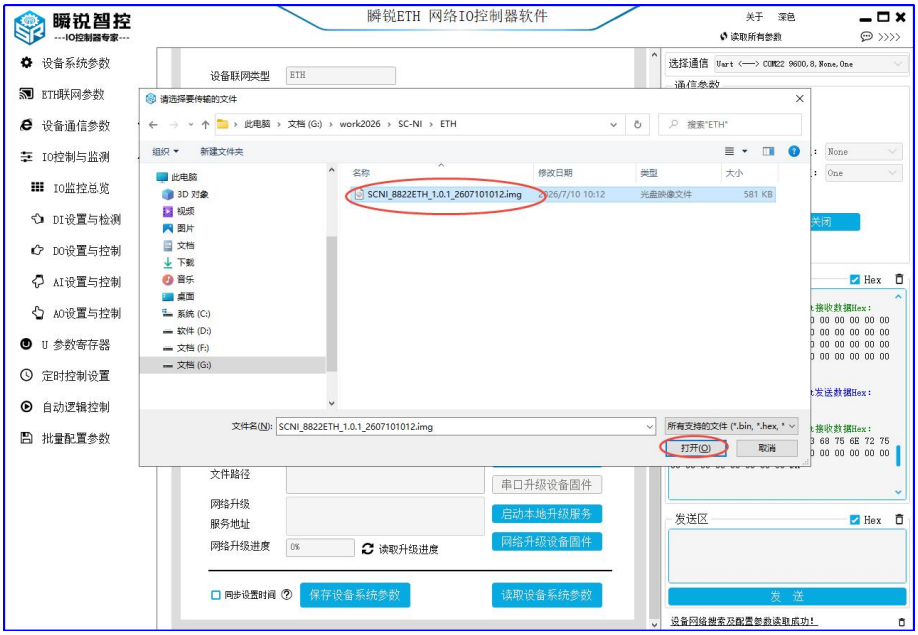
(1) 点击上位机左侧“设备系统参数”导航条。

(2) 点击“启动本地升级服务”按钮，自动弹出“通过本地网络升级固件”对话框。

(3) 在中间位置点击“添加升级文件”按钮。



(4) 在弹出“请选择要传输的文件”对话框里找到电脑中存储的.img 格式升级文件，点击“打开”按钮。



(5) 点击“启动升级 Server”按钮。

(6) 点击“设置升级参数”按钮。

(7) 点击“启动自动升级”按钮。



(8) 在弹出升级确认提示框中点击“确认”按钮开始升级固件。

(9) 升级过程中可点击“读取升级进度”按钮，在“升级进度”栏查看固件升级百分比。



(10) 等待固件升级完成后设备会自动重启并运行新版本固件。

4.18. 关键参数获取

在遗忘从机地址或串口参数时，可以通过特殊上电启动方式获取关键参数。

(1) 将设备关电，通过 USB 转 RS485 调试器将设备和电脑直连。上位机软件“电脑通信参数”配置 230400 波特率、8 位数据位、1 停止位、无校验位，去掉右侧“日志”侧边栏“Hex”勾选。

(2) 按住复位按钮不松开，给设备接入供电电源，等待 5 秒左右待收到如下图的数据日志时松开复位按钮。



(3) 如上图所示，电脑串口收到了“设备名称”、“RS485 口参数”和“从机地址”一共三个关键参数。

5. 通讯协议

产品支持标准 Modbus-RTU 协议，其为施耐德电气公司于 1979 年为使用可编程逻辑控制器（PLC）通信而发表的。现在的 Modbus 协议已经成为工业控制领域通信协议的业界标准，是工业电子设备间常用的通讯协议。Modbus-RTU 协议传送为二进制模式，数据流以字节为单位传输。传输数据时，使用了差错检测机制，以确保数据的完整性。

5.1. 通讯帧格式

(1) Modbus-RTU 通信的帧结构。

用途	长度	描述
设备地址	1byte	从机有唯一的地址，范围 1-247
功能码	1byte	主机要求从机执行的操作类型
数据	可变(0-252byte)	包含了命令的具体参数，格式和长度取决于功能码
CRC 校验	2byte	检查数据在传输过程中是否有错误

(2) Modbus-RTU 功能码说明。

功能码	名称	数据类型	作用
0x01	读线圈 Read Coils	位	读取一组逻辑线圈的当前状态(ON/OFF)
0x02	读离散输入寄存器 Read Discrete Inputs	位	读取一组开关输入的当前状态(ON/OFF)
0x03	读保持寄存器 Read Holding Registers	整型、浮点型、字符型	读取一个或多个保持寄存器当前数值
0x04	读输入寄存器 Read Input Registers	整型、浮点型	读取一个或多个输入寄存器当前数值
0x05	写单个线圈寄存器 Write Single Coil	位	设置一个逻辑线圈的通断状态
0x06	写单个保持寄存器 Write Single Register	整型、浮点型、字符型	设置一个保持寄存器
0x0F	写多个线圈寄存器 Write Multiple Coils	位	设置一串连续逻辑线圈的通断
0x10	写多个保持寄存器 Write Multiple Registers	整型、浮点型、字符型	设置一串连续的保持寄存器

5.2. 寄存器地址和说明

特殊说明：对于读写多个寄存器，0x03(读保持寄存器)、0x04(读输入寄存器)和 0x0F(写多个线圈)、0x10(写多个寄存器)最多不超过 120 个寄存器。

5.2.1. IO 参数寄存器

(1) DI 离散输入寄存器（支持 0x02 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0000H - 0007H	10001 - 10008	DI1 - 8 输入	只读

(2) DO 线圈寄存器（支持 0x01 0x05 0x0f 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0000H - 0007H	00001 - 00008	DO 线圈	读/写
0060H - 0067H	00097 - 00104	DO 上电初始值	只读

(3) AI 数据寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0000H - 0001H	30001 - 30002	AI1 - 2 电压，单位为 mV	只读
0020H - 0021H	30033 - 30034	AI1 - 2 电流，单位为 uA	只读

(4) AO 数据寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0000H - 0001H	40001 - 40002	AO1 - 2 电压，单位为 mV	读/写
0020H - 0021H	40033 - 40034	AO1 - 2 电流，单位为 uA	读/写

(5) AO 上电初始值（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0054H - 0055H	30085 - 30086	AO1 - 2 电压初始值，单位为 mV	只读
0074H - 0075H	30117 - 30118	AO1 - 2 电流初始值，单位为 uA	只读

(6) DI、AI 主动上报配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0160H	40353	DI 主动上报寄存器 0：不主动上报 BIT15 为变化上报开关 1：开启变化上报 0：不开启变化上报 BIT14-0 为定时上报间隔 N：定时 N * 100ms 上报(N>=10)	读/写
0161H	40354	DI 主动上报通道寄存器 0：向 RS485 口上报 1：向 SOCKET 上报 2：向 MQTT 上报	读/写
01C2H	40451	AI 定时上报间隔寄存器 0：不上报 N:定时 N * 100ms 上报(N>=10)	读/写
01C3H	40452	AI 主动上报格式配置 0：向 RS485 口上报电压信息	读/写

		1：向 RS485 口上报电流信息 2：向 RS485 口电压电流同一帧上报 3：向 SOCKET 上报电压信息 4：向 SOCKET 上报电流信息 5：向 SOCKET 电压电流同一帧上报 6：向 MQTT 上报电压信息 7：向 MQTT 上报电流信息 8：向 MQTT 电压电流同一帧上报	
0162H	40355	AI1 变化上报时间阈值 0：不开启变化上报 N：N * 100ms (N>=10)	读/写
0163H	40356	AI2 变化上报时间阈值 0：不开启变化上报 N：N * 100ms (N>=10)	读/写
0182H	40387	AI1 变化上报电压触发阈值(单位为 mV)	读/写
0183H	40388	AI2 变化上报电压触发阈值(单位为 mV)	读/写
01A2H	40419	AI1 变化上报电流触发阈值(单位为 uA)	读/写
01A3H	40420	AI2 变化上报电流触发阈值(单位为 uA)	读/写

(7) 高级 DO 配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0040H - 0047H	40065 - 40072	DO1-8 配置寄存器	读/写
00A0H - 00A7H	40161 - 40168	DO1-8 辅助配置寄存器	读/写
0100H - 0107H	40257 - 40264	DO1-8 模式寄存器 0：普通模式 1：联动模式 2：反联动模式 3：快速开关循环模式 4：慢速开关循环模式 5：开固定时长模式 6：关固定时长模式 7：翻转模式	读/写

寄存器说明：

- DO 工作在**普通模式**下，

  当 DO 辅助配置寄存器为 0 时，往 DO 配置寄存器写 1 时，DO 输出打开、往 DO 配置寄存器写 0 时，DO 输出关闭。

  当辅助配置寄存器不为 0 时，往 DO 配置寄存器写 1 或 0，设备会延时打开和关闭，延时时长为辅助配置寄存器的当前配置值乘以 100 毫秒。

- DO 工作在**联动模式**下，同序号 DI 为触发时 DO 输出为 ON，DI 未触发时 DO 输出为 OFF；

  反联动模式下，DI 为触发时 DO 输出为 OFF，DI 未触发时 DO 输出为 ON。

- DO 工作在**快速开关循环**或**慢速开关循环模式**下，DO 配置寄存器的值为继电器开启持续时长，DO 辅助配置寄存器的值为继电器关闭持续时长。

  两种模式不同点在于时长的计算公式，快速开关循环模式下为寄存器值乘以 100 毫秒，而慢速开关循

环模式下为寄存器值乘以 1 秒。

- DO 工作在**开固定时长**或**关固定时长**模式下，DO 辅助配置寄存器的值为继电器打开或关闭持续时长，时长为寄存器的值乘以 100 毫秒。

  DO 配置寄存器用于触发开固定时长或关固定时长动作，写 0xAA 时触发一次。

- DO 工作在**翻转模式**下，DO 配置寄存器用于触发翻转动作，写 0xAA 时触发一次，触发时当前 DO 为打开状态就关闭 DO，当前为关闭状态时就打开。

  当 DO 辅助配置寄存器为 0 时，翻转动作立刻执行。当辅助配置寄存器不为 0 时，翻转动作会延时执行，延时时长为辅助配置寄存器的当前配置值乘以 100 毫秒。

5.2.2. 串口参数寄存器

(1) RS485 配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
03C5H - 03C6H	40966 - 40967	波特率	读/写
03C7H	40968	数据位	读/写
03C8H	40969	校验位	读/写
03C9H	40970	停止位	读/写

说明：配置波特率范围会限制在[1200~256000]。如果配置值在最小或者最大范围外，软件自动转换为最小 1200 和最大 256000。

(2) 串口心跳包配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
07B0H	41969	第 1 组串口心跳包发送间隔 0:不发送 N:N 秒钟发送一次	读/写
07B1H	41970	第 1 组串口心跳包内容长度	读/写
07B2H - 07C5H	41971 - 41990	第 1 组串口心跳包包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写
		.....	读/写
08FCH - 090FH	42301 - 42320	第 16 组串口心跳包包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写

(3) 串口下挂从机设备配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0910H	42321	串口 1 下挂设备监测开关 0：关闭 1：开启	读/写
0913H	42324	下挂设备 1 从机地址 1 - 247	读/写
0914H	42325	下挂设备 2 从机地址 1 - 247	读/写
0915H	42326	下挂设备 3 从机地址	读/写

		1 - 247	
0916H	42327	下挂设备 4 从机地址 1 - 247	读/写
0917H	42328	下挂设备 5 从机地址 1 - 247	读/写
0918H	42329	下挂设备 6 从机地址 1 - 247	读/写
0919H	42330	下挂设备 7 从机地址 1 - 247	读/写
091AH	42331	下挂设备 8 从机地址 1 - 247	读/写

(8) 串口下挂从机设备在线状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
00C4H	30197	从机 1 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00C5H	30198	从机 2 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00C6H	30199	从机 3 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00C7H	30200	从机 4 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00C8H	30201	从机 5 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00C9H	30202	从机 6 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00CAH	30203	从机 7 在线状态 0：离线 1：在线	只读
00CBH	30204	从机 8 在线状态 0：离线 1：在线	只读

5.2.3. 系统参数寄存器

(1) 系统参数配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
03D4H	40981	从机地址	读/写
03D6H	40983	掉电记忆 0：关闭，1：打开	读/写

03D7H	40984	跨设备联动 0：关闭 其他值：跟随指定从机地址的设备	读/写
03D8H	40985	跨设备联动 DO 使能 0x0000：8 路都关闭 0x0100：打开第 1 路 0x0200：打开第 2 路 …… 0xff00：8 路都打开	读/写
03DAH	40987	跨设备联动 AO 使能 0x0000：两路都关闭 0x0100：打开第 1 路 0x0200：打开第 2 路 0x0300：两路都打开	读/写
03DCH - 03E5H	40989 - 40998	设备型号	只读
03E6H - 03E7H	40999 - 41000	设备能力集 读出值为 0x08080202	只读
03E8H	41001	硬件版本	只读
03E9H - 03EAH	41002 - 41003	软件版本	只读
03EBH - 03EFH	41004 - 41008	SN	只读
03F0H	41009	重启，写 0x55 执行	读/写
03F1H	41010	恢复出厂，写 0xAA 执行	读/写
03F2H	41011	恢复出厂设置按钮管控 0：关闭管控，允许通过按键恢复出厂设置 1：打开管控，不允许通过按键恢复出厂设置	读/写
03F3H	41012	记忆当前输出状态 0x55aa：将当前 DO AO 的状态设为上电默认状态	读/写

说明：假设硬件版本读出值为 0x0102 代表 V1.2。假设软件版本读出值为 0x0100 0x0200 代表 V1.0.2，前 3 个字节有效，最后一个字节为预留。

(2) 系统状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
0040H - 0049H	30065 - 30074	设备型号	只读
004AH - 004BH	30075 - 30076	设备能力集 读出值为 0x08080202	只读
004CH	30077	硬件版本	只读
004DH - 004EH	30078 - 30079	软件版本	只读
004FH - 0053H	30080 - 30084	SN	只读
0094H	30149	联网类型 1：CAT1 2：ETH 3：WIFI	只读

说明：假设硬件版本读出值为 0x0102 代表 V1.2。假设软件版本读出值为 0x0100 0x0200 代表 V1.0.2，前 3

个字节有效，最后一个字节为预留。

(3) 系统时间配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
04C3H - 04C4H	41220 - 41221	校时寄存器，写入时间戳进行手动校时	读/写
04C5H	41222	系统时区编号，0~47，默认为 0	读/写
04C6H - 04E5H	41223 - 41254	NTP 时间同步服务器地址，字符串格式，最大 64 字节	读/写
04E6H	41255	NTP 时间同步间隔寄存器 0：不开启 NTP 时间同步 N:定时 N 分钟同步一次	读/写

时区编号对照表

编号	时区	夏令时	区域说明
0	+8:00	无	中国（含香港/台湾）/ 新加坡 / 马来西亚 / 菲律宾 / 印尼中部（默认）
1	-10:00	无	美国夏威夷 / 法属波利尼西亚
2	-9:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	美国阿拉斯加
3	-8:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	美国太平洋时间（洛杉矶/温哥华/西雅图）
4	-7:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	美国山地时间（丹佛/卡尔加里）
5	-7:00	无	美国亚利桑那（凤凰城）
6	-6:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	美国中部时间（芝加哥/墨西哥城）
7	-6:00	无	加拿大萨斯喀彻温 / 中美洲
8	-5:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	美国东部时间（纽约/多伦多）
9	-5:00	无	秘鲁 / 哥伦比亚 / 巴拿马
10	-5:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	古巴 / 美国东部（部分加勒比）
11	-4:00	M3.2.0/2,M11.1.0/2	加拿大大西洋时间（哈利法克斯）
12	-4:00	无	委内瑞拉 / 玻利维亚
13	-4:00	M9.1.0/4,M4.1.0/3	智利
14	-4:00	M10.1.0/0,M3.5.0/0	巴拉圭
15	-3:30	M3.2.0/0:01,M11.1.0/0:01	加拿大纽芬兰
16	-3:00	无	阿根廷 / 巴西（部分地区）/ 乌拉圭
17	+0:00	无	冰岛 / 加纳 / 塞内加尔
18	+0:00	M3.5.0/1,M10.5.0/2	英国 / 爱尔兰 / 葡萄牙
19	+1:00	M3.5.0/2,M10.5.0/3	法国 / 德国 / 西班牙 /

			意大利等中欧
20	+1:00	无	尼日利亚 / 突尼斯 / 阿尔及利亚
21	+2:00	M3.5.0/3,M10.5.0/4	欧洲东部（芬兰 / 罗马尼亚 / 保加利亚 / 爱沙尼亚等）
22	+2:00	三月最后一个周日之前的周五	以色列
23	+2:00	无	俄罗斯-加里宁格勒
24	+2:00	M4.5.6/0,M10.5.4/24	埃及
25	+2:00	无	南非 / 津巴布韦 / 赞比亚 / 莫桑比克
26	+3:00	无	俄罗斯-莫斯科 / 圣彼得堡
27	+3:00	无	土耳其 / 伊拉克 / 沙特阿拉伯 / 也门
28	+3:00	无	东非（肯尼亚 / 坦桑尼亚 / 乌干达 / 埃塞俄比亚）
29	+3:30	M3.5.0/2,M9.5.0/2	伊朗
30	+4:00	无	俄罗斯-萨马拉 / 阿联酋 / 阿曼 / 毛里求斯
31	+4:30	无	阿富汗
32	+5:00	无	俄罗斯-叶卡捷琳堡 / 巴基斯坦 / 哈萨克斯坦西部
33	+5:30	无	印度 / 斯里兰卡
34	+5:45	无	尼泊尔
35	+6:00	无	俄罗斯-新西伯利亚 / 孟加拉国 / 哈萨克斯坦东部
36	+7:00	无	俄罗斯-克麦罗沃 / 泰国 / 越南 / 印尼西部 / 柬埔寨 / 老挝
37	+8:00	无	中国（含香港/台湾）/ 新加坡 / 马来西亚 / 菲律宾 / 印尼中部
38	+8:00	无	澳大利亚-西部（珀斯）
39	+8:00	无	俄罗斯-伊尔库茨克
40	+9:00	无	日本 / 韩国 / 朝鲜
41	+9:00	无	俄罗斯-雅库茨克
42	+9:30	M10.1.0/2,M4.1.0/3	澳大利亚-中部（阿德莱德）
43	+9:30	无	澳大利亚-中部（达尔文，无夏令时）
44	+10:00	M10.1.0/2,M4.1.0/3	澳大利亚-东部（悉尼 / 墨尔本）
45	+10:00	无	澳大利亚-昆士兰（布里斯班）
46	+10:00	无	俄罗斯-海参崴
47	+12:00	M9.5.0/2,M4.1.0/3	新西兰（奥克兰 / 惠灵顿）

(4) 系统时间状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作

0095H - 0096H	30150 - 30151	当前时间戳	只读
0097H	30152	当前年份	只读
0098H	30153	当前月、日	只读
0099H	30154	当前时、分	只读
009AH	30155	当前秒、星期（0 代表星期日）	只读
009BH	30156	当前时区以分钟数值展示，如中国是+8:00 时区，读出值就是 480，印度+5:30 时区则为 330	只读

(5) 系统网络配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
05E3H - 0540H	41343 - 41345	MAC 地址	只读
0541H - 0542H	41346 - 41347	IP 地址	读/写
0543H - 0544H	41348 - 41349	子网掩码	读/写
0545H - 0546H	41350 - 41351	默认网关	读/写
0547H - 0548H	41352 - 41353	主用 DNS	读/写
0549H - 054AH	41354 - 41355	备用 DNS	读/写
054BH	41356	IP 地址配置类型 0:自动获取 1:静态配置	读/写

(6) 系统网络状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
009CH - 009EH	30157 - 30159	MAC 地址	只读
009FH - 00A0H	30160 - 30161	IP 地址	只读
00A1H - 00A2H	30162 - 30163	子网掩码	只读
00A3H - 00A4H	30164 - 30165	默认网关	只读
00A5H - 00A6H	30166 - 30167	主用 DNS	只读
00A7H - 00A8H	30168 - 30169	备用 DNS	只读
00BCH	30190	网口连接状态 0：未连接 1：已连接	只读

(7) 远程升级配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
078FH - 07AEH	41936 - 41967	远程升级文件链接地址，字符串格式，最大 64 字节，起始以 http://形式开头	读/写
07AFH	41968	远程升级执行触发 0xaa：执行设备远程升级	读/写

(8) 远程升级状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
00C3H	30196	远程升级进度 [1-100]:固件升级进度 异常错误码: 65535：下载失败 65534：设备型号不匹配	只读

		65533：硬件平台不匹配 65532：完整性错误	

(9) 设备搜索协议配置寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
091BH	42332	设备搜索协议服务端口号，1-65535 有效，0 代表关闭搜索协议响应，默认值为 2548	读/写
091CH - 092BH	42333 - 42348	搜索协议验证密码，字符串格式，默认 www.shunrui.cn，最大 32 字节	读/写

5.2.4. 自动控制寄存器

(1) 自动逻辑控制寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
03F7H	41016	跨设备联动 DI 映射中间寄存器使能位图，BIT8 对应第一个中间参数寄存器，BIT9 对应第二个，BIT15 对应第八个，BIT0 对应第九个，BIT1 对应第十个 0：关闭 1：打开	读/写
03F8H	41017	跨设备联动 AI 映射中间寄存器使能位图，BIT8 对应第一个中间参数寄存器，BIT9 对应第二个，BIT15 对应第八个，BIT0 对应第九个，BIT1 对应第十个 0：关闭 1：打开	读/写
03F9H - 0402H	41018 - 41027	中间寄存器 U-1 ~ U-10	读/写
0403H	41028	输入通道寄存器	读/写
0404H	41029	判断条件寄存器	读/写
0405H	41030	比较参数寄存器	读/写
0406H	41031	辅助参数寄存器	读/写
0407H	41032	输出通道寄存器	读/写
0408H	41033	输出参数寄存器	读/写
。。。。。。			
04C2H	41219	第 32 条 输出参数寄存器	读/写

寄存器说明：

- **中间寄存器**是为了自动逻辑控制功能计算结果存放而开辟的中间变量，可作为输入通道也可作为输出

通道使用。一共 10 个，记作 U-1 到 U-10。

- **输入通道寄存器**用于配置输入通道的地址，取值如下

10001 - 10008 代表取 DI1 - DI8 值

00001 - 00008 代表取 DO1 - DO8 值

30001 - 30002 代表取 AI1 - AI2 电压值

30033 - 30034 代表取 AI1 - AI2 电流值

40001 - 40002 代表取 AO1 - AO2 电压值

40033 - 40034 代表取 AO1 - AO2 电流值

41018 - 41027 代表取中间变量 U-1 到 U-10 值

- **判断条件寄存器**按 Bit 划分

位索引	功能	取值说明
Bit15	该条配置启用开关	0：不启用 1：启用
Bit14-Bit13	控制模式	0：跟随模式 1：逻辑判断模式 2：比较判断模式 3：边沿判断模式
Bit12-Bit11	比较参数类型	0：通道值 1：真实值
Bit10-Bit8	输出参数类型	0：通道值 1：真实值 2：判断结果 3：上报 RS485 4：socket 上报 5：mqtt 上报
Bit7-Bit0	判断方法	1：DI/DO 正跟随 2：DI/DO 负跟随 3：AI/AO 正跟随 4：AI/AO 负跟随 *1 至 4 在跟随模式有效* 5：大于 6：大于等于 7：小于 8：小于等于 9：范围内 10：范围外 *5 至 10 在比较判断模式有效* 11：与 12：或 13：异或 *11 至 13 在逻辑判断模式有效*

“DI/DO 正跟随”场景下，DI 为触发时 DO 输出为 ON，DI 未触发时 DO 输出为 OFF；
“DI/DO 负跟随”场景下，DI 为触发时 DO 输出为 OFF，DI 未触发时 DO 输出为 ON。

“AI/AO 正跟随”场景下，AO 输出的值等于 AI 输入的值；
“AI/AO 负跟随”场景下，AO 输出的值等于辅助参数寄存器的值减去 AI 输入的值。

- **比较参数寄存器**的含义取决于判断条件寄存器的 Bit12-Bit11 可以为通道值也可以为真实值

属性	配置说明
通道值	10001 - 10008 代表取 DI1 - DI8 值 00001 - 00008 代表取 DO1 - DO8 值 30001 - 30002 代表取 AI1 - AI2 电压值 30033 - 30034 代表取 AI1 - AI2 电流值 40001 - 40002 代表取 AO1 - AO2 电压值 40033 - 40034 代表取 AO1 - AO2 电流值 41018 - 41027 代表取中间变量 U-1 到 U-10 值
真实值	具体的数字，注意输入电压值时单位为 mV，输入电流值时单位为 uA。 边沿触发模式下，此寄存器代表 DI 按键动作最小时长，当按键时长小于寄存器值乘以 100 毫秒时边沿触发无效。

- **辅助参数寄存器**

在比较判断模式下，判断方法为“范围内”或“范围外”才有意义，在这种情况下比较参数寄存器代表低门限，此寄存器则代表高门限；

在 AI/AO 负跟随模式下，取此寄存器的值减去 AI 通道值输出到 AO 通道。

在边沿触发模式下，此寄存器代表 DI 按键动作最大时长，当按键时长大于寄存器值乘以 100 毫秒时边沿触发无效。

- **输出通道寄存器**用于配置输出通道的地址，取值如下

00001 - 00008 代表 DO1 - DO8 输出

40001 - 40002 代表 AO1 - AO2 电压输出

40033 - 40034 代表 AO1 - AO2 电流输出

41018- 41027 代表输出到中间变量 U-1 到 U-10

- **输出参数寄存器**的含义取决于判断条件寄存器的 Bit10-Bit8，可以为通道值也可以为真实值

属性	配置说明
通道值	10001 - 10008 代表取 DI1 - DI8 的值 00001 - 00008 代表取 DO1 - DO8 值 30001 - 30002 代表取 AI1 - AI2 电压寄存器的值 30033 - 30034 代表取 AI1 - AI2 电流寄存器的值 40001 - 40002 代表取 AO1 - AO2 电压寄存器的值 40033 - 40034 代表取 AO1 - AO2 电流寄存器的值 41018 - 41027 代表取中间变量 U-1 到 U-10 值
真实值	具体的数字： 输出通道为 DO 时： 0 为关闭 DO，

	非 0 值为打开 DO； 输出通道为 AO 时 输出电压值时单位为 mV， 输出电流值时单位为 uA； 输出参数类型为 RS485/socket/mqtt“主动上报时”： 0 表示上报电压信息， 1 表示上报电流信息， 2 表示电压、电流同一帧上报； 控制模式为“边沿判断”时： 0:关闭 DO， 1:开启 DO， 0xaa:触发 DO 翻转。

(2) 定时控制寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
04E7H	41256	**第 1 条** 启用、星期和小时寄存器 BIT15 代表启用，1 有效 BIT14-8 为星期位图，分别对应星期六、五...星期一、星期日 BIT7-0 为小时,取值 0-23	读/写
04E8H	41257	**第 1 条** 分钟、秒寄存器 高字节为分钟，低字节为秒。取值[0-59]	读/写
04E9H	41258	**第 1 条** 输出通道寄存器 00001 代表 DO1 输出 40001 代表 AO1 电压输出 40033 代表 AO1 电流输出 41012 代表控制设备重启 41018-41027 为条件控制中间寄存器	读/写
04EAH	41259	**第 1 条** 输出数值寄存器 输出通道寄存器为 DO 时，0：OFF 1:ON 0xaa:触发 DO 翻转 输出通道寄存器为 AO 电压或电流时，N mV 或 N uA 输出通道寄存器为设备重启时，0x55 代表执行重启	读/写
。。。。。。			
04C2H	41287	**第 8 条** 输出数值寄存器	读/写

5.2.5. 网络应用寄存器

(1) socket 控制寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作

05B6H	41463	socket 1 模式 0:Modbus RTU 模式 1:JSON 解析模式 2:Modbus TCP 转 Modbus RTU	读/写
05B7H	41464	socket 1 和 RS485 数据关联 0：不关联 1：关联	读/写
05B8H	41465	socket 1 类型 0:禁用 1:TCPS 2:TCPC 3:UDPS 4:UDPC	读/写
05B9H - 05D8H	41466 - 41497	socket 1 服务器地址 字符串格式，最大 64 字节	读/写
05D9H	41498	socket 1 服务器端口号	读/写
05DAH	41499	socket 1 注册包类型 0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	读/写
05DBH	41500	socket 1 注册包发送模式 0:不启用 1:连接发送 2:随数据发送	读/写
05DCH	41501	socket 1 自定义注册包内容长度	读/写
05DDH - 05F0H	41502 - 41521	socket 1 自定义注册包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写
05F1H	41522	socket 1 心跳包发送间隔 0:不启用 N:定时 N 秒发送一次	读/写
05F2H	41523	socket 1 心跳包类型 0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	读/写
05F3H	41524	socket 1 心跳包内容长度	读/写
05F4H - 0607H	41525 - 41544	socket 1 心跳包包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写
0608H	41545	socket 2 模式	读/写

		0:Modbus RTU 模式 1:JSON 解析模式 2:Modbus TCP 转 Modbus RTU	
0609H	41546	socket 2 和 RS485 数据关联 0：不关联 1：关联	读/写
060AH	41547	socket 2 类型 0:禁用 1:TCPS 2:TCPC 3:UDPS 4:UDPC	读/写
060BH - 062AH	41548 - 41579	socket 2 服务器地址 字符串格式，最大 64 字节	读/写
062BH	41580	socket 2 服务器端口号	读/写
062CH	41581	socket 2 注册包类型 0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	读/写
062DH	41582	socket 2 注册包发送模式 0:不启用 1:连接发送 2:随数据发送	读/写
062EH	41583	socket 2 自定义注册包内容长度	读/写
062FH - 0642H	41584 -41603	socket 2 自定义注册包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写
0643H	41604	socket 2 心跳包发送间隔 0:不启用 N:定时 N 秒发送一次	读/写
0644H	41605	socket 2 心跳包类型 0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	读/写
0645H	41606	socket 2 心跳包内容长度	读/写
0646H - 0659	41607 - 41626	socket 2 心跳包包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写

(2) socket 状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
00C0H	30193	socket 1 连接状态 0：未连接 1：已连接	只读
00C1H	30194	socket 2 连接状态 0：未连接 1：已连接	只读

(3) MQTT 控制寄存器（支持 0x03 0x06 0x10 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
065AH	41627	云端管理模式 0：瞬觅云，MQTT 功能独占 1：公有云（预留，不支持） 2：客户私有云	读/写
065BH - 067AH	41628 - 41659	MQTT 服务器地址 字符串格式，最大 64 字节	读/写
067BH	41660	MQTT 服务器端口号	读/写
067CH	41661	MQTT 客户端 ID 类型 0:自定义 1:SN 3:MAC	读/写
067DH - 0690H	41662 - 41681	自定义 MQTT 客户端 ID 字符串格式，最大 40 字节	读/写
0691H - 06A0H	41682 - 41697	MQTT 客户端用户名 字符串格式，最大 32 字节	读/写
06A1H - 06B0H	41698 - 41713	MQTT 客户端密码 字符串格式，最大 32 字节	读/写
06B1H	41714	MQTT keepalive 心跳时间， 默认值为 30 秒	读/写
06B2H	41715	MQTT 清除会话	读/写
06B3H	41716	MQTT SSL 加密	读/写
06B4H	41717	会话 1 工作模式 0:Modbus RTU 模式 1:JSON 解析模式 2:Modbus TCP 转 Modbus RTU	读/写
06B5H	41718	会话 1 和 RS485 数据关联 0：不关联 1：关联	读/写
06B6H - 06C9H	41719 - 41738	MQTT 订阅 1 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
06CAH	41739	MQTT 订阅 1 QOS 值	读/写
06CBH - 06DEH	41740 - 41759	MQTT 发布 1 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
06DFH	417600	MQTT 发布 1 QOS 值	读/写
06E0H	41761	会话 2 工作模式 0:Modbus RTU 模式 1:JSON 解析模式 2:Modbus TCP 转 Modbus RTU	读/写

06E1H	41762	会话 2 和 RS485 数据关联 0：不关联 1：关联	读/写
06E2H - 06F5H	41763 - 41782	MQTT 订阅 2 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
06F6H	41783	MQTT 订阅 2 QOS 值	读/写
06F7H - 070AH	41784 - 41803	MQTT 发布 2 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
070BH	41804	MQTT 发布 2 QOS 值	读/写
070CH	41805	会话 3 工作模式 0:Modbus RTU 模式 1:JSON 解析模式 2:Modbus TCP 转 Modbus RTU	读/写
070DH	41806	会话 3 和 RS485 数据关联 0：不关联 1：关联	读/写
070EH - 0721H	41807 - 41826	MQTT 订阅 3 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
0722H	41827	MQTT 订阅 3 QOS 值	读/写
0723H - 0736H	41828 - 41847	MQTT 发布 3 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
0737H	41848	MQTT 发布 3 QOS 值	读/写
0738H	41849	MQTT WILL 消息 0：禁用 N：WILL 消息长度	读/写
0739H - 074CH	41850 - 41869	MQTT WILL 消息 topic 字符串格式，最大 40 字节	读/写
074DH - 0760H	41870 - 41889	MQTT WILL 消息内容，字符串格式，最大 40 字节	读/写
0761H	41890	MQTT 注册包类型 0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	读/写
0762H	41891	MQTT 注册包发送模式 0:不启用 1:连接发送 2:随数据发送	读/写
0763H	41892	MQTT 自定义注册包内容长度	读/写
0764H - 0777H	41893 - 41912	MQTT 自定义注册包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写
0778H	41913	MQTT 心跳包发送间隔 0:不发送 N:N 秒钟发送一次	读/写
0779H	41914	MQTT 心跳包类型	读/写

		0:禁用 1:设备名称 2:SN 3:MAC 6:自定义	
077AH	41915	MQTT 心跳包内容长度	读/写
077BH - 078EH	41916 - 41935	MQTT 心跳包包内容 HEX 或字符串格式，最大 40 字节	读/写

(4) MQTT 状态寄存器（支持 0x04 功能码）。

寄存器地址	PLC 或组态地址	内容	操作
00C2H	30196	MQTT 连接状态 0：未连接 1：已连接	只读

5.3. 通讯协议示例及解释

(1) **示例 1**：读取设备 DI 信息。

请求帧（16 进制）：30 02 00 00 00 08 7D ED

地址码	功能码	起始地址	数据长度	校验码
30	02	00 00	00 08	7D ED

回应帧（16 进制）：30 02 01 04 AE B7

地址码	功能码	字节数	DI 值	校验码
30	02	01	04	AE B7

DI 值解析说明：

04（十六进制）= 00000100（二进制） --> BIT2 为 1 --> DI3 触发

(2) **示例 2**：控制第一路 DO 线圈打开和关闭。

请求打开线圈：30 05 00 00 FF 00 88 1B

请求关闭线圈：30 05 00 00 00 00 C9 EB

地址码	功能码	起始地址	线圈配置	校验码
30	05	00 00	FF 00	88 1B
30	05	00 00	00 00	C9 EB

回应打开线圈：30 05 00 00 FF 00 88 1B

回应关闭线圈：30 05 00 00 00 00 C9 EB

地址码	功能码	起始地址	线圈配置	校验码
30	05	00 00	FF 00	88 1B
30	05	00 00	00 00	C9 EB

(3) **示例 3**：读取设备两路 AI 电压信息。

请求帧（16 进制）：30 04 00 00 00 02 75 EA

地址码	功能码	起始地址	数据长度	校验码
30	04	00 00	00 02	75 EA

回应帧（16 进制）：30 04 04 00 EB 01 BD 6A 92

地址码	功能码	字节数	AI1 电压值	AI2 电压值	校验码
30	04	04	00 EB	01 BD	6A 92

第一路 AI 电压数据转换方式：

00EB（十六进制） = 235（十进制） --> 235mV = 0.235V

第二路 AI 电压数据转换方式：

01BD（十六进制） = 445（十进制） --> 445mV = 0.445V

(4) **示例 4**：控制第一路 AO 输出 3V 电压，控制第二路 AO 输出 8mA 电流。

请求帧：（AO1 输出 3V 电压）30 06 00 00 0B B8 8A A9

地址码	功能码	起始地址	配置数据	校验码
30	06	00 00	0B B8	8A A9

回应帧：30 06 00 00 0B B8 8A A9

请求帧：（AO2 输出 8mA 电流）30 06 00 21 1F 40 D4 21

地址码	功能码	起始地址	配置数据	校验码
30	06	00 21	1F 40	D4 21

回应帧：30 06 00 21 1F 40 D4 21

(5) **示例 5**：修改 RS485 接口波特率为 115200（需重启生效）。

请求帧：30 10 03 C5 00 02 04 00 01 C2 00 D0 6C

地址码	功能码	起始地址	数据长度	字节数	数据净荷	校验码
30	10	03 C5	00 02	04	00 01 C2 00	D0 6C

0001C200（十六进制） = 115200（十进制）

回应帧：30 10 03 C5 00 02 55 90

地址码	功能码	起始地址	数据长度	校验码
30	10	03 C5	00 02	55 90

(6) **示例 6**：修改从机地址为 2（需重启生效）。

请求帧：30 06 03 D4 00 02 4C 56

地址码	功能码	起始地址	数据	校验码
30	06	03 D4	00 02	4C 56

0002（十六进制） = 从机地址值为“2”

回应帧：30 06 03 D4 00 02 4C 56

(7) **示例 7**：控制设备重启。

请求帧：30 06 03 F0 00 55 4D A3

地址码	功能码	起始地址	数据	校验码
30	06	03 F0	00 55	4D A3

向 03F0H 地址写 55H 设备会重启

回应帧：30 06 03 F0 00 55 4D A3

(8) **示例 8**：控制设备恢复出厂设置。注意：此操作会删除所有用户配置，请谨慎使用。

请求帧：30 06 03 F1 00 AA 5C 23

地址码	功能码	起始地址	数据	校验码
30	06	03 F1	00 AA	5C 23

向 03F1H 地址写 AAH 设备会恢复出厂设置并重启

回应帧：30 06 03 F1 00 AA 5C 23

(9) **示例 9**：控制设备按 5 秒间隔主动上报 AI 电压信息。

请求帧：30 06 01 C2 00 32 AC 3E

地址码	功能码	起始地址	数据	校验码
30	06	01 C2	00 32	AC 3E

0032（十六进制）= 50（十进制）--> 50 乘以 100 毫秒等于 5 秒

回应帧：30 06 01 C2 00 32 AC 3E

(10) **示例 10**：配置 DO1 打开 1 秒再关闭 2 秒，以此反复循环。

配置 DO 工作模式为快速开关循环模式：30 06 01 00 00 03 CC 16

配置 DO 开启时长为 1 秒：30 06 00 40 00 0A 0C 38

配置 DO 关闭时长为 2 秒：30 06 00 A0 00 14 8D C6

通过配置上述 3 条指令后，DO 会按设定时长反复开关，重启后也会同样执行反复开关。

(11) **示例 11**：控制设备开启掉电记忆功能后打开 DO 输出。

开启掉电记忆：30 06 03 D6 00 01 AD 97

打开 DO 输出：30 06 00 40 00 01 4D FF

通过配置上述 2 条指令后，关闭设备电源再打开，DO 会恢复掉电前的打开状态。

(12) **示例 12**：配置两条自动逻辑控制。

第一条当 AI1 电压大于 3V 时开启 DO2 输出；

请求帧：30 10 04 03 00 06 0C 75 31 C9 05 0B B8 00 00 00 02 00 01 3F 6B

第二条当 AI1 电压小于等于 2.6V 时关闭 DO 输出；

请求帧：30 10 04 09 00 06 0C 75 31 C9 08 0A 28 00 00 00 02 00 00 71 59

(13)**示例 13**：配置第九条自动逻辑控制。

规则：当 AI2 电流在 2.6mA 到 3.2mA 范围外时向 RS485 口主动上报电流信息；

请求帧：30 10 04 33 00 06 0C 75 52 CB 0A 0A 28 0C 80 75 31 00 01 80 D4

(14)**示例 14**：配置两台设备之间的跨设备联动。

规则：B 设备 DO1 DO3 DO5 DO7 跟随 A 设备的 DI1 DI3 DI5 DI7

第一步配置 A 设备 DI 每秒钟主动上报：

请求帧：30 06 01 60 00 0A 0C 0E

第二步配置 A 设备从机地址为 1：

请求帧：30 10 03 D4 00 02 04 00 01 00 01 80 0C

第三步配置 B 设备开启跨设备联动：

请求帧：30 06 03 D7 00 01 FC 57

第四步配置 B 设备 DO 联动联动允许 DO1 DO3 DO5 DO7:

请求帧：30 06 03 D8 55 00 32 C4

第五步观察结果：

将 A、B 两台设备都重启一下，并将 RS485 口互联，触发 A 设备的 DI1 DI3 DI5 DI7 的时候，B 设备对应的 DO 跟随变化。

(15)**示例 15**：配置两台设备之间的跨设备映射。

规则：A 设备的 DI1 DI3 DI5 DI7 映射到 B 设备控制中间参数寄存器

第一步配置 A 设备 DI 每秒钟主动上报：

请求帧：30 06 01 60 00 0A 0C 0E

第二步配置 A 设备地址为 0x01：

请求帧：30 10 03 D4 00 02 04 00 01 00 01 80 0C

第三步配置 B 设备开启跨设备映射：

请求帧：30 06 03 D7 00 01 FC 57

第四步配置 B 设备中间参数寄存器允许 DI1 DI3 DI5 DI7 映射。

请求帧：30 06 03 F7 55 00 03 0D

注：跨设备联动 DI 映射条件控制中间参数寄存器使能位图,BIT8 对应第一个中间参数寄存器,BIT9 对应第

二个，BIT15 对应八个，BIT0 对应第九个，BIT1 对应第十个。同一个中间参数寄存器只能被一个 DI 或 AI 映射位图使能。如果 DI 和 AI 都使能以最后使能的为主。

第五步观察结果：

重启 A、B 两台设备，并将 RS485 口互联，触发 A 设备的 DI1 DI3 DI5 DI7 的时候，B 设备对应的中间参数寄存器跟随变化。

(16)**示例 16**：配置设备联网口。

网口自动获取 IP 信息

请求帧：30 06 05 4B 00 00 FD 31

回应帧：30 06 05 4B 00 00 FD 31

网口手动配置，IP 为 192.168.0.65 子网掩码为 255.255.255.0 默认网关为 192.168.0.1 主用 DNS 为 192.168.0.1 备用 DNS 为 0.0.0.0

请求帧：30 10 05 41 00 0B 16 C0 A8 00 41 FF FF FF 00 C0 A8 00 01 C0 A8 00 01 00 00 00 00 00 01 B8 B6

回应帧：30 10 05 41 00 0B D5 37

5.4. 公共 JSON 读写协议

公共 JSON 读写协议定义了 SCNI 设备与客户私有云平台之间 JSON 数据交互协议，数据收发可基于 MQTT 或 SOCKET 通道。支持 DI（数字输入）、AI（模拟输入）数据采集上报、查询，以及 DO（数字输出）、AO（模拟输出）远程控制。

5.4.1. 数据收发规范

(1) 设备视角数据方向定义

方向	消息类型	主题格式	说明
下行	属性设置	MQTT 订阅主题 1-3 SOCKET 1-2 接收	云平台下发控制指令
下行	查询	MQTT 订阅主题 1-3 SOCKET 1-2 接收	云平台查询设备数据
下行	应答响应	MQTT 订阅主题 1-3 SOCKET 1-2 接收	云平台回复设备应答
上行	应答	MQTT 发布主题 1-3 SOCKET 1-2 发送	设备回复云平台指令
上行	事件上报	MQTT 发布主题 1-3 SOCKET 1-2 发送	设备上报告警事件
上行	属性上报	MQTT 发布主题 1-3 SOCKET 1-2 发送	设备上报采集数据

(2) JSON 数据帧格式

通用帧结构

```
{
    "cmd": "report",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {}
}
```

通用字段说明

字段	类型	必填	说明
cmd	string	是	命令类型：report/query/set/reply/event
id	number	是	设备从机地址，0 代表联网设备，1~247 代表下挂设备
sn	string	是	设备序列号
ts	number	是	UNIX 时间戳（秒），可做为消息唯一 ID，用于请求-应答匹配
ver	string	否	协议版本号，默认"1.0"
status	number	否	状态码，0=成功，非 0=错误码
data	object	是	数据载荷

5.4.2. 云平台查询协议（下行）

(1) 查询 DI 状态

```
{
    "cmd": "query",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "type": "di",
        "channels": [
            "DI1",
            "DI2",
            "DI3",
            "DI4"
        ]
    }
}
```

(2) 查询 DO 状态

```
{
    "cmd": "query",
```

```
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "type": "do",
        "channels": [
            "DO1",
            "DO2",
            "DO3",
            "DO4"
        ]
    }
}
```

(3) 查询 AI 数据

```
{
    "cmd": "query",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "type": "ai",
        "channels": [
            "AI1",
            "AI2"
        ]
    }
}
```

(4) 查询 AO 数据

```
{
    "cmd": "query",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "type": "ao",
        "channels": [
            "AO1",
            "AO2"
        ]
    }
}
```

(5) 查询全部 IO

```
{
    "cmd": "query",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "type": "all"
    }
}
```

5.4.3. DO/AO 控制协议（下行）

(1) 控制单路 DO

```
{
    "cmd": "set",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "do": {
            "DO1": 1
        }
    }
}
```

DO 控制值说明：

值	说明
0	断开
1	闭合
170	翻转（可选）

(2) 控制多路 DO

```
{
    "cmd": "set",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "do": {
            "DO1": 1,
            "DO2": 0,
            "DO3": 1,
            "DO4": 0
        }
    }
```

```
}
```

(3) 控制单路 AO

```
{
    "cmd": "set",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "ao": {
            "AO1": {
                "voltage": 125
            }
        }
    }
}
```

AO 字段说明：

字段	说明
voltage	电压值，单位为 mV
current	电流值，单位为 uA

(4) 控制多路 AO

```
{
    "cmd": "set",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "ao": {
            "AO1": {
                "voltage": 125
            },
            "AO2": {
                "current": 5
            }
        }
    }
}
```

(5) DO+AO 混合控制

```
{
    "cmd": "set",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
```

```
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "do": {
            "DO1": 1,
            "DO2": 0
        },
        "ao": {
            "AO1": {
                "voltage": 100
            }
        }
    }
}
```

5.4.4. 设备应答协议（上行）

(1) DO 控制应答

```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 1001,
    "data": {
        "do": {
            "DO100": 1
        }
    }
}
```

状态码定义

状态码	说明
0	成功
1000	SN 匹配错误
1001	不支持的命令
1002	参数错误
1003	设备忙
1004	通道不可用
1005	超时
1006	校验错误
2001	DI 通道故障
2002	AI 通道故障
2003	DO 通道故障
2004	AO 通道故障
3001	通信模块异常
3002	电源异常

(2) 查询 DI 应答


```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {
        "di": {
            "DI1": 1,
            "DI2": 0,
            "DI3": 1,
            "DI4": 0
        }
    }
}
```


(3) 查询 DO 应答


```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {
        "do": {
            "DO1": 1,
            "DO2": 0
        }
    }
}
```


(4) 查询 AI 应答


```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {
        "ai": {
            "AI1": {
                "voltage": 256,
                "current": 512
```

```
            }
        }
    }
}
```

(5) 查询 AO 应答

```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {
        "ao": {
            "AO1": {
                "voltage": 125,
                "current": 1048
            }
        }
    }
}
```

(6) 查询全部应答

```
{
    "cmd": "reply",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928001,
    "ver": "1.0",
    "status": 0,
    "data": {
        "di": {
            "DI1": 1,
            "DI2": 0,
            "DI3": 1,
            "DI4": 0
        },
        "do": {
            "DO1": 1,
            "DO2": 0
        },
        "ai": {
            "AI1": {
                "voltage": 256,
                "current": 512
            }
        },
```

```
        "ao": {
            "AO1": {
                "voltage": 125,
                "current": 1048
            }
        }
    }
}
```


5.4.5. 数据上报协议（上行）

(1) DI 数字输入上报


```
{
    "cmd": "report",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "di": {
            "DI1": 1,
            "DI2": 0,
            "DI3": 1,
            "DI4": 0,
            "DI5": 1,
            "DI6": 1,
            "DI7": 0,
            "DI8": 0
        }
    }
}
```


di 字段说明：

字段	说明
DI1~DI8	0=未触发/断开，1=触发/闭合

(2) AI 模拟输入上报


```
{
    "cmd": "report",
    "id": 0,
    "sn": "NI20260001",
    "ts": 1748928000,
    "ver": "1.0",
    "data": {
        "ai": {
            "AI1": {
                "voltage": 205,
                "current": 410
```

```
            },
            "AI2": {
                "voltage": 42,
                "current": 84
            },
            "AI3": {
                "voltage": 512,
                "current": 1024
            },
            "AI4": {
                "voltage": 653,
                "current": 1306
            }
        }
    }
}
```


ai 字段说明：

字段	说明
voltage	电压值，单位为 mV
current	电流值，单位为 uA

6. 常见问题

(1) 通电设备没有反应，运行灯不闪烁。

可能是电源正、负极接反了或供电电压不符合要求。本产品供电有防反接设计，电源正、负极接反了不会损坏设备，请先使用万用表测量一下设备的供电电压是否正常，再将正、负极按设备标识正确连接。

(2) 数据不通，通信超时。

请按照如下步骤逐步排查：

A. 观察设备运行灯是否闪烁，正常工作时运行灯会按照亮 400 毫秒灭 400 毫秒的频率闪烁。如果运行灯一直处于熄灭状态，请用万用表检查供电电压。

B. 确认所选择的串口号是否正确（COM1, COM2 .....等），可尝试关闭采集软件，拔出再插入 USB 转 RS485 调试器，重新打开采集软件再尝试。

C. 可能是采集器轮询间隔时间太短，导致上一轮通信请求帧设备还没有来得及回应，下一轮请求帧又发出了，可以考虑将轮询间隔设置为大于 3 秒测试。

D. 检查 RS485 接线是否正确，设备和采集器之间 RS485 连接是 A 接 A，B 接 B。

E. 检查设备和采集器的串口属性（波特率，数据位，校验方式和停止位）配置是否一致。

F. 如果将设备和电脑直连能正常通信，接到现场 RS485 总线上异常，请检查 485 总线上是否有两台或更多的从机地址相同的设备存在，如果有则需要配置从机地址不能重复。

G. 检查现场 RS485 线缆长度，注意不要超过 1200 米，采集器和设备之间线缆长度超过 500 米时就应适当降低串口波特率，1200 米通信的情况下波特率不能大于 38400bps。

H. 在设备正常运行的情况下，按住恢复出厂按钮保持 8 秒后松开，设备恢复出厂设置后串口默认配置为 9600-8-N-1，从机地址为 48（十六进制 0x30）。

I. 如恢复出厂配置后设备直连电脑仍然无法通信，请联系客服安排返厂维修。

(3) 网络数据不通，通信超时。

请按照如下步骤逐步排查：

A. 观察网口指示灯，如果一直处于熄灭状态，检查网线是否插紧，可尝试拔出再重新插入 RJ45 网口。

B. 检查和设备网口相连对端设备（PC、PLC 等）是否正常工作，网卡是否启用。

C. 是否设备配置了自动获取 IP 地址，但是网络内没有 DHCP 服务来分配 IP 地址。

D. 尝试更换一根已知正常的网线进行测试，注意网线长度是否超过 100 米，超过标准以太网传输距离可能导致信号衰减。

E. 确认对端设备的网卡速率和双工模式设置，虽然设备支持自适应，但某些特殊情况下可能需要手动设置对端设备为强制 100M 全双工。

F. 如恢复出厂配置后设备网口直连电脑仍然无法通信，请联系客服安排返厂维修。

7. 产品保修

本产品质保期为两年。自发货日算起，24 个月内，因产品质量问题（非人为损坏）而引起的故障，本公司负责免费维修或更换，超过质保期后本公司对产品的维修只收取材料成本费（快递费由客户承担）。

客户收货注意事项：

(1) 当收到产品时请检查包装是否完好，并核对设备型号和规格是否与您选购的产品相符。

(2) 产品安装处应远离化学腐蚀环境。

(3) 产品及导线应远离高压电、热源等。

(4) 本产品属于精密设备，应存放于干燥、通风的室内环境下，请不要自行拆解和改装，以免造成产品损坏影响质保。

8. 版本记录

版本号	变更内容	修改时间
V1.0	初版	2026-07-21

瞬启智能 锐控互联

资料获取
资料平台：doc.shunrui.cn

技术支持
邮 箱：support@shunrui.cn
电 话：17786086105

商务合作
邮 箱：sales@shunrui.cn

投诉与建议
邮 箱：suggestion@shunrui.cn

赋能工业智能，共筑可靠产品基石

成为工业智能领域轻量场景首选伙伴

客户 为本
信任 为基
卓越 创新
价值 共生